

# Colisiones

# Fuerzas centrales y potencial efectivo

1/21

Vimos que si una masa  $m$  se mueve bajo la acción de una fuerza conservativa  $\vec{F}(\vec{r})$  entonces,

$$K_f - K_i = \int_{\vec{r}_i}^{\vec{r}_f} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} = -U(\vec{r}_f) + U(\vec{r}_i) = -U_f + U_i$$

Teorema energía-trabajo

Porque  $\vec{F}$  es conservativa

$$\Rightarrow K_f + U_f = K_i + U_i$$

Conservación de la energía mecánica  $E = K + U$

Si hay otras fuerzas actuando pero no hacen trabajo, como por ej. las fuerzas de vínculo, esto se mantiene.

Si hubiese una fuerza no-conservativa actuando,  $\vec{F}_{nc}$ , entonces,

$$K_f - K_i = \int_{\vec{r}_i}^{\vec{r}_f} [\vec{F}(\vec{r}) + \vec{F}_{nc}(\vec{r})] \cdot d\vec{r} = \int_{\vec{r}_i}^{\vec{r}_f} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} + \int_{\vec{r}_i}^{\vec{r}_f} \vec{F}_{nc}(\vec{r}) \cdot d\vec{r}$$

$-U_f + U_i$        $W_{nc} = \text{trabajo de la fuerza no-conservativa}$

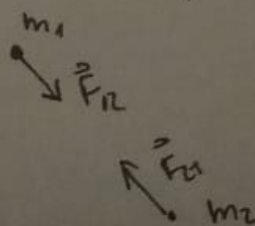
Luego,  $E_f + U_f = K_i + U_i + W_{nc}$

$$E_f - E_i = W_{nc} \Rightarrow \text{La variación de la energía mecánica es igual al } W \text{ de las fuerzas no-conservativas}$$

Hasta ahora, vimos como escribir la energía de una única partícula.

Veamos como es el caso de un sistema de  $N$  partículas.

Empecemos por el caso  $N=2$



Vamos a suponer que  $\vec{F}_{12} = -\vec{F}_{21}$  son fuerzas conservativas. Esto es válido para todas las interacciones físicas fundamentales conocidas hasta el momento, aunque podría no ser cierto en algunos sistemas mecánicos; por ejemplo, si  $m_1$  es una masa deslizante sobre  $m_2$ , y  $\vec{F}_{12}$  es una fuerza de rozamiento.

Supongamos por ahora que  $\vec{F}_{ext} = 0$ . Entonces,

$$\frac{m_1 v_1^2}{2} - \frac{m_1 v_1^2}{2} = W_1 \rightarrow \text{Trabajo } \vec{F}_{12} \quad (\vec{v}_{1,2} = \text{velocidades iniciales})$$

$$\frac{m_2 v_2^2}{2} - \frac{m_2 v_2^2}{2} = W_2 \rightarrow \text{Trabajo } \vec{F}_{21} \quad (\vec{r}_{1,2} = \text{posiciones iniciales})$$

$$\frac{m_1 v_1'^2}{2} - \frac{m_1 v_1^2}{2} = W_1 \rightarrow \text{Trabajo } \vec{F}_{12} \quad (\vec{v}'_{1,2} = \text{velocidades finales})$$

$$\frac{m_2 v_2'^2}{2} - \frac{m_2 v_2^2}{2} = W_2 \rightarrow \text{Trabajo } \vec{F}_{21} \quad (\vec{r}'_{1,2} = \text{posiciones finales})$$

Sumando,

$$\frac{m_1 v_1'^2}{2} + \frac{m_2 v_2'^2}{2} - \left( \frac{m_1 v_1^2}{2} + \frac{m_2 v_2^2}{2} \right) = W_1 + W_2$$

Defino  $K_i^{TOT}$

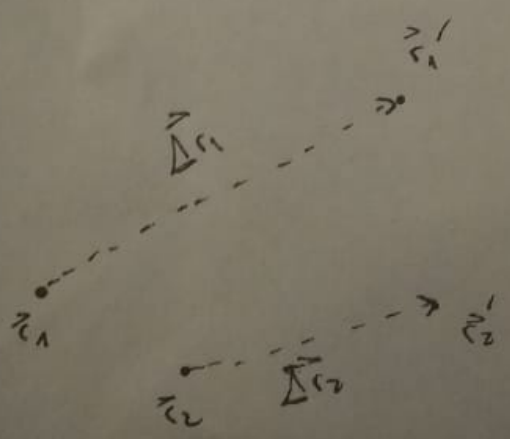
Defino  $K_f^{TOT}$

- Voy a demostrar que esto se escribe como una diferencia

$$U_i^{TOT} - U_f^{TOT} \quad \text{donde } U^{TOT} \text{ depende solo de } |\vec{r}_1 - \vec{r}_2|$$

dist. relativa entre ambas.

Supongamos que  $m_1, m_2$  se desplazan de una manera arbitraria

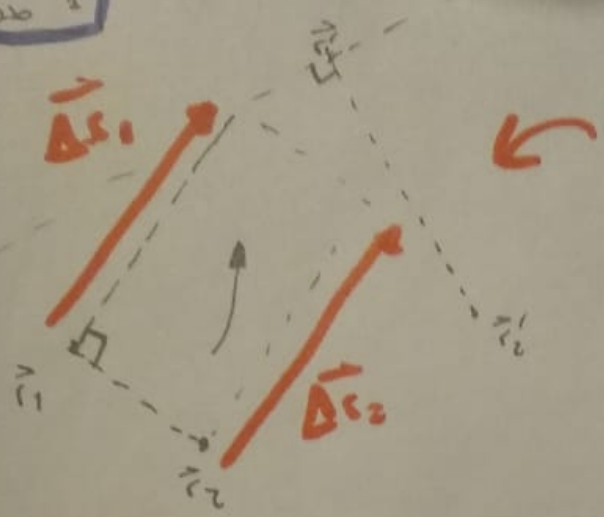


Queremos elaborar  $W_1 + W_2$  en este desplazamiento.

