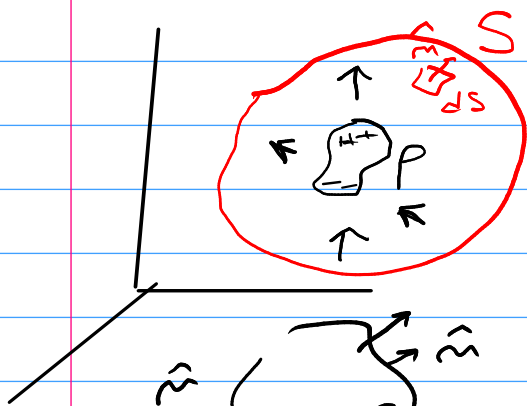


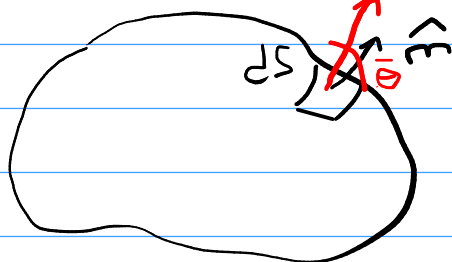
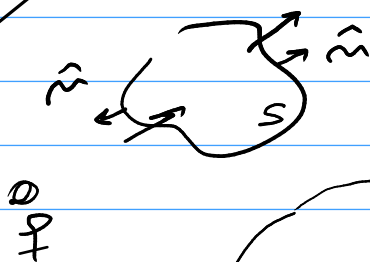
# Ley de Gauss

La carga encerrada por la sup.  $S$



$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q_{enc}}{\epsilon_0}$$

Flujo de campo eléctrico a través



$$d\vec{S} = dS \hat{n}$$

$$\vec{E} \cdot d\vec{S} = E \cdot dS \hat{n} \cdot \vec{E}$$

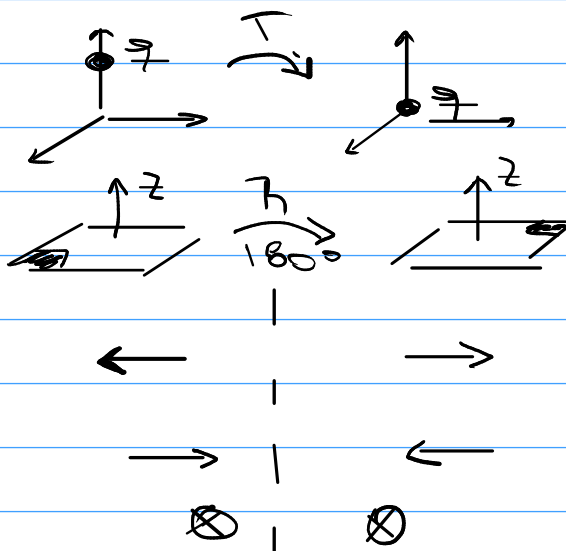
$$= E \cdot dS \cos \theta$$

# Simetrías

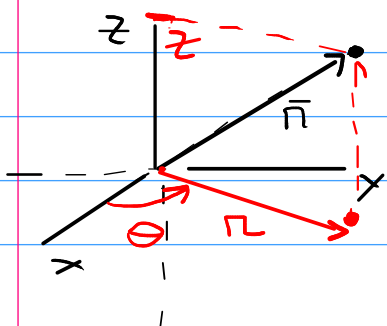
\* Traducciones

\* Rotaciones

\* Reflexiones



# Sistemas de Coordenadas



$$\vec{r} = (x, y, z) = (r, \theta, z)$$

$$x = r \cos \theta \quad z = z$$

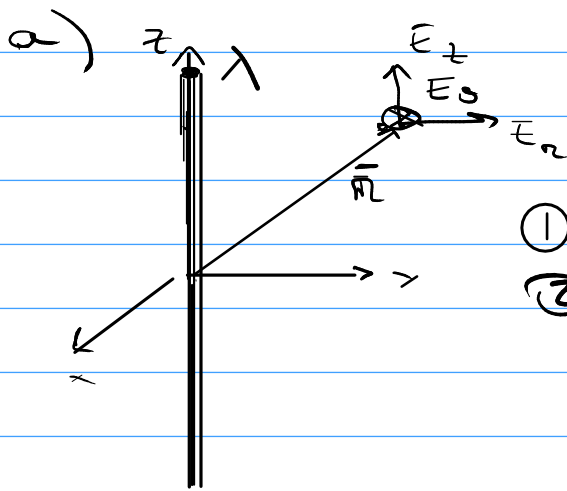
$$y = r \sin \theta$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\tan \theta = y/x$$

7. Para las siguientes configuraciones de carga dibuje las líneas de campo eléctrico y las superficies equipotenciales. Calcule el campo eléctrico y el potencial en todo el espacio.

