

Ejercicio 16

February 3, 2016

```
In [1]: %matplotlib inline
```

```
In [2]: from pylab import *
```

0.1 Un poco de teoría

Las ecuaciones en formato matricial son:

$$\ddot{\bar{\Psi}} + \Gamma \dot{\bar{\Psi}} + \mathbb{M} \bar{\Psi} = \bar{F}/m$$

En la base de modos normales el sistema se simplifica a N ecuaciones independientes para cada modo i de la forma:

$$\ddot{\Psi}_i + \Gamma \dot{\Psi}_i + \omega_{0i}^2 \Psi_i = F_i/m$$

donde ω_{0i}^2 son los autovalores de \mathbb{M} y los desplazamientos y fuerzas en los modos se obtienen de $F = \mathbb{D}^t \bar{F}$ y $\Psi = \mathbb{D}^t \bar{\Psi}$. La matriz \mathbb{D} se forma acomodando los autovectores de \mathbb{M} en columnas.

0.1.1 Solución estacionaria

Para una fuerza proporcional al $\cos(\Omega t)$, la solución estacionaria para cada nodo esta dada por:

$$\Psi_i^{est} = A_i \sin(\Omega t) + B_i \cos(\Omega t)$$

con las amplitudes dadas por las relaciones:

$$A_i = \frac{F_i}{m} \frac{\Omega \Gamma}{(\omega_{0i}^2 - \Omega^2)^2 + \Omega^2 \Gamma^2}$$

$$B_i = \frac{F_i}{m} \frac{\omega_{0i}^2 - \Omega^2}{(\omega_{0i}^2 - \Omega^2)^2 + \Omega^2 \Gamma^2}$$

La solución estacionaria para cada partícula se obtiene invirtiendo el cambio de base $\bar{\Psi}^{est} = \mathbb{D} \Psi^{est}$.

0.2 Parámetros del problema

```
In [3]: g = 10           # aceleración de la gravedad
        m = 1           # masa de los péndulos
        l_largos = 1     # largo de los primeros péndulos
        l_cortos = 0.5   # idem de los del final de la cadena
        k = 5           # constante de los resortes
        Gama = 0.1      # constante de amortiguamiento
        N_largos = 30   # número de péndulos largos
        N_cortos = 200  # número de péndulos cortos
        FO_sobre_m = 4  # fuerza sobre la primera masa
        Omega = 3       # frecuencia angular de forzado
```

0.3 Importamos algunas herramientas

```
In [4]: from scipy import *
        from scipy.linalg import eigh
        from scipy.sparse import spdiags, hstack, vstack, bmat, dia_matrix
```

0.4 Esta función construye la matriz M

```
In [5]: def get_M(N1,l1,N2,l2):
        Nm = N1+N2
        diag0 = zeros(Nm); diag1 = zeros(Nm)
        diag0[:N1] = g/l1+2*k/m          # Elementos de la diagonal, largos
        diag0[N1:] = g/l2+2*k/m        # Elementos de la diagonal, cortos
        diag1[1:] = -k/m                # Elementos extradiagonales

        Mi = spdiags([diag0,diag1],[0,1],Nm,Nm)
        return Mi
```

0.5 Esta otra función calcula los coeficientes de la solución estacionaria

```
In [6]: def get_sol_estacionaria(w0,Fm,Omega):
        Aes = zeros(w0.size)
        Bes = zeros(w0.size)

        Aes = Omega*Gama*Fm/((w0**2-Omega**2)**2 + Omega**2*Gama**2)
        Bes = (w0**2 - Omega**2)*Fm/((w0**2-Omega**2)**2 + Omega**2*Gama**2)

        return Aes, Bes
```

0.5.1 Obtengamos las frecuencias naturales y sus autovectores

```
In [7]: M = get_M(N_largos,l_largos,N_cortos,l_cortos).toarray()
        w0_cuadrado, Dmatrix = eigh(M,lower=False)
```

0.5.2 Ahora calculemos la fuerza sobre los modos

```
In [8]: F = zeros(N_largos+N_cortos); F[0] = F0_sobre_m
        F_en_modos = dot(transpose(Dmatrix),F)
```