Acá está el truco: Como ya

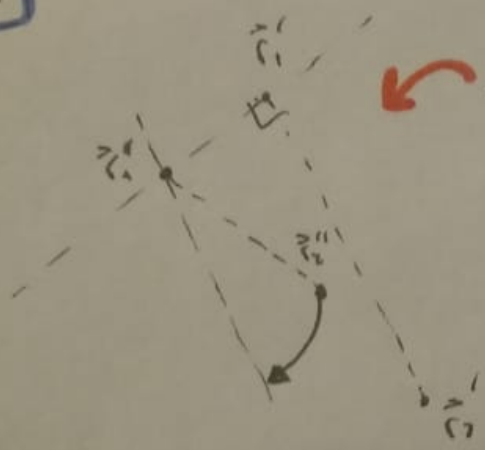
Sabemos que  $\vec{F}_{12}$  y  $\vec{F}_{21}$  son conservativas, el trabajo no depende de la trayectoria. Por lo tanto, puedo elegir una trayectoria que me convenga para hacer la cuenta.

Paso 1



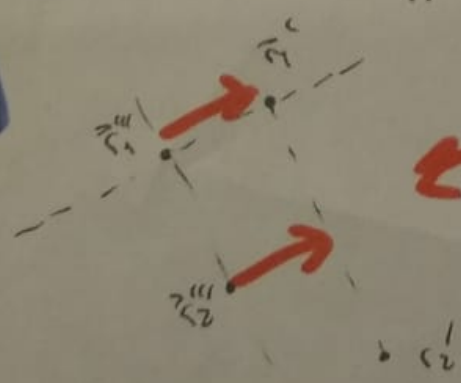
En este movimiento, las fuerzas **no** realizan trabajo porque son  $\perp$  al desplazamiento

Paso 2



Ahora dejes fijo  $\vec{r}_1$  pero rota la masa 2 en un arco de circunferencia de forma tal que  $\vec{r}_2' - \vec{r}_1' \parallel \vec{r}_2 - \vec{r}_1$   
Tampoco se hace trabajo

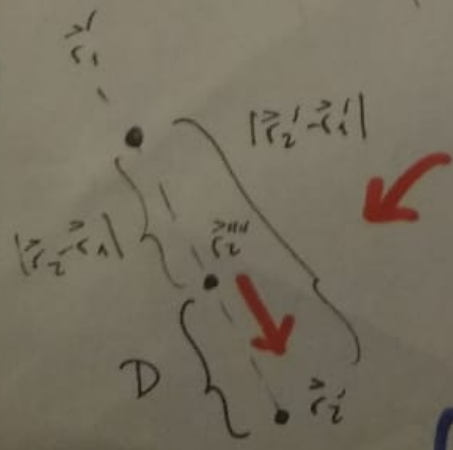
Paso 3



Ahora transla de ambas masas a la recta que une  $\vec{r}_2'$  con  $\vec{r}_1'$ .

Nuevamente **no** se hace trabajo ( $\vec{F}_{12} \perp$  desplazamiento)

Paso 4



Ya lleve a  $m_1$  a su posición final. Queda llevar  $m_2$  a su posición final, moviéndola de  $\vec{r}_2'''$  a  $\vec{r}_2'$ .

Acá es el único Paso donde  $\vec{F}_{21}$  realiza trabajo



¿Cuanto es el trabajo?

$$W = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{F}_{21} \cdot d\vec{r} = \langle \vec{F}_{21} \rangle D, \text{ pero } D = |\vec{r}_2 - \vec{r}_1|$$

Entonces  $W = U_{i \text{ tot}}(|\vec{r}_2 - \vec{r}_1|) - U_f^{\text{tot}}(|\vec{r}_2 - \vec{r}_1|)$

Finalmente, tenemos que  $E_f = K_f^{\text{tot}} + U_f^{\text{tot}} = K_i^{\text{tot}} + U_i^{\text{tot}}$  con  $U = U(|\vec{r}_2 - \vec{r}_1|)$

En general, para un sistema de  $N$  partículas,

$$E = \sum_{i=1}^N \frac{m_i v_i^2}{2} + \sum_{i>j}^N U(|\vec{r}_i - \vec{r}_j|)$$

obs: Pruebe que las funciones  $U_{ij}$  sean distintas si las partículas interactúan mediante fuerzas diferentes

El primer término es  $K^{\text{tot}}$  = la suma de las  $N$  energías cinéticas

El segundo término es  $U^{\text{tot}}$ : acá es **muy importante** notar que cada par de partículas aporta un único término de interacción  $U(|\vec{r}_i - \vec{r}_j|)$ .

Si sumase además  $U(|\vec{r}_j - \vec{r}_i|)$  estaría contando 2 veces la energía potencial debido a la interacción entre  $m_i$  y  $m_j$ , por eso es que la suma corre sobre  $i>j$  Es lo mismo que decir,

$$j=1 \text{ y todos los } i>j^1 = i=2, i=3, \dots, i=N$$

$$j=2 \text{ y todos los } i>j^2 = i=3, \dots, i=N$$

→ así me aseguro que no haya duplicados

Aquí estamos pasando rápidamente sobre un punto que <sup>50/21</sup> es extremadamente no trivial. Si  $i=j$ , es decir, si considero la energía potencial debido a la interacción de la partícula consigo mismo, entonces me queda  $U(|\vec{r}_i - \vec{r}_i|) = U(0)$ .

Si la partícula es realmente puntual (es decir, no tiene extensión espacial alguna) entonces estos términos pueden hacerse infinitos. Gran parte de la física del siglo XX tuvo que ver con el problema de eliminar estos infinitos en el caso

de la fuerza electromagnética actuando sobre el electrón.

El problema fue resuelto por Richard Feynman, Julian Schwinger, y Shinichiro Tomonaga, quienes ganaron el premio ~~Nobel~~ Nobel de física en 1965 por su desarrollo de la Electrodinámica Cuántica.

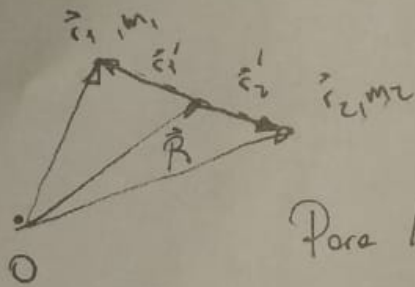
Estos problemas aparecen en el caso de la fuerza gravitatoria cuando una estrella colapsa en un agujero negro.

A diferencia del electromagnetismo, nadie logró aún desarrollar una teoría cuántica de la gravedad que resuelva este problema, que se considera el problema abierto más importante de la física teórica.

En esta materia no tenemos que preocuparnos por estas cosas, porque en la mecánica Newtoniana siempre terminamos diciendo cosas sobre objetos extensos.

Pero si alguno de ustedes resolvió el problema de la gravedad cuántica, por favor avise de todas formas.

Para terminar, veamos cómo se escribe la energía total de un sistema de dos partículas considerando por separado la contribución desde el C.M.



