

Momento Lineal.

1/9

Idea: Si encontramos cantidades que se conservan en un movimiento, entonces es más fácil encontrar relaciones entre el estado del sistema entre tiempos distintos.

Definimos "momento lineal" ó "impulso lineal"
ó "cantidad de movimiento" Cmo

$$\vec{P} = m\vec{V}$$
 ["masa en movimiento"]

Si ponemos que $m = \text{cte.}$ Luego,

$$\dot{\vec{P}} = m\vec{F} = m\vec{a}.$$

Por lo tanto (2^{da} ley de Newton) $\dot{\vec{P}} = \vec{F}$ ($m = \text{cte.}$)

Si ponemos que tenemos dos partículas $m_1, m_2,$

$$\text{Si } \vec{F}_{21} = -\vec{F}_{12} \quad (3^{\text{ra}} \text{ ley de Newton})$$

$$\begin{aligned} & m_2 \quad \vec{P}_{\text{TOT}} = \vec{P}_1 + \vec{P}_2 \quad \dot{\vec{P}}_{\text{TOT}} = \dot{\vec{P}}_1 + \dot{\vec{P}}_2 = \\ & m_1 \quad \vec{F}_{12} \quad \vec{F}_{21} + \vec{F}_{12} = 0. \end{aligned}$$

Un ~~ejemplo~~ en la vida

3^{ra} ley de Newton $\Rightarrow \dot{\vec{P}}_{\text{TOT}} = 0 \Rightarrow \vec{P}_{\text{TOT}} = \text{cte}$

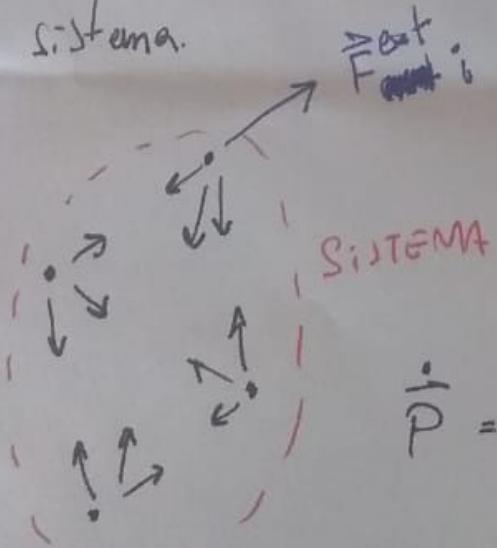
$$\begin{aligned} \text{Si: } \vec{P}_{\text{TOT}} = \text{cte} \Rightarrow \dot{\vec{P}}_{\text{TOT}} = 0 &= -\dot{\vec{P}}_1 = \dot{\vec{P}}_2 \\ \Rightarrow \text{Raíz } 3^{\text{ra}} \text{ ley de Newton} & F_{12} \quad F_{21} \end{aligned}$$

En resumen, si definio $\vec{P}_{\text{TOT}} = \vec{p}_1 + \vec{p}_2$ partículas que sólo interactúan entre sí \Rightarrow 2/9

(3^{ra} ley de Newton $\Leftrightarrow \dot{\vec{P}}_{\text{TOT}} = 0$)

Supongamos que tenemos N partículas que forman nuestro SISTEMA.

Una fuerza se dice EXTERNA al SISTEMA si \curvearrowleft para no actúa sobre una partícula del sistema.



$$\vec{P}_{\text{TOT}} = \vec{P} = \sum_{i=1}^N m_i \vec{v}_i = \sum_{i=1}^N \vec{p}_i$$

dep el
"TOT" y un mayúscula

$$\begin{aligned}
 \vec{P} &= \sum_{i=1}^N \vec{p}_i = \vec{p}_1 + \vec{p}_2 + \dots + \vec{p}_N \\
 &= (\vec{F}_{12} + \vec{F}_{13} + \vec{F}_{14} + \dots) + (\vec{F}_{21} + \vec{F}_{23} + \vec{F}_{24} + \dots) \\
 &\quad + (\vec{F}_{N1} + \vec{F}_{N2} + \vec{F}_{N3} + \dots) + \vec{F}_{1}^{\text{ext}} + \vec{F}_{2}^{\text{ext}} + \vec{F}_{3}^{\text{ext}} + \dots + \vec{F}_{N}^{\text{ext}} \\
 &= (\vec{F}_{12} + \vec{F}_{21}) + (\vec{F}_{13} + \vec{F}_{31}) + \dots + (\vec{F}_{1N} + \vec{F}_{N1}) + \sum_i \vec{F}_i^{\text{ext}} \\
 &= \vec{F}^{\text{ext}}
 \end{aligned}$$

