

La fuerza tiene simetría esférica $F_g = F(r) \hat{r} \Rightarrow \bar{u} = u(r) \hat{r}$
 y el ISM

Ecuación de Continuidad de la masa

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \bar{u}) = 0$$

↳ divergencia

Sabemos que $\rho = \rho(r)$ y $\bar{u} = u(r) \hat{r}$ por la simetría esférica

y $\frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$ proceso estacionario.

Usamos la expresión de la divergencia en esféricas

$$\nabla \cdot \bar{a} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial (r^2 a_r)}{\partial r} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial (\sin \theta a_\theta)}{\partial \theta} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial a_\phi}{\partial \phi}$$

$\bar{a} = \rho(r) u(r) \hat{r} \Rightarrow a_\theta = a_\phi = 0$ - solo depende de r !

Entonces $\nabla \cdot (\rho \bar{u}) = \frac{1}{r^2} \frac{\partial (r^2 \rho(r) u(r))}{\partial r} = 0$

$$\Rightarrow \boxed{r^2 \rho(r) u(r) = cte}$$

Velocidad producto
 escalar gradiente

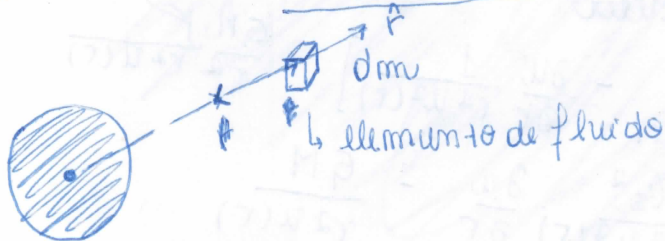
b. Ecuación de Euler.

$$\rho \frac{D \bar{u}}{Dt} = -\nabla p + \rho \bar{f}$$

$$\frac{D \bar{u}}{Dt} = \frac{\partial \bar{u}}{\partial t} + (\bar{u} \cdot \nabla) \bar{u}$$

$\Rightarrow \rho \left[\frac{\partial \bar{u}}{\partial t} + (\bar{u} \cdot \nabla) \bar{u} \right] = -\nabla p + \rho \bar{f}$ → fuerzas externas por unidad de ~~masa~~ masa

- Estado estacionario $\frac{\partial \bar{u}}{\partial t} = 0$.
- Fuerza externa: la gravitatoria



Objeto compacto de masa m

$$d\bar{F}_g = \frac{-GM dm \hat{r}}{r^2}$$

$$d\bar{F}_g = \frac{-GM \rho(r) dV \hat{r}}{r^2}$$

$$\Rightarrow \bar{F}_g = \frac{d\bar{F}_g}{\rho(r) dV} = \frac{-GM \rho(r) \hat{r}}{r^2}$$

↳ fuerza por unidad de ~~masa~~ masa

• Trámimo Coordenado (Componentes r)

~~[scribble]~~

$$[(\bar{a} \cdot \bar{\nabla}) \bar{b}]_r = a_r \frac{\partial b_r}{\partial r} + \frac{a_\theta}{r} \frac{\partial b_r}{\partial \theta} + \frac{a_\varphi}{r \sin \theta} \frac{\partial b_r}{\partial \varphi} - \frac{a_\theta b_\theta + a_\varphi b_\varphi}{r}$$

En este caso $[(\bar{u} \cdot \bar{\nabla}) \bar{u}]_r = u(r) \frac{\partial u(r)}{\partial r}$
 $\bar{u} = u(r) \hat{r}$

Trámimo de la posición (gradiente en esféricas)

$$\bar{\nabla} f = \frac{\partial f}{\partial r} \hat{e}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} \hat{e}_\theta + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial f}{\partial \varphi} \hat{e}_\varphi$$