Como siempre,

$$\vec{r}_1 = \vec{r}'_1 + \vec{R} \quad \vec{v}_1 = \vec{v}'_1 + \dot{\vec{R}}$$

$$\vec{r}_2 = \vec{r}'_2 + \vec{R} \quad \vec{v}_2 = \vec{v}'_2 + \dot{\vec{R}}$$

Notemos que para un vector,  $\vec{a}^2 = \vec{a} \cdot \vec{a}$

Para la  $K^{TOT}$  queda,

$$\frac{m_1 v_1^2}{2} + \frac{m_2 v_2^2}{2} = \frac{m_1 (\vec{v}'_1 + \dot{\vec{R}})^2}{2} + \frac{m_2 (\vec{v}'_2 + \dot{\vec{R}})^2}{2} =$$

$$= \underbrace{\frac{m_1 v_1'^2}{2} + \frac{m_2 v_2'^2}{2}}_{K^{TOT}} + \underbrace{\frac{(m_1 + m_2) \dot{R}^2}{2}}_{K_{CM}} + \underbrace{(m_1 \vec{v}'_1 + m_2 \vec{v}'_2)}_{\vec{p}'_1 + \vec{p}'_2} \cdot \dot{\vec{R}}$$

$\vec{p}'_1 + \vec{p}'_2 =$  momento total medido desde el C.M.  $= 0$

Es la energía cinética total medida desde el C.M.

Es la energía cinética de una partícula de masa  $m_1 + m_2$  que se mueve a la velocidad del C.M.

Por último, para la energía potencial  $U^{TOT}$  notamos que

$$U^{TOT}(|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|) = U^{TOT}(|(\vec{r}'_1 + \vec{R}) - (\vec{r}'_2 + \vec{R})|) = U^{TOT}(|\vec{r}'_1 - \vec{r}'_2|)$$

$\Rightarrow$  como  $U^{TOT}$  depende de la distancia relativa entre las partículas, no cambia cuando hago el cambio de coordenadas al sistema C.M.

Entonces,  $E = K^{TOT} + K_{CM} + U^{TOT}$ .



¡CONTEMPLAD, ENTONCES, LAS LEYES DE CONSERVACIÓN DE LA MECÁNICA EN SU MÁXIMO ESPLENDOR! 7/21

Momento lineal

$$\vec{P} = \sum_{i=1}^N m_i \vec{v}_i$$

que es constante a menos que  $\vec{F}_{\text{ext}} \neq 0$

Y en términos de la posición del  $\vec{R}$  (centro de masa):

$$\vec{P} = M \dot{\vec{R}}$$

Momento angular

$$\vec{L} = \sum_{i=1}^N \vec{r}_i \times \vec{p}_i$$

que es constante a menos que  $\vec{\tau}_{\text{ext}} \neq 0$

Y en términos de la posición del  $\vec{R}$ :

$$\vec{L} = \vec{L}_{\text{cm}} + \vec{R} \times \vec{P}$$

Energía mecánica

$$E = \sum_{i=1}^N \frac{m_i v_i^2}{2} + \sum_{i,j} U_{ij}(\|\vec{r}_i - \vec{r}_j\|)$$

que es constante a menos que  $W_{\text{nc}} \neq 0$

Y en términos de la posición del  $\vec{R}$ :

$$E = K^{\text{tot}} + K_{\text{cm}} + U^{\text{tot}}$$

AGÍ hay algo interesante para decir.

Notemos la simetría entre las tres columnas.

1<sup>era</sup>, defino algo  $\Rightarrow$  2<sup>da</sup> digo cuando no se  $\Rightarrow$  3<sup>era</sup> lo puedo escribir desde el C.M.  
conserva

Pero hay una diferencia importante. Para que un sistema sea aislado en cuanto al momento lineal y angular, alcanza con que  $\vec{F}_{\text{ext}} = 0$  /  $\vec{\tau}_{\text{ext}} = 0$ . Pero en cuanto a la energía mecánica, pedir esto no es suficiente. El motivo es que las fuerzas internas al sistema  pueden ser no conservativas de forma tal que  $W_{\text{nc}} \neq 0$ , por ejemplo, si existe rozamiento entre los objetos que forman el sistema. Ese rozamiento hace que la energía mecánica se traslade a la energía cinética interna de cada objeto, lo que resulta en un aumento de temperatura por trans. de calor.

La pregunta que deberíamos seguir haciéndonos es, de nuevo, **8/21**  
¿cuál es la diferencia?

¿por qué  $E$  se puede perder como la energía cinética de un montón de moléculas, pero  $\vec{P}$  no?

¿por qué no puede pasar que  $\vec{P}$  pase a ser cero, pero que luego cuando computo el cambio de  $\vec{p}_i$  de cada molécula individual resulta que recupero  $\vec{P}$  y salvo la conservación del momento?

¿POR QUÉ EN MECÁNICA ALGUNAS COSAS PUEDEN DESAPARECER DENTRO DEL MOVIMIENTO MICROSCÓPICO DE LA MATERIA, MIENTRAS OTRAS SE MANTIENEN A UN NIVEL MACROSCÓPICO, PASE LO QUE PASE?

La respuesta (o una respuesta posible) es que la energía mecánica es una magnitud escalar, mientras que el momento lineal es una magnitud vectorial.

Supongamos que perdemos energía cinética  $K$  por rozamiento. Esa energía aparece como la energía cinética de un número muy grande de moléculas,  $K = \sum_{i=1}^{N \text{ GRANDE}} \frac{mv_i^2}{2}$  con  $m$  la masa de cada molécula.

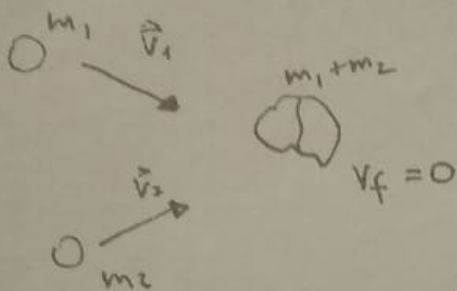
Si inicialmente la velocidad del objeto que perdió la energía cinética  $K$  apuntaba en una dirección determinada, esa dirección no importa para los  $v_i^2$ . Lo único que importan son los módulos de las velocidades, no las direcciones. Las moléculas se pueden "chupar"  $K$  sin importar la  $\vec{v}$  inicial de  $\bullet$  repartíendola en un montón de  $\vec{v}_i$  apuntando a cualquier lado.