0.5.3 Finalmente grafiquemos para algunas frecuencias de forzado las amplitudes

```
In [9]: for i in range(13):
        Omega = 3 + i*3

        A_en_modos, B_en_modos = get_sol_estacionaria(w0_cuadrado,F_en_modos,Omega)

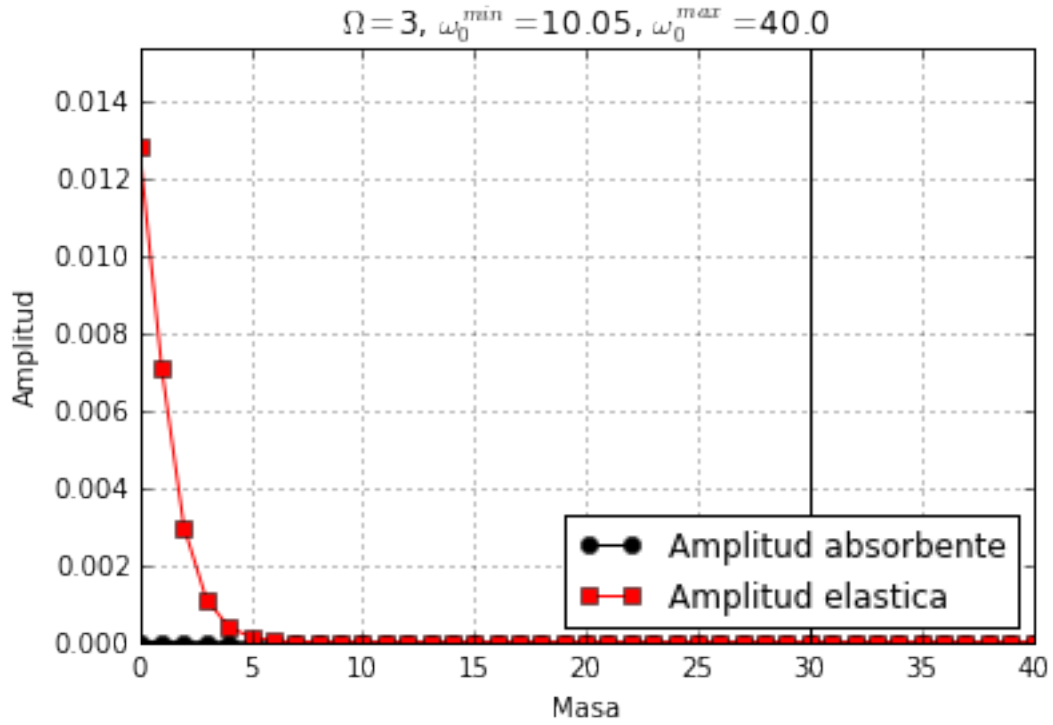
        A = dot(Dmatrix,A_en_modos)
        B = dot(Dmatrix,B_en_modos)

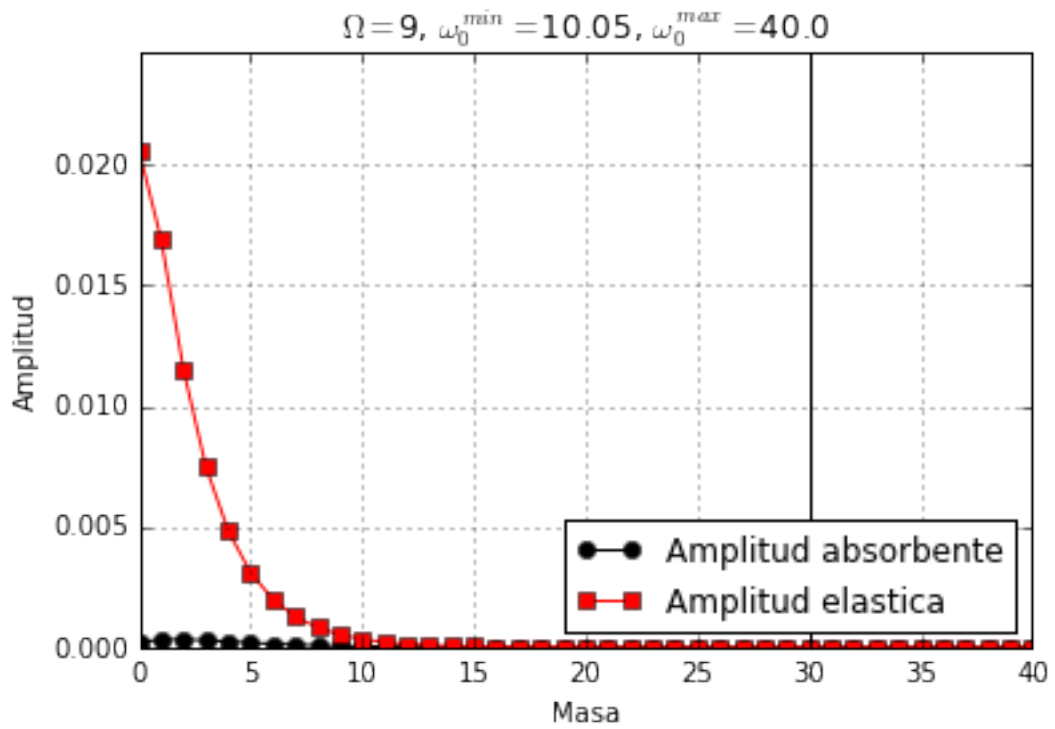