$p = p(r) \Rightarrow \bar{\nabla} p = \frac{\partial p}{\partial r} \hat{e}_r$

Luego la componente radial de la ecuación de Euler para un ISM es

$$p(r) u(r) \frac{\partial u(r)}{\partial r} = - \frac{\partial p}{\partial r} - \frac{GM p(r)}{r^2}$$

C- $\frac{\partial p}{\partial p} = c_s^2$ $\frac{\partial p}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial r} = \frac{\partial p}{\partial r}$ (regla de la cadena)
 $\Rightarrow c_s^2 \frac{\partial p}{\partial r} = \frac{\partial p}{\partial r}$

Luego Euler queda $p(r) u(r) \frac{\partial u(r)}{\partial r} = -c_s^2 \frac{\partial p}{\partial r} - \frac{GM p(r)}{r^2}$

d. Conocemos la relación entre $u(r)$ y $p(r)$ por el punto a)

$r^2 u(r) p(r) = K \Rightarrow p(r) = \frac{K}{r^2 u(r)}$

y $\frac{\partial p(r)}{\partial r} = \left[-\frac{2K}{r^3 u(r)} - \frac{K}{r^2 u^2(r)} \frac{\partial u}{\partial r} \right]$

Reemplazo $p(r)$ y $\frac{\partial p(r)}{\partial r}$ en Euler

$$\frac{K}{r^2 u(r)} \cdot u(r) \frac{\partial u(r)}{\partial r} = -c_s^2 \left[-\frac{2}{r^3 u(r)} - \frac{\partial u}{\partial r} \frac{1}{r^2 u^2(r)} \right] - \frac{GM K}{r^2 r^2 u(r)}$$

$$\frac{1}{r^2} \frac{\partial u(r)}{\partial r} = + \frac{c_s^2 \cdot 2}{r^3 u(r)} + \frac{c_s^2}{r^2 u^2(r)} \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{GM}{r^2 u(r)}$$

$$\frac{1}{r^2} \frac{\partial u(r)}{\partial r} \left[1 - \frac{c_s^2}{u^2(r)} \right] = \frac{2c_s^2}{u(r)r^3} - \frac{GM}{u(r)r^2}$$

$$d - u(r) \frac{\partial u(r)}{\partial r} = - \frac{c_s^2}{\rho(r)} \frac{\partial \rho}{\partial r} - \frac{GM}{r^2} \quad (*)$$

Conocemos la relación entre $u(r)$ y $\rho(r)$ por el punto a)

$$r^2 u(r) \rho(r) = K \Rightarrow \rho(r) = \frac{K}{r^2 u(r)}$$

$$y \frac{\partial \rho(r)}{\partial r} = - \frac{2K}{r^3 u(r)} - \frac{K}{r^2 u^2(r)} \frac{\partial u}{\partial r}$$

Reemplazo $\rho(r)$ y $\frac{\partial \rho(r)}{\partial r}$ en (*)

$$u(r) \frac{\partial u(r)}{\partial r} = - \frac{c_s^2}{K} r^2 u(r) \left[- \frac{2K}{r^3 u(r)} - \frac{K}{r^2 u^2(r)} \frac{\partial u}{\partial r} \right] - \frac{GM}{r^2}$$

$$\Rightarrow u(r) \frac{\partial u(r)}{\partial r} = \frac{2c_s^2}{r} + \frac{c_s^2}{u(r)} \frac{\partial u(r)}{\partial r} - \frac{GM}{r^2}$$

$$\Rightarrow \left[\frac{\partial u(r)}{\partial r} \left[u(r) - \frac{c_s^2}{u(r)} \right] \right] = \frac{2c_s^2}{r} - \frac{GM}{r^2}$$

$$\text{Em } r_s = \frac{GM}{2c_s^2}$$

$$\frac{2c_s^2}{r_s} = \frac{2c_s^2 \cdot 2c_s^2}{GM}$$

$$y \frac{GM}{r_s^2} = \frac{GM \cdot 4c_s^4}{(GM)^2}$$

son iguales!