En cambio, eso no pasa con  $\vec{P}$ .

9/21

Esto no puede pasar:



$m_1$  y  $m_2$  son masas plásticas, colisionan y forman otra masa

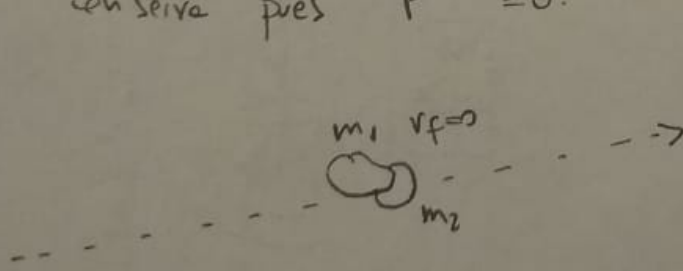
$m_1 + m_2$ , con  $v_f = 0$

Alguien podría argumentar:

"Así como ocurre con  $K$ , perdí el  $\vec{P}$  porque se transformó en cambios en el  $\vec{p}_i$  de cada molécula. Si soy muy cuidadoso y mido la velocidad de cada molécula de la masa  $m_1 + m_2$  después del choque, voy a encontrar que el cambio da cuenta de  $\vec{P} = m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2$  que perdí en el choque, y el momento lineal se conserva".

**No!**

Pensemos en el movimiento del C.M., que se conserva pues  $\vec{F}_{ext} = 0$ .



¿Cómo puede el C.M. seguir moviéndose en línea recta, si el  $\vec{P}$  ahora está repartido entre las velocidades de un montón de moléculas en  $m_1 + m_2$ ?

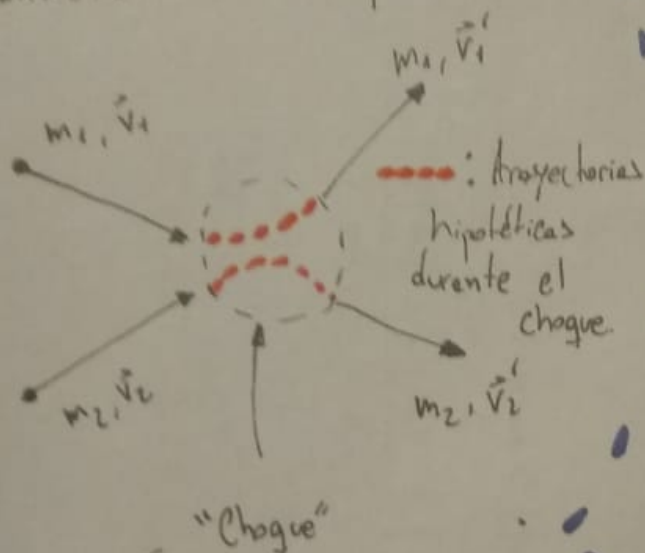
La suma de  $m_i \vec{v}_i$  de todas las moléculas como vectores nunca ~~es~~  $\vec{v}_s$  a ser igual a  $\vec{P}$  (algo que sí pasa con  $K$  sumando  $v_i^2$  escalares)

Ahora tenemos tres maravillosas leyes de conservación.

10/21

¡Vamos a usarlos!

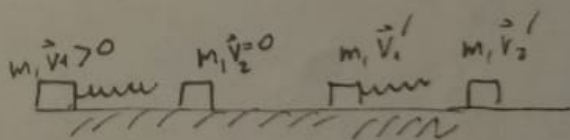
Consideremos este problema:



Desde que Rutherford hizo chocar cosas con planchas de metal para demostrar la existencia del núcleo atómico, los físicos se dieron cuenta de que los choques son muy útiles para entender cómo interactúan las partículas de la materia.

Acá puedo no saber qué pasa con exactitud. Puede pasar muy rápido, o ser muy complicado de describir. Pero igual podemos aprender cosas sobre qué pasó acá si comparamos  $v_1, v_2 \leftrightarrow v_1', v_2'$

En una clase "extra" resolví el problema:

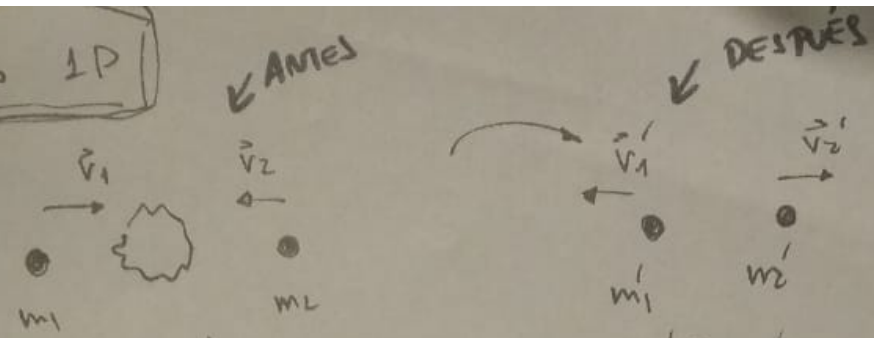


Exactamente, es decir, encuentre  $\vec{F}(t)$  en cada momento, y mostré cómo eso cambió el  $\vec{p}$  de cada masa. Luego, podría haber usado eso para inferir cosas sobre la interacción entre las masas, por ej, el  $k$  del resorte.

En general, vamos a poder decir menos cosas que en este caso, pero vamos a poder decir igual cosas útiles.

Caso 1P

11/21



Asumo que las masas no se modifican ( $m_1 = m_1'$ ,  $m_2 = m_2'$ )

Para el sist. aislado  $m_1 + m_2$ ,  $\vec{P} = cte.$

$$m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2 = m_1 \vec{v}_1' + m_2 \vec{v}_2' \quad \text{donde } \vec{v}_1 \text{ es en realidad un único número (1D), (la velocidad con su signo)}$$

Una ecuación.  
Dos incógnitas.

La energía no necesariamente se conserva, porque puede haber fuerzas no conservativas actuando durante el choque.

$$E_i = \frac{m_1 v_1^2}{2} + \frac{m_2 v_2^2}{2} + U(|x_1 - x_2|)$$

$$E_f = \frac{m_1 v_1'^2}{2} + \frac{m_2 v_2'^2}{2} + U(|x_1' - x_2'|)$$

Voy a suponer que la energía potencial se hace  $\rightarrow 0$  con  $|x_1 - x_2| \rightarrow \infty$  y que más la energía inicial y final cuando las partículas están muy separadas, entonces  $E_i = K_i^{TOT}$ ,  $E_f = K_f^{TOT}$ ; Esto no es válido para todas las fuerzas de la naturaleza, incluso las fundamentales! La  $U$  entre quarks aumenta, no disminuye con la distancia.