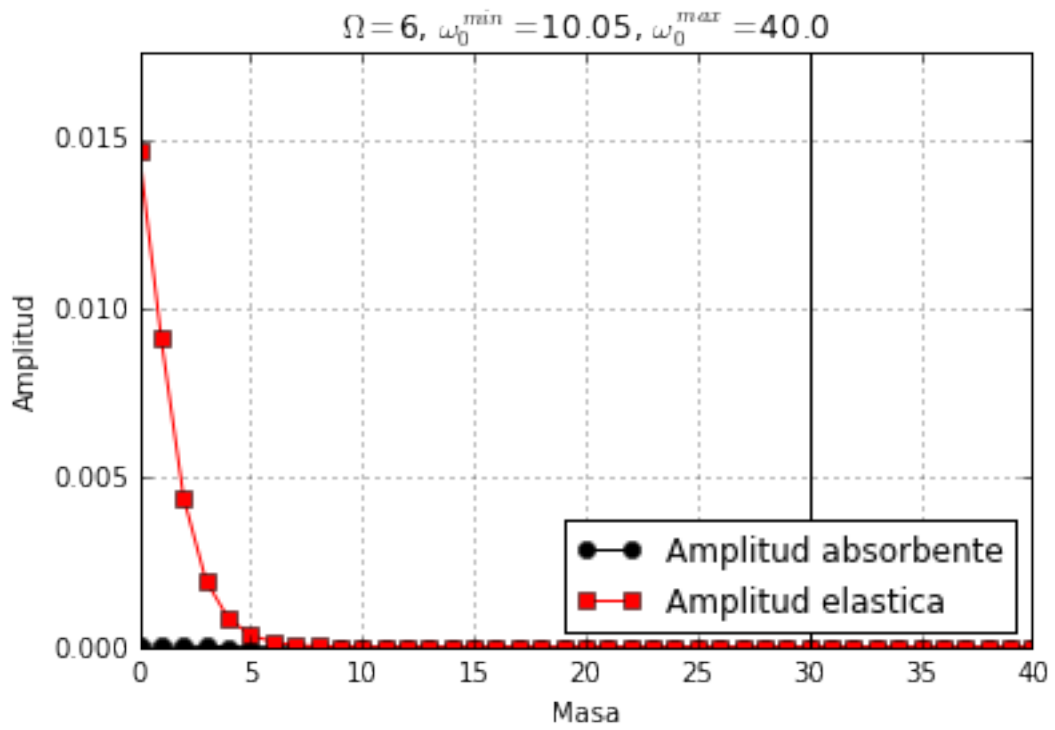
        figure()
        plot(A,'ok-',label='Amplitud absorbente')
        plot(B,'sr-',label='Amplitud elastica')
        plot((N_largos,N_largos),(1.2*min(A.min(),B.min()),1.2*max(A.max(),B.max())),'k-')
        grid()
        axis([0,40,1.2*min(A.min(),B.min()),1.2*max(A.max(),B.max())])
```