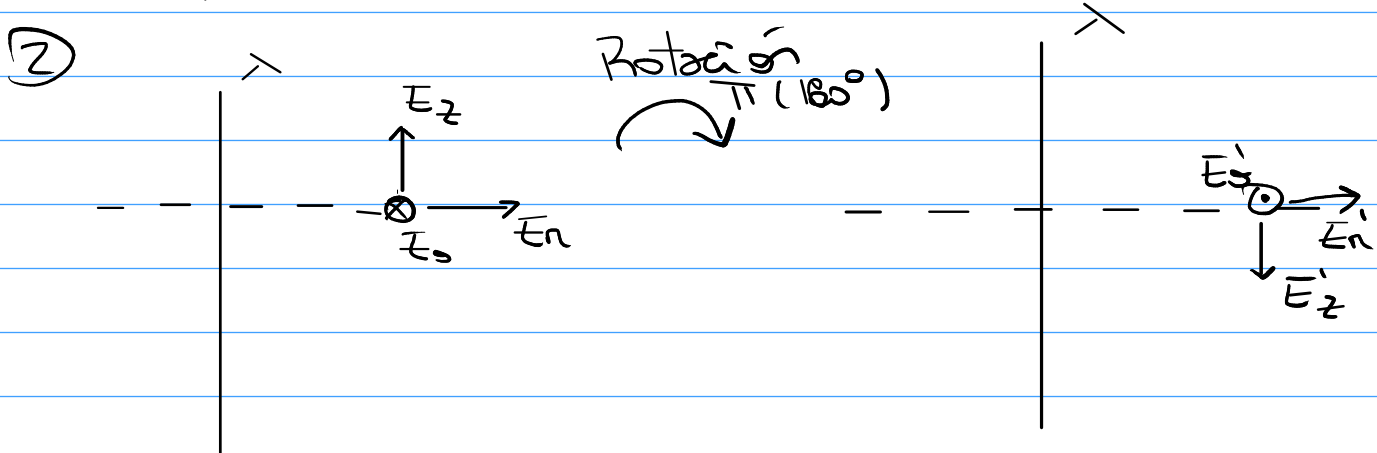
- a) Un hilo recto infinito con densidad lineal uniforme  $\lambda$ .
- b) Una superficie esférica de radio R con densidad superficial uniforme  $\sigma$ .
- c) Una esfera maciza de radio R con densidad volumétrica uniforme  $\rho$ .
- d) Un plano infinito con densidad superficial uniforme  $\sigma$ .
- e) Un cilindro hueco infinito con densidad superficial uniforme  $\sigma$ .
- f) Un cilindro macizo infinito con densidad volumétrica uniforme  $\rho$ .



$$\vec{E}(\vec{r}) = E_r(\vec{r})\hat{r} + E_\phi(\vec{r})\hat{\phi} + E_z(\vec{r})\hat{z}$$

$$\vec{r} = (r \cos \phi, 0, z)$$

- ① Dependencia
- ② Dirección



$$E_z \neq E'_z$$

$$E_\phi \neq E'_\phi$$

$$E_r = E'_r$$

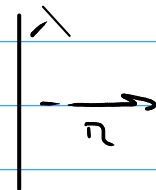
¿Cómo? Si la carga no cambia, el campo tampoco debería hacerlo:

$$\boxed{E_r = E'_r = -E_r} = 0$$

$$E_\phi = E'_\phi = -E_\phi = 0$$

① Dependencias

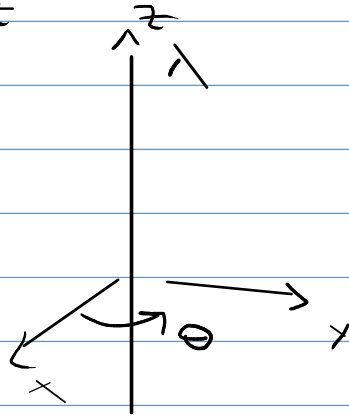
$$\vec{E}(\vec{r}) = E_r(r, \phi, z) \hat{r}$$