$$\Rightarrow \left. \frac{\partial u(r)}{\partial r} \left[u(r) - \frac{c_s^2}{u(r)} \right] \right|_{r=r_s} = 0$$

Entonces

$$\frac{\partial u(r)}{\partial r} = 0$$

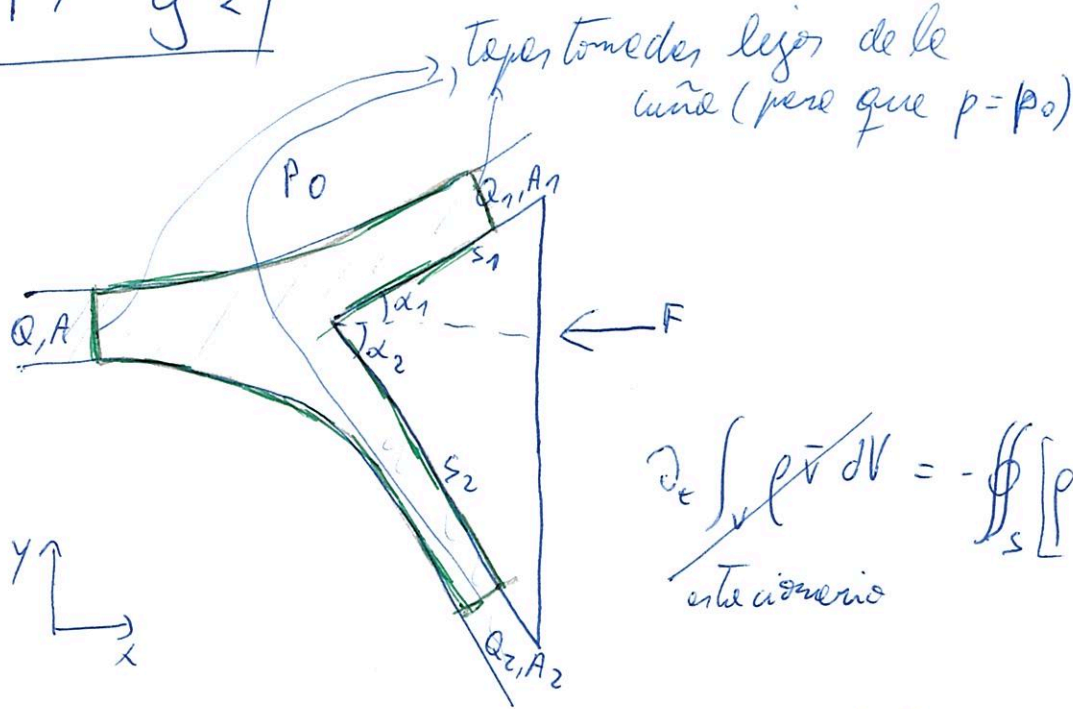
$$\text{O } c_s^2 = u^2 \Rightarrow u(r) = \pm c_s$$

$$\vec{u}(r) = -c_s \hat{r}$$

El fluido acelera hacia la masa.

P1 - Ej 2

E1	P1
19/05/17	



$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho \bar{v} dV = - \oint_S [\rho (\bar{v} \cdot \hat{n}) \bar{v} + p \hat{n}] dS + \int_V \rho \bar{F} dV$$

estacionario

no hay \bar{F} externo en volume

$$0 = - \oint_S [\rho (\bar{v} \cdot \hat{n}) \bar{v} + (p - p_0) \hat{n}] dS$$

- (a) $\rho (\bar{v} \cdot \hat{n}) \bar{v}$ aporte sólo en las Tejas A, A1, A2
 $(p - p_0) \hat{n}$ aporte sólo en la línea (S1, S2)

Luego, como

$$0 = - \left[\int_A \rho (\bar{v} \cdot \hat{n}) \bar{v} dS + \int_{A_1} \rho (\bar{v} \cdot \hat{n}) \bar{v} dS + \int_{A_2} \rho (\bar{v} \cdot \hat{n}) \bar{v} dS \right] - \int_{\text{línea}} (p - p_0) dS$$