Voy a escribir,

$$E_i = E_f + Q$$

energía mecánica perdida en el choque.

Notas:

$Q = 0 \rightarrow$  choque elástico

$Q > 0 \rightarrow$  choque plástico.

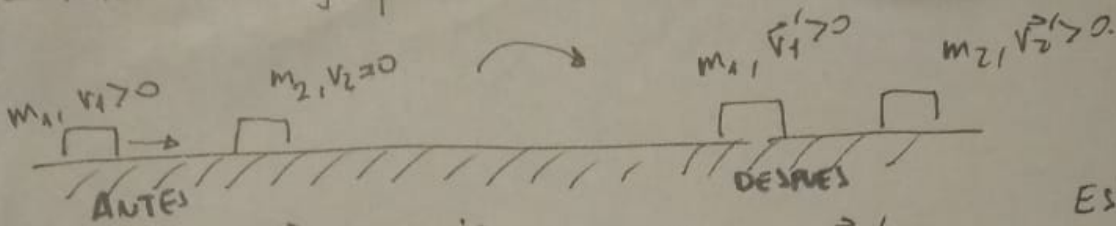
~~choque explosivo~~

$Q < 0 \rightarrow$  choque explosivo (gano  $E$  en el choque)



Resolvamos este ejemplo

12/21



Conservación  $\vec{p}$ ,  $m_1 \vec{v}_1 = m_1 \vec{v}_1' + m_2 \vec{v}_2'$

Conservación  $E$ ,  $\frac{m_1 v_1^2}{2} = \frac{m_1 v_1'^2}{2} + \frac{m_2 v_2'^2}{2} + Q$

Esto va a terminar definiendo el tipo de choque.

$$v_1' = \frac{m_1 v_1 - m_2 v_2'}{m_1}$$

meto acá

$$\frac{m_1 v_1^2}{2} = \frac{m_1 (m_1 v_1 - m_2 v_2')^2}{2 m_1^2} + \frac{m_2 v_2'^2}{2} + Q$$

$$\frac{m_1 v_1^2}{2} = \frac{1}{2 m_1} [m_1^2 v_1^2 + m_2^2 v_2'^2 - 2 m_1 m_2 v_1 v_2'] + \frac{m_2 v_2'^2}{2} + Q$$

$$v_2'^2 \left[ \frac{m_2}{2} + \frac{m_2^2}{2 m_1} \right] + v_2' [ - m_2 v_1 ] + \frac{m_1 v_1^2}{2} - \frac{m_2 v_1^2}{2} + Q$$

$$a v_2'^2 + b v_2' + c = 0 \quad \text{con} \quad a = \frac{1}{2} \frac{m_1 m_2 + m_2^2}{m_1}, \quad b = -m_2 v_1, \quad c = Q$$

$$v_2' = \frac{m_2 v_1 \pm \sqrt{m_2^2 v_1^2 - 4Q \frac{m_1 m_2 + m_2^2}{m_1}}}{\frac{m_1 m_2 + m_2^2}{m_1}}$$

$$v_2' = \frac{m_1 m_2 v_1 \pm m_1 \sqrt{m_2^2 v_1^2 - 2Q \frac{m_1 m_2 + m_2^2}{m_1}}}{m_1 m_2 + m_2^2}$$

$$v_1' = \frac{m_1 v_1 - m_2 v_2'}{m_1}$$

Veamos algunos casos particulares

Caso 2  $m_1 = m_2 = m$ .  $Q = 0$ .

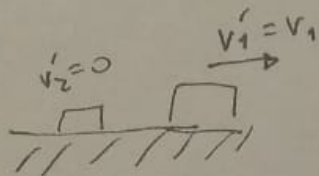
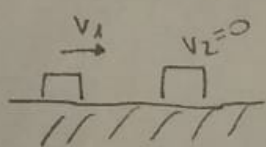
13/21

$$v_2' = \frac{m^2 v_1 \pm m \sqrt{m^2 v_1^2 - 0}}{2m^2} = \frac{m^2 v_1 \pm m^2 v_1}{2m^2} = \frac{1}{2} (v_1 \pm v_1)$$

0   0    $v_1$ .

Acó notamos algo interesante:  $v_2'$  puede ser 0 o  $v_1$ , notemos físicamente

Si  $e > 0$ ,



La masa "pasa de largo" por sobre la otra.

Lo descartamos por no interés físico.

$\Rightarrow v_2' = v_1$  y  $v_1' = 0$ .

Otro caso particular:  $Q = \frac{mv_1^2}{2}$

~~La masa "pasa de largo" por sobre la otra.~~

$$v_2' = \frac{m^2 v_1 \pm m \sqrt{m^2 v_1^2 - \frac{m v_1^2}{2} \cdot 2m^2}}{2m^2}$$

... coef. negativa

en este caso no hay manera de que toda la energía mecánica se disipe en la colisión

¿Cuánto es entonces lo máximo de energía que puedo perder y cómo se mueven en ese caso las masas?

$Q$  "perfectamente plástico"

Si  $Q = \frac{mv_1^2}{4}$  entonces  $e = 0$

$$v_2' = \frac{m^2 v_1 \pm m \sqrt{m^2 v_1^2 - \frac{m v_1^2}{2} \left(\frac{2m^2}{m}\right)}}{2m^2} = \frac{v_1}{2} \quad \text{y} \quad v_1' = \frac{v_1}{2}$$

$\Rightarrow$  ¡Se mueven juntos, quedan "pegados" como plastilina!

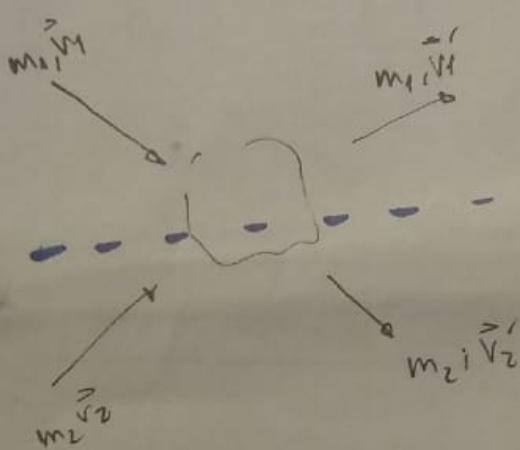
¿Cómo podemos abordar el caso de choque 2D sin perder completa e irreversiblemente la cordura por tener que hacer tantas cuentas?