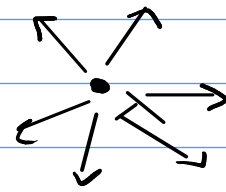
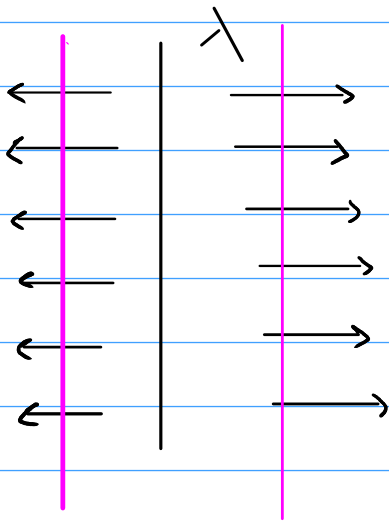
•  $\lambda$  es invariante frente a traslaciones a lo largo del eje z  $\Rightarrow$  No vamos a tener dependencia de z en el campo

\*  $\lambda$  es invariante frente a rotaciones alrededor del eje  $\hat{z}$

No vamos a tener  $\Rightarrow$  dependencia de  $\theta$  en el campo.



$$\vec{E}(\vec{r}) = E_n(r) \hat{r}$$



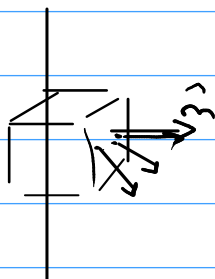
• Vamos con Gauss

$$\vec{E}(\vec{r}) = E_n(r) \hat{r}$$

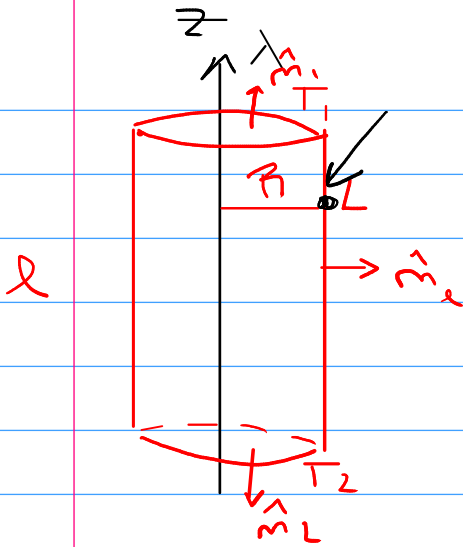
$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q_{enc}}{\epsilon_0}$$

• Buena relación entre  $\vec{E} \parallel \hat{r}$  y  $\hat{m}$

• Campo constante en  $S$ .



$$\vec{E}(\vec{r}) = E_n(r) \hat{n}$$



$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q_{enc}}{\epsilon_0} \quad \hat{n} \cdot \hat{n} = 1$$

$$\int_{T_1} \vec{E} \cdot \hat{n}_1 dS_{T_1} + \int_{L} \vec{E} \cdot \hat{n}_L dS_L + \int_{T_2} \vec{E} \cdot \hat{n}_2 dS_{T_2} = \int_L E_n \cdot dS_L$$

$$\hat{n} \cdot \hat{z} = 0 \quad \text{except } \perp$$

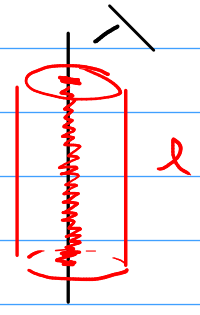
$$E_n \int_L dS_L = E_n \cdot 2\pi R \cdot l$$

Arcos del cilindro

2º término de LG

$$= \frac{Q_{enc}}{\epsilon_0} = \frac{\lambda \cdot l}{\epsilon_0}$$

$$[\lambda] = \frac{C}{m}$$



Terminamos

$$\Rightarrow E_n \cdot 2\pi R \cdot l = \frac{\lambda \cdot l}{\epsilon_0}$$



$$E_n(r) = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}$$

R → r

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r} \hat{n}$$