Entonces, dada un sistema de N partículas que interactúan, $\dot{\vec{P}} = \vec{F}_{\text{ext}}$ donde $\dot{\vec{P}} = \sum_{i=1}^N \vec{p}_i$, $\vec{F}_{\text{ext}} = \sum_{i=1}^N \vec{f}_{\text{ext},i}$ 3/9

Ahora, vamos a demostrar que vale la ecuación

$$\vec{F}_{\text{ext}} = M \ddot{\vec{R}} \quad \text{con } M = \sum_{i=1}^N m_i \quad (\text{masa total})$$

donde \vec{R} es un punto del espacio (no necesariamente tiene que haber una partícula allí!)

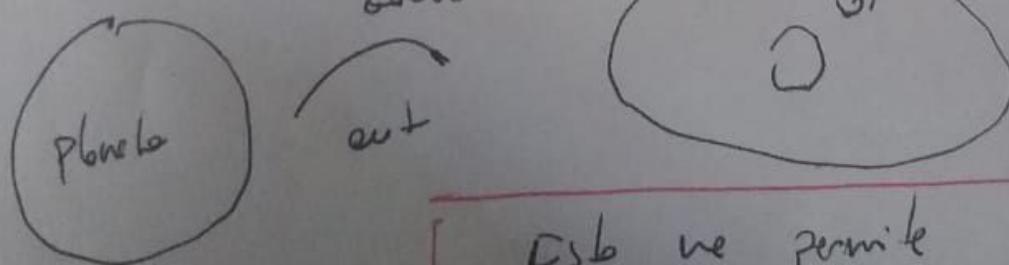
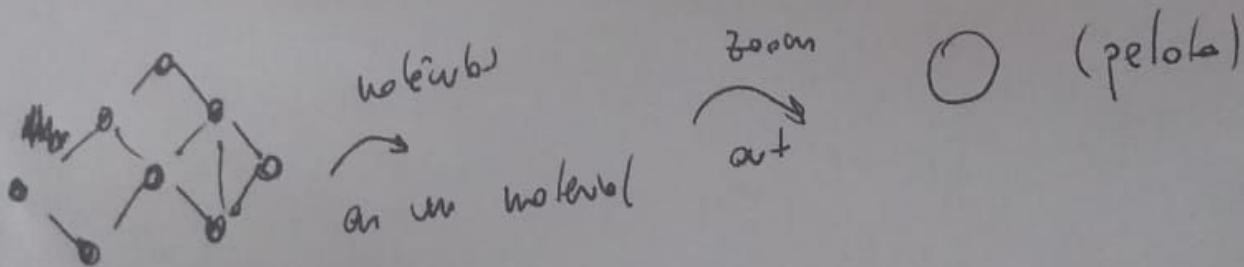
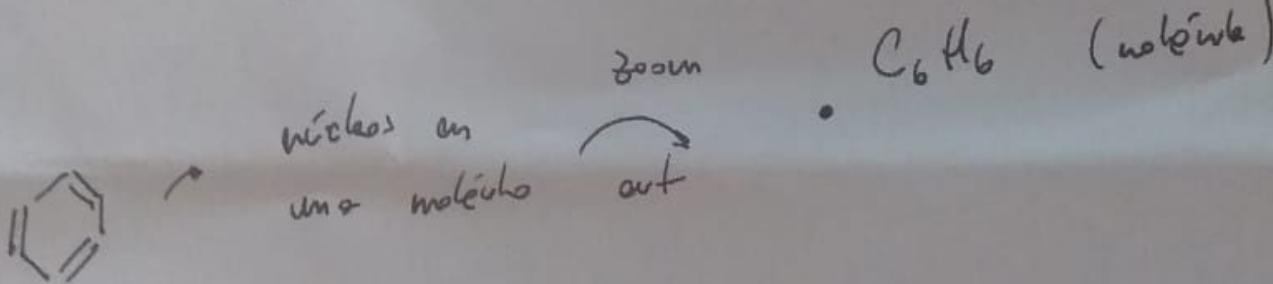
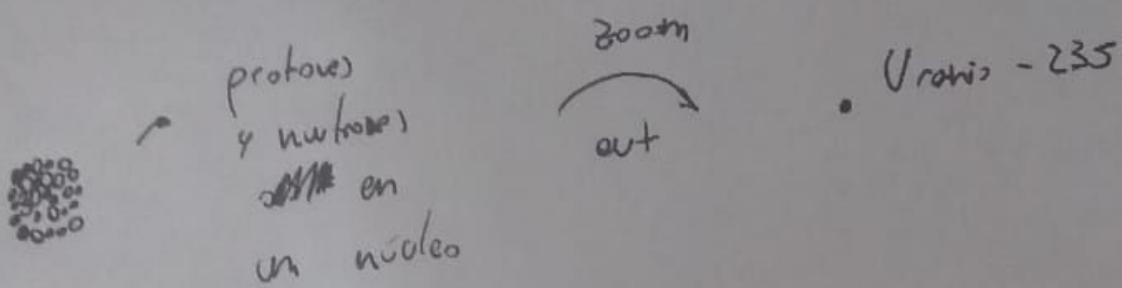
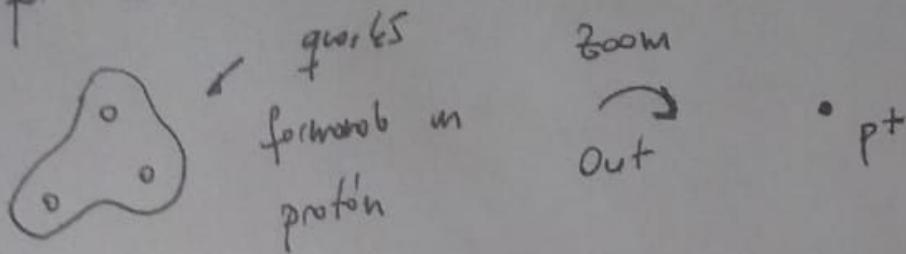
Dicho de otra forma, \vec{R} se mueve como una partícula que concentra toda la masa del sistema, y sobre la cual actúan todas las fuerzas externas al sistema.