14/21

¿Qué cosa segura se mueve muy sencillamente antes y después?

¡ El centro de masa!

⇒ Vamos a describir el choque 2D desde un sistema de coordenadas en el C.M.



$$\vec{v}_1 = \vec{w}_1 + \dot{\vec{R}}$$

$$\vec{v}_2 = \vec{w}_2 + \dot{\vec{R}}$$

etc.

$\vec{w}$  son rel. desde el C.M

Además  $\dot{\vec{R}} = \frac{m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2}{m_1 + m_2}$

$\vec{q}$  son los momentos desde el C.M

Si reemplazamos y hacemos las cuentas,

$$\vec{q}_1 = \mu(\vec{v}_1 - \vec{v}_2) \quad \text{con } \mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$$

$$\vec{q}_2 = -\mu(\vec{v}_1 - \vec{v}_2)$$

Conservación de energía en el sistema C.M.

(Como solíamos ya)

$$\vec{q}_1 + \vec{q}_2 = 0 = \vec{P} \text{ desde el C.M.}$$

$$\underbrace{\frac{m_1 w_1^2}{2} + \frac{m_2 w_2^2}{2}}_{K_i^{\text{tot}}} = \underbrace{\frac{m_1 w_1'^2}{2} + \frac{m_2 w_2'^2}{2}}_{K_f^{\text{tot}}} + Q$$

$U^{\text{tot}}$  desaparece por lo mismo que dijimos en el ejemplo 1D)

Consideremos únicamente el caso de un choque elástico  $Q=0$



En ese caso,  $\vec{q}_1 + \vec{q}_2 = 0$ ,  $\vec{q}'_1 + \vec{q}'_2 = 0$ , luego

15/21

$$\left. \begin{aligned} m_1 \vec{w}_1 &= -m_2 \vec{w}_2 \\ m_1 \vec{w}'_1 &= -m_2 \vec{w}'_2 \end{aligned} \right\} \text{ en la ecuación para } E$$

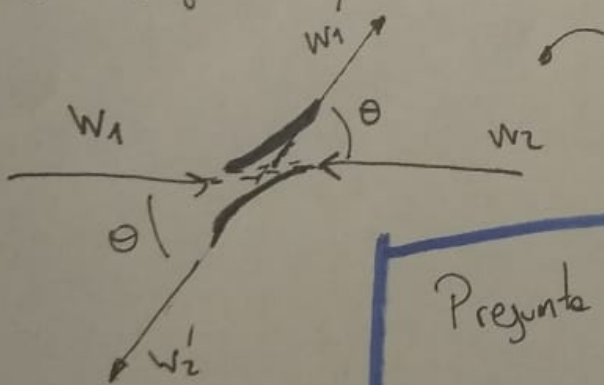
$$\frac{m_1}{2} \left( \frac{m_2}{m_1} \right)^2 w_2^2 + \frac{m_2}{2} w_2^2 = \frac{m_1}{2} \left( \frac{m_2}{m_1} \right)^2 w_2'^2 + \frac{m_2}{2} w_2'^2$$

$$w_2 = w_2' \quad (\text{módulos iguales})$$

$$\text{análogamente, } w_1 = w_1'$$

Desde el sist. C.M. el choque queda confinado a un plano (por conservación  $\vec{L}$ , ej. de la guía), y dentro de ese plano, los módulos son iguales, por lo que únicamente se rotan un ángulo  $\theta$

(Ángulos iguales por conservación del momento)



Pregunta para pensar:

¿Qué puedo aprender sobre la naturaleza de la interacción entre las masas/partículas analizando choques como los que estamos estudiando acá?

# Fuerzas centrales

$$\vec{F} = F(r)\hat{r} \quad m$$

La fuerza  $\vec{F}$  solo depende de la distancia al origen y apunta en  $\hat{r}$

16/21

## Ejemplos

1) Atracción gravitatoria

$$\vec{F}_g(r) = -\frac{GmM}{r^2}\hat{r}$$

"Resorte planetario"

2) Masa unida a un resorte con un extremo fijo en el origen

$$\vec{F}_e(r) = -k(r-l_0)\hat{r}$$

Preguntas: 1) ¿Son conservativas?  
2) Caso afirmativo, ¿Cómo es su  $U$ ?

Calculamos el trabajo entre dos puntos,

$$W = \int_{\vec{r}_i}^{\vec{r}_f} \vec{F} \cdot d\vec{r} = 0$$

No sabemos calcular estas cosas, pero sí sabemos que  $\vec{F} = F(r)\hat{r}$  y que en polares,

$$W = \int_{r_i}^{r_f} F(r)\hat{r} \cdot (dr\hat{r} + r d\theta\hat{\theta})$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dr}{dt}\hat{r} + r\frac{d\theta}{dt}\hat{\theta}$$

"Cancelando" los diferenciales  $dt$

$$d\vec{r} = dr\hat{r} + r d\theta\hat{\theta}$$

Integral de una variable ( $r$ )

$W$  depende de  $F$  y de  $(r_f - r_i) \Rightarrow$  Es conservativa

Como  $F(r)$  es conservativa, existe  $U(r)$  tal que

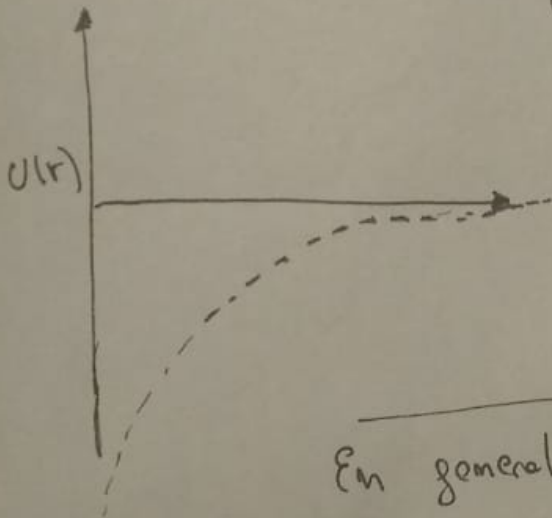
12/21

$$F(r) = -\frac{dU}{dr}, \quad \text{o bien } \vec{F}(r) = -\frac{dU}{dr} \hat{r}$$

Ejemplo: Fuerza gravitatoria

~~U(r) = -\frac{GmM}{r}~~

$$\boxed{U(r) = -\frac{GmM}{r}} \Rightarrow -\frac{dU}{dr} = -\frac{GmM}{r^2}$$



$$E = \frac{mv^2}{2} - \frac{GmM}{r}$$

En general para una fuerza central,

①  $E = \frac{mv^2}{2} + U(r)$  esto siempre vale y es constante si no hay  $\vec{F}$  no conservativas.