$\rightarrow \frac{Q_2}{A_2} (\cos \alpha_2 \hat{x} - \sin \alpha_2 \hat{y})$
 $= -\bar{F}$

$$\begin{cases} \hat{x}) + \rho \frac{Q^2}{A^2} \cdot A - \rho \frac{Q_1^2}{A_1^2} \cos \alpha_1 A_1 - \rho \frac{Q_2^2}{A_2^2} \cos \alpha_2 A_2 + \bar{F}_x = 0 \\ \hat{y}) - \rho \frac{Q_1^2}{A_1^2} \sin \alpha_1 A_1 + \rho \frac{Q_2^2}{A_2^2} \sin \alpha_2 A_2 + \bar{F}_y = 0 \end{cases}$$

• Además, $Q = Q_1 + Q_2$ (conservación del caudal)

• Por Bernoulli estacionario, $\frac{1}{2} v^2 + \frac{p}{\rho} = \text{cte}$ líneas de corriente $\Rightarrow v_0 = v_1 = v_2$

Entonces, pero que $\bar{F} = F \hat{x}$, debe cumplirse $Q_1 \sin \alpha_1 = Q_2 \sin \alpha_2$
 $A_1 \sin \alpha_1 = A_2 \sin \alpha_2$

$$(b) \hat{x}) - \rho \frac{Q^2}{A} + \rho \frac{Q_1^2}{A_1} \cos \alpha_1 + \rho \frac{Q_2^2}{A_2} \cos \alpha_2 = F$$

$$\downarrow \frac{Q_1}{A_1} = \frac{Q_2}{A_2} = \frac{Q}{A}$$

$$- \rho \frac{Q}{A} (Q - Q_1 \cos \alpha_1 - Q_2 \cos \alpha_2) = F$$

khora bien, $Q = Q_1 + Q_2$ \wedge $Q_1 \cos \alpha_1 = Q_2 \cos \alpha_2$

$$\left\{ \begin{array}{l} Q_1 = Q \frac{\cos \alpha_2}{\cos \alpha_1 + \cos \alpha_2} \\ Q_2 = Q \frac{\cos \alpha_1}{\cos \alpha_1 + \cos \alpha_2} \end{array} \right. \quad (c)$$

luego,

$$F = - \rho \frac{Q}{A} \left[Q - Q \frac{\cos \alpha_2 \cos \alpha_1}{\cos \alpha_1 + \cos \alpha_2} - Q \frac{\cos \alpha_1 \cos \alpha_2}{\cos \alpha_1 + \cos \alpha_2} \right]$$

$$F = - \rho \frac{Q^2}{A} \left[1 - \frac{\cos(\alpha_1 + \alpha_2)}{\cos \alpha_1 + \cos \alpha_2} \right] \quad (b)$$

Problema 3

a) $W_0(z) = U_{\infty} z + \frac{Q}{2\pi} \ln(z-za) \rightarrow$ Teorema del círculo: $W(z) = W_0(z) + W_0^*\left(\frac{a^2}{z^*}\right)$

$\Rightarrow W(z) = U_{\infty} \left(z + \frac{a^2}{z}\right) + \frac{Q}{2\pi} \left[\ln(z-za) + \ln\left(\frac{a^2}{z} - za\right) \right]$ descarto por ser cte.