$$\vec{R} = \vec{r}_{\text{CM}} = \frac{\sum_{i=1}^N m_i \vec{r}_i}{\sum_{i=1}^N m_i} \quad \text{Luego,}$$

$$\dot{\vec{R}} = \frac{\sum_{i=1}^N m_i \vec{v}_i}{\sum_{i=1}^N m_i} \} \dot{\vec{P}} \Rightarrow \dot{\vec{P}} = M \ddot{\vec{R}}$$

$$\vec{F}_{\text{ext}} = \dot{\vec{P}} = M \ddot{\vec{R}}$$

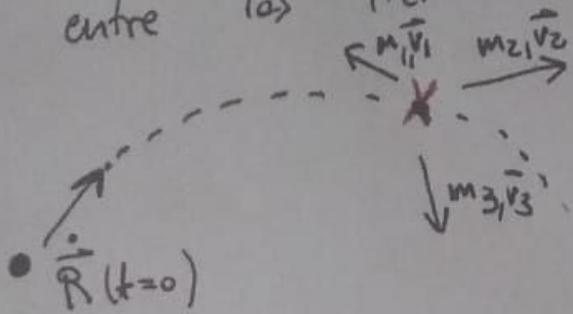
Eso quiere decir que puede reemplazar los detalles del movimiento de un sistema de partículas por el movimiento de una sola partícula!



Eso me permite resolver un problema complicado en una más fácil cambiando de escala.

Supongamos que finalmente quedan tres pedazos diferentes. ¿Cuál es la relación

entre las tres velocidades?



$$\vec{F}_{\text{ext}} = M \ddot{\vec{R}}$$

$$-Mg\hat{j} = M \ddot{\vec{R}} \quad \xrightarrow{\text{Tira solas}} \\ \ddot{\vec{R}} = -g\hat{j}$$

Todos los fragmentos que causan la explosión son internos. Eso quiere decir que sigue moviéndose

$$\vec{F}_{\text{ext}} = -Mg\hat{j} . \quad \text{y por lo tanto,}$$

el centro de masas sigue moviéndose con la misma trayectoria (cosa s. no hubiere habido explosión).

t_i = tiempo de inicio de la explosión

t_f = tiempo final de la explosión

$$\vec{P}_{\text{inicial}} = \vec{P}(t=t_i) = M \dot{\vec{R}}(t=t_i)$$

$$\vec{P}_{\text{final}} = \vec{P}(t=t_f) = M \ddot{\vec{R}}(t=t_f)$$

$$\text{Ahora, } \frac{\Delta \vec{P}}{\Delta t} = \frac{\vec{P}_{\text{final}} - \vec{P}_{\text{inicial}}}{t_f - t_i} \approx \dot{\vec{P}} = \vec{F}_{\text{ext}} \neq 0 \quad 6/9$$