Para muchos casos de interés  $U(r) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} 0$

La fuerza se hace 0 en el infinito.

Como sabemos que  $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}^{\text{ext}}$  y que  $\vec{p}^{\text{ext}} = 0$  (porque  $\vec{F} \parallel \vec{r}$ )

vamos a usar la conservación del momento angular.

El propósito es el siguiente: La ecuación ① no es útil así porque mezcla la velocidad en cartesianas con  $U(r)$  en términos del  $r$  de polares. Queremos escribir todo en función de  $r$ .

Sabemos que en polares,  $\vec{v} = \dot{r}\hat{r} + r\dot{\theta}\hat{\theta} \Rightarrow v^2 = \vec{v} \cdot \vec{v} = (\dot{r}\hat{r} + r\dot{\theta}\hat{\theta}) \cdot (\dot{r}\hat{r} + r\dot{\theta}\hat{\theta})$

$$\text{Ahora vemos } \vec{L} \text{ para sacarnos } \dot{\theta}^2$$
$$v^2 = \dot{r}^2 + r^2 \dot{\theta}^2$$



$$\vec{L} = \text{cte} = \vec{r} \times \vec{p} = r \hat{r} \times (m \dot{r} \hat{r} + m r \dot{\theta} \hat{\theta}) = m r^2 \dot{\theta} \hat{z}$$

13/21

Esta constante  
dependerá de las  
condiciones iniciales

Como yo quiero tener  $\dot{\theta}^2$ , calculo

$$L^2 = \vec{L} \cdot \vec{L} = m^2 r^4 \dot{\theta}^2 \Rightarrow \dot{\theta}^2 = \frac{L^2}{m^2 r^4}$$

Finalmente,  $v^2 = \dot{r}^2 + \frac{L^2}{m^2 r^2} \Rightarrow$  meto en la ecuación para  $E$

$$\Rightarrow E = \frac{m}{2} \left[ \dot{r}^2 + \frac{L^2}{m^2 r^2} \right] + U(r)$$

$$\Rightarrow E = \underbrace{\frac{m \dot{r}^2}{2}}_{(1)} + \underbrace{\frac{L^2}{2r^2}}_{(2)} + U(r) \quad (*)$$

Si miramos esta expresión, vemos que (1) es un término

tipo energía cinética para la velocidad radial.

En términos de la dirección radial, la masa  $m$  no se mueve bajo la acción del potencial  $U(r)$  solamente,

sino que tenemos que considerar el primer término de (2)

Este término es "centrífugo" porque la fuerza asociada de derivarlo con un  $-$  delante (como un potencial) apunta hacia afuera. Refleja la inercia de la masa a moverse en una línea recta, saliendo de la curva.

(2) se llama "potencial efectivo" y lo notamos  $U_{\text{ef}}(r)$

En la próxima clase vamos a resolver la ecuación (\*)

para el caso de la atracción gravitatoria. Veamos ahora

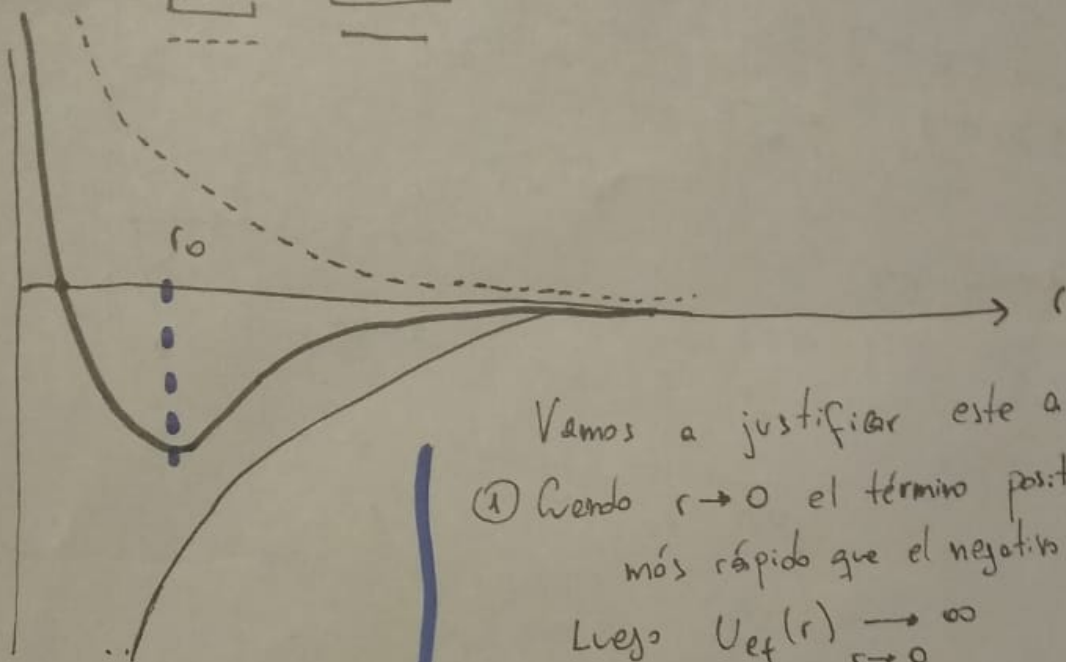
que podamos decir cualitativamente del movimiento.

Tenemos,

$U_f$  no es un potencial de a de verdad.  
La derivada del primer término no corresponde a una fuerza real. 19/21

$$E = \frac{m\dot{r}^2}{2} + \frac{L^2}{2mr^2} - \frac{GmM}{r}$$

para f. gravitatoria.



¿No les hace acordar a algunos ejercicios de análisis del CBC?