Reescribo el último término: $\ln\left(\frac{a^2}{z} - za\right) = \ln(a^2 - za^2z) - \ln(z) = \ln(z - a/2) + \ln(-a) - \ln(z)$

$\Rightarrow W(z) = U_{\infty} \left(z + \frac{a^2}{z}\right) + \frac{Q}{2\pi} \left[\ln(z-za) + \ln(z-a/2) - \ln(z) \right]$

b) El flujo tiene simetría de reflexión respecto del eje x \Rightarrow en $z = \pm a$ (y sobre todo el eje x) la velocidad no puede tener componente vertical, pero además tampoco puede tener componente horizontal, por ser la normal del contorno sólido en esa dirección. Conclusión: en $z = \pm a$ debemos tener $\vec{v} = 0$. Comprobemos analíticamente

$\frac{dW}{dz} = v_x - i v_y = U_{\infty} \left(1 - \frac{a^2}{z^2}\right) + \frac{Q}{2\pi} \left[\frac{1}{z-za} + \frac{1}{z-a/2} - \frac{1}{z} \right]$

Evaluamos en $z = \pm a$: $\left. \frac{dW}{dz} \right|_{z=a} = U_{\infty} \left(1 - \frac{a^2}{a^2}\right) + \frac{Q}{2\pi} \left[\frac{1}{-a} + \frac{1}{a/2} - \frac{1}{a} \right] = 0$

$\left. \frac{dW}{dz} \right|_{z=-a} = U_{\infty} \left(1 - \frac{a^2}{a^2}\right) + \frac{Q}{2\pi} \left[\frac{1}{-3a} + \frac{1}{3a/2} - \frac{1}{-a} \right] = 0$

c) Por la simetría de reflexión de la configuración respecto del eje x la fuerza sobre el contorno sólido no puede tener componente vertical \Rightarrow la fuerza sobre el contorno es en \hat{x} .

d) Usando Blasius: $F_x - i F_y = \oint_{|z|=a} \left(\frac{dW}{dz} \right)^2 dz = \frac{i\beta}{2} \oint_{|z|=a} \left\{ U_{\infty} \left(1 - \frac{a^2}{z^2}\right) + \frac{Q}{2\pi} \left(\frac{1}{z-za} + \frac{1}{z-a/2} - \frac{1}{z} \right) \right\}^2 dz$

Sólo contribuyen: $i\beta/2 \oint_{|z|=a} 2 \left\{ \frac{Q}{2\pi} \left[\frac{1}{z-a/2} - \frac{1}{z} - \frac{a^2}{z^2(z-za)} \right] + \frac{Q^2}{4\pi^2} \left[\frac{1}{(z-za)(z-a/2)} - \frac{1}{(z-za)z} \right] \right\} dz$

① $\oint_{|z|=a} \frac{dz}{z-a/2} = 2\pi i$ ② $\oint_{|z|=a} \frac{dz}{z} = 2\pi i$ ③ $\oint_{|z|=a} \frac{1(z-za)}{z^2} dz = 2\pi i \left(\frac{1}{z-za} \right)' \Big|_{z=0} = \frac{-2\pi i}{4a^2}$

④ $\oint_{|z|=a} \frac{1(z-za)}{z-a/2} dz = 2\pi i \left(\frac{1}{z-za} \right) \Big|_{z=a/2} = 2\pi i \cdot \frac{1}{-3/2 a}$ ⑤ $\oint_{|z|=a} \frac{1(z-za)}{z} dz = 2\pi i \left(\frac{1}{z-za} \right) \Big|_{z=0} = 2\pi i \cdot \frac{1}{-2a}$

$\Rightarrow F_x - i F_y = i\beta \left\{ \frac{U_{\infty} Q}{2\pi} 2\pi i \left[1 - 1 + \frac{a^2}{4a^2} \right] + \frac{Q^2}{4\pi^2} 2\pi i \left[-\frac{2}{3a} + \frac{1}{2a} \right] \right\}$

$F_x - i F_y = -\beta Q \left[\frac{U_{\infty}}{4} - \frac{Q}{2\pi} \frac{1}{6a} \right]$ $\rightarrow F_y = 0$
 $\rightarrow F_x = \frac{\beta Q}{4} \left[\frac{Q}{3\pi a} - U_{\infty} \right]$

Se multiplica F_x por i y se suma a F_y