$\Delta \vec{P} \approx \vec{P}_{\text{final}} - \vec{P}_{\text{inicial}} \approx \underbrace{(t_f - t_i)}_{\rightarrow 0} \vec{F}_{\text{ext}}$

(pues en una explosión $t_f \approx t_i$)

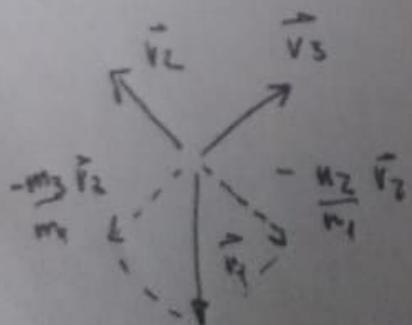
$$\Rightarrow \vec{P}_{\text{final}} \approx \vec{P}_{\text{inicial}}$$

De otra forma, \vec{P} no se conserva porque no hay \vec{F}_{ext} , sino pierde la \vec{P}_{ext} por acción sobre el sistema muy corto (explosión!).

$$\vec{P}_{\text{inicial}} = M \vec{R}(t=0) = m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2 + m_3 \vec{v}_3$$

Por ejemplo, $\vec{v}_1 = \frac{\vec{P}_{\text{inicial}} - m_2 \vec{v}_2 - m_3 \vec{v}_3}{m_1}$.

Supongamos $\vec{P}_{\text{inicial}} = 0$ (reposo). Entonces $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$ están en el mismo plano.



Notar que lo mismo vale para el problema de las tres masas divididas por dos fuerzas una sola masa $t=0 - t$

Impulso

Sabemos que

P_{final} al t_f

$$\int dP = \int f_{ext}(t) dt \quad \left\{ \text{Impulso} \right.$$

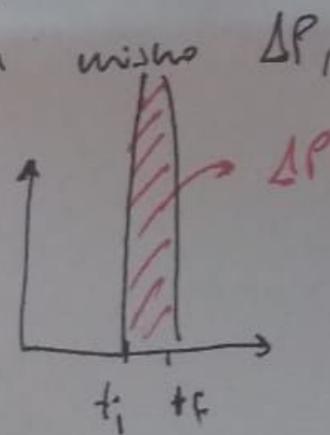
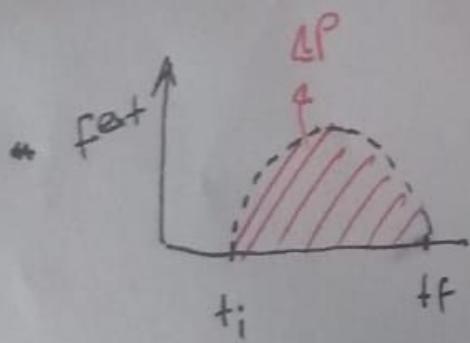
$P_{initial}$ al t_i