Vamos a justificar este aspecto:

① Cuando  $r \rightarrow 0$  el término positivo  $\rightarrow \infty$  más rápido que el negativo  $\rightarrow -\infty$ .  
Luego  $U_{ef}(r) \xrightarrow[r \rightarrow 0]{} \infty$

$$\begin{aligned} \text{② } U_{ef}(r) = 0 &\Leftrightarrow \frac{L^2}{2mr^2} - \frac{GmM}{r} = 0 \\ &\Leftrightarrow \frac{L^2}{m} - GmMr = 0 \Leftrightarrow r = \frac{L^2}{Gm^2M} \end{aligned}$$

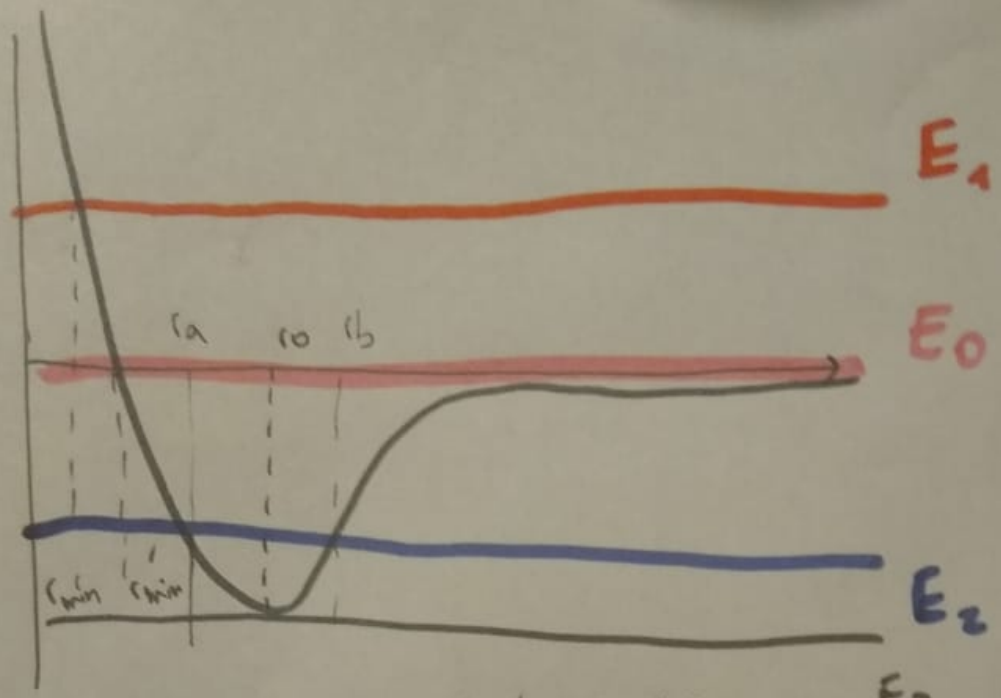
Como  $U_{ef}(r) > 0$  cerca de  $r=0$  y cruza una única vez el 0, tiene que permanecer  $< 0$  para  $r \rightarrow +\infty$ .

$$\text{Además, } U_{ef}(r) \xrightarrow[r \rightarrow +\infty]{} 0$$

③ Por ① y ②,  $U_{ef}(r)$  tiene que tener un mínimo entre  $\frac{L^2}{Gm^2M}$  y  $+\infty$ .  $U'_{ef}(r_0) = -\frac{2L^2}{mr_0^3} + \frac{GmM}{r_0^2} = 0$

Esta curva nos permite ver como será el movimiento para distintos valores de E

$$\begin{aligned} &\Leftrightarrow (r \neq 0) \quad -2L^2 + GmMr_0 = 0 \\ &r_0 = \frac{2L^2}{GmM} \end{aligned}$$



Para el caso de  $E_1$ , tendremos que  

$$E_1 = \frac{m\dot{r}_0^2}{2} + U_{ef}(r_0) = \frac{m\dot{r}^2}{2} + U_{ef}(r).$$

En este caso, la partícula puede moverse entre  $r_{min}$  y  $r = +\infty$ .  
 A medida que la masa escapa al infinito, su  $\dot{r}$  se hace menor, aunque nunca 0.

Para el caso  $E_0$  la partícula está en el límite de poder escapar de la atracción gravitatoria, moviéndose entre  $r_{min}$  y  $r = +\infty$

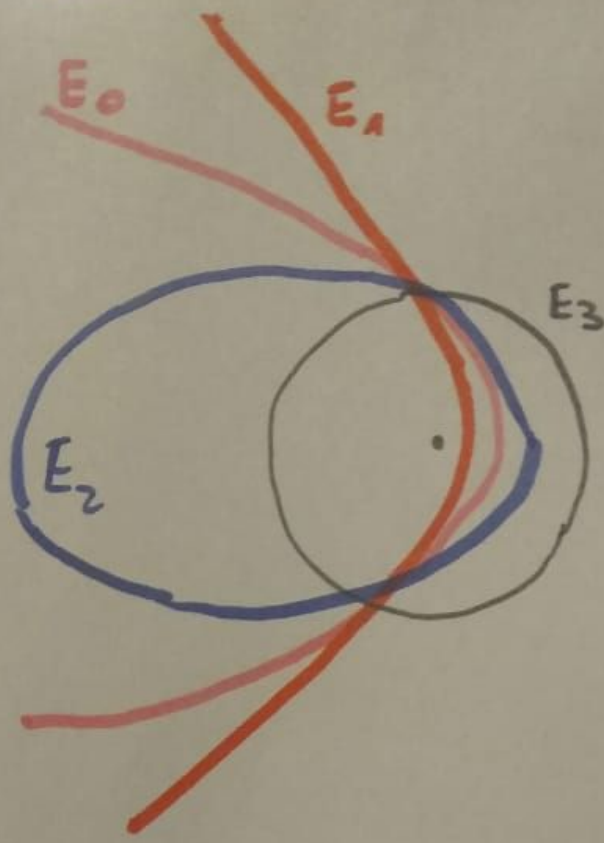
Para  $E_2$  la partícula está confinada a moverse entre  $r_a$  y  $r_b$ . Estos son los puntos donde  $\dot{r}$  es menor, en  $r_0$  se tiene la máxima velocidad.

Para  $E_3$  tengo que  $r = cte = r_0$ . Es un movimiento circular.

Notar que este diagrama solo me informa sobre el comportamiento de  $r$ , pero eliminamos  $\theta$  de las ecuaciones.



21/4



- $E_1$  es una hipérbola
- $E_0$  es una parábola
- $E_2$  es una elipse
- $E_3$  es una circunferencia

¿Podremos encontrar las ecuaciones

que rigen estas curvas

únicamente a partir de la

ley de gravitación Universal y

seguir los pasos de Newton en

la demostración de que los inmensos  
 cielos se rigen por las leyes de la  
 geometría que nosotros, mortales y humanos,  
 trazamos en tinta y papel, con manos  
 tambaleantes?

¿¿ O SE VA A VOLVER A PIXELAR LA WEB CAM??