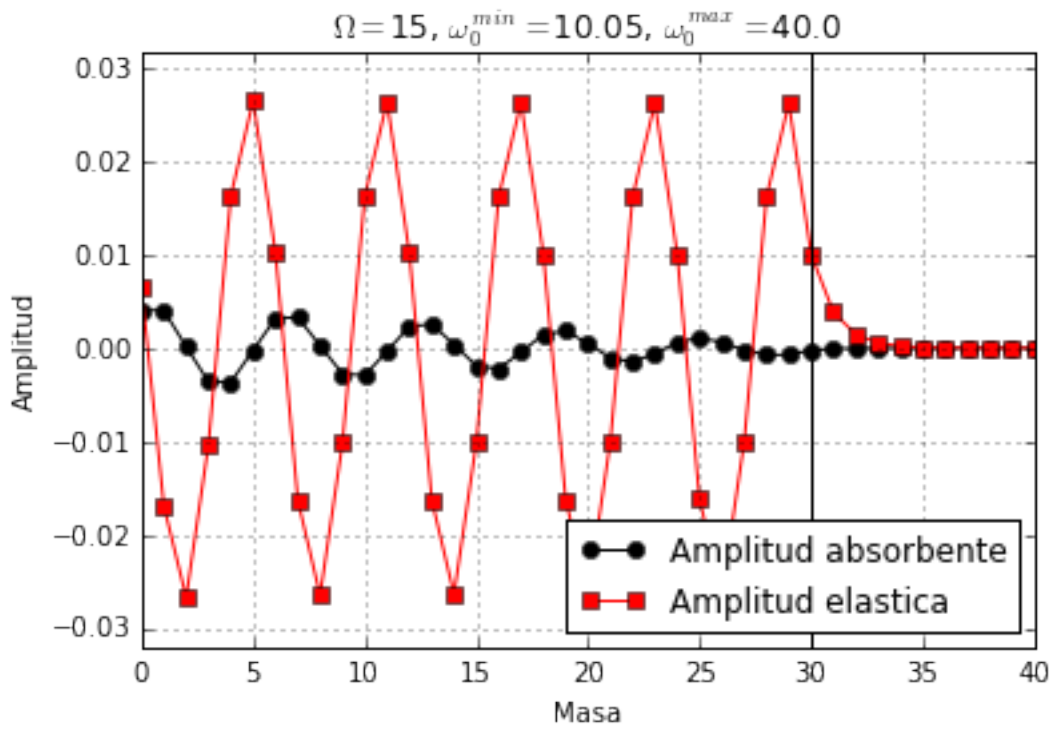
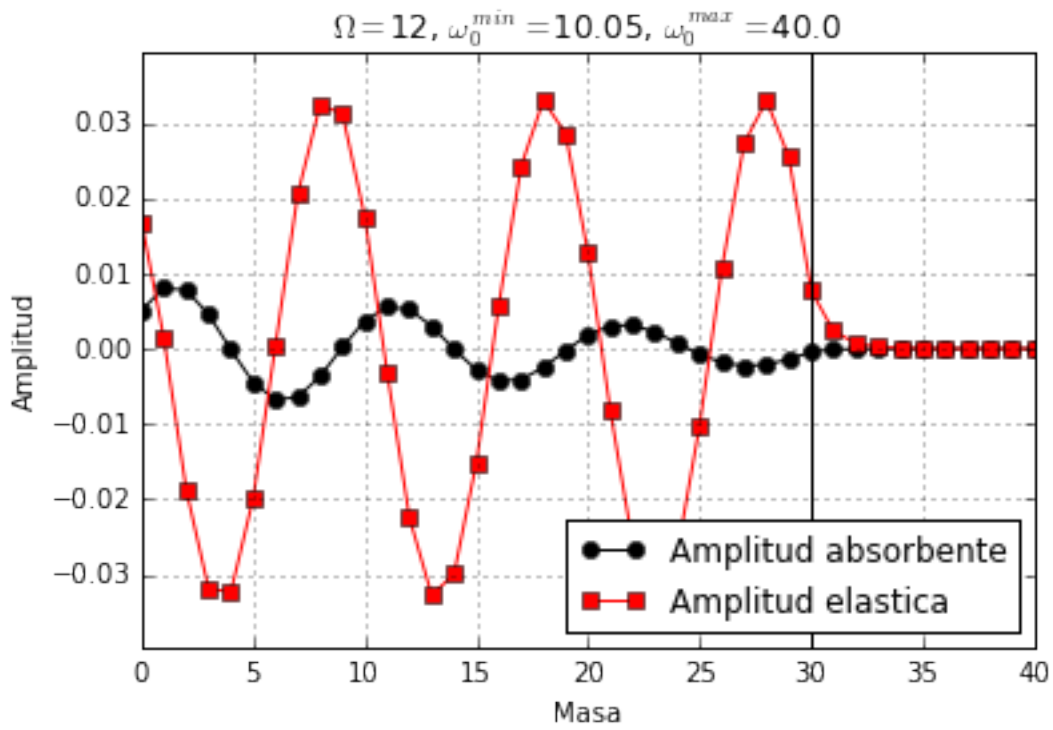
```