$$\Delta P = \int_{t_i}^{t_f} f_{ext}(t) dt$$

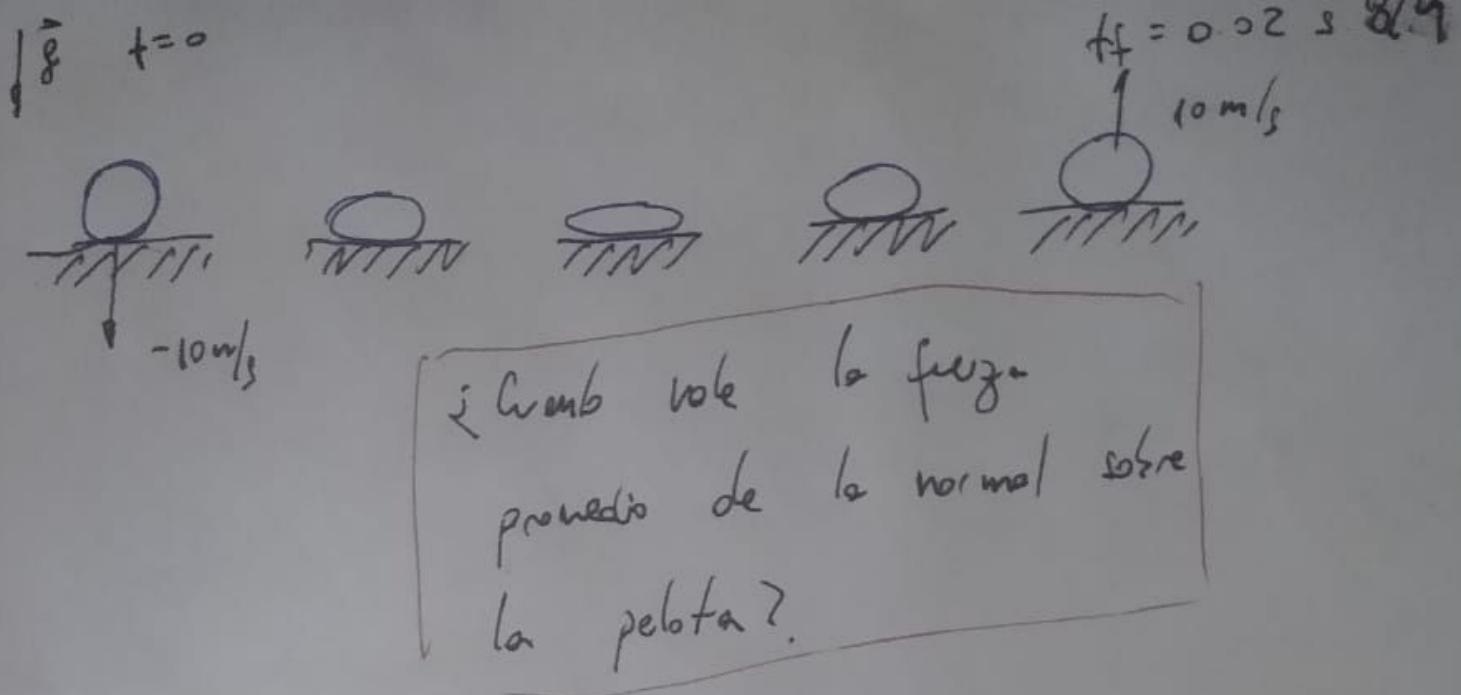
$$P_{final} - P_{initial} = \Delta P$$

El impulso me determina el cambio de P .

Todos diferentes posibilidades dependiendo de cuanto dure la interacción para un mismo ΔP ,



En un choque siempre es mejor maximizar la duración para soportarla (porque eso disminuye la fuerza máxima experimentada durante el choque)



$$\vec{P}_{\text{initial}} = 1 \text{ kg} \times \left(-10 \frac{\text{m}}{\text{s}} \hat{y} \right) = -10 \text{ kg} \frac{\text{m}}{\text{s}} \hat{y}$$

$$\vec{P}_{\text{final}} = 1 \text{ kg} \times \left(10 \frac{\text{m}}{\text{s}} \hat{y} \right) = 10 \text{ kg} \frac{\text{m}}{\text{s}} \hat{y}$$

$$\Delta \vec{P} = 20 \text{ kg} \frac{\text{m}}{\text{s}} \hat{y}$$

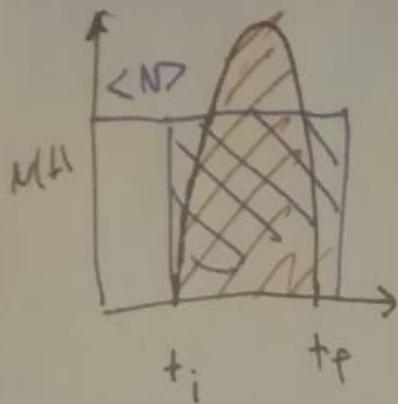
$$\Delta \vec{P} = 20 \text{ kg} \frac{\text{m}}{\text{s}} \hat{y} = \int_0^{0.02 \text{ s}} \vec{F}_{\text{ext}}(t) dt = \int_0^{0.02 \text{ s}} (N(t) - mg) dt \hat{y}$$

$$20 \text{ kg} \frac{\text{m}}{\text{s}} = \int_0^{0.02 \text{ s}} N(t) - mg dt$$

$\underbrace{mg \times 0.02 \text{ s}}$

$$20 \text{ kg} \frac{\text{m}}{\text{s}} + \underbrace{mg \times 0.02 \text{ s}}_{\approx 0.2 \text{ kg} \frac{\text{m}}{\text{s}}} = \int_0^{0.02 \text{ s}} N(t) dt$$

(x)



$$\int_0^{0.02s} v(t) dt = \langle N \rangle 0.02s$$

$$20.2 \text{ kg } \frac{\text{m}}{\text{s}} = \langle N \rangle 0.02 \text{ s.}$$

$$\Rightarrow \langle N \rangle = 1010 \text{ N}$$

(; Equivalente a 6 fuerza peso de una
cola de 100 kg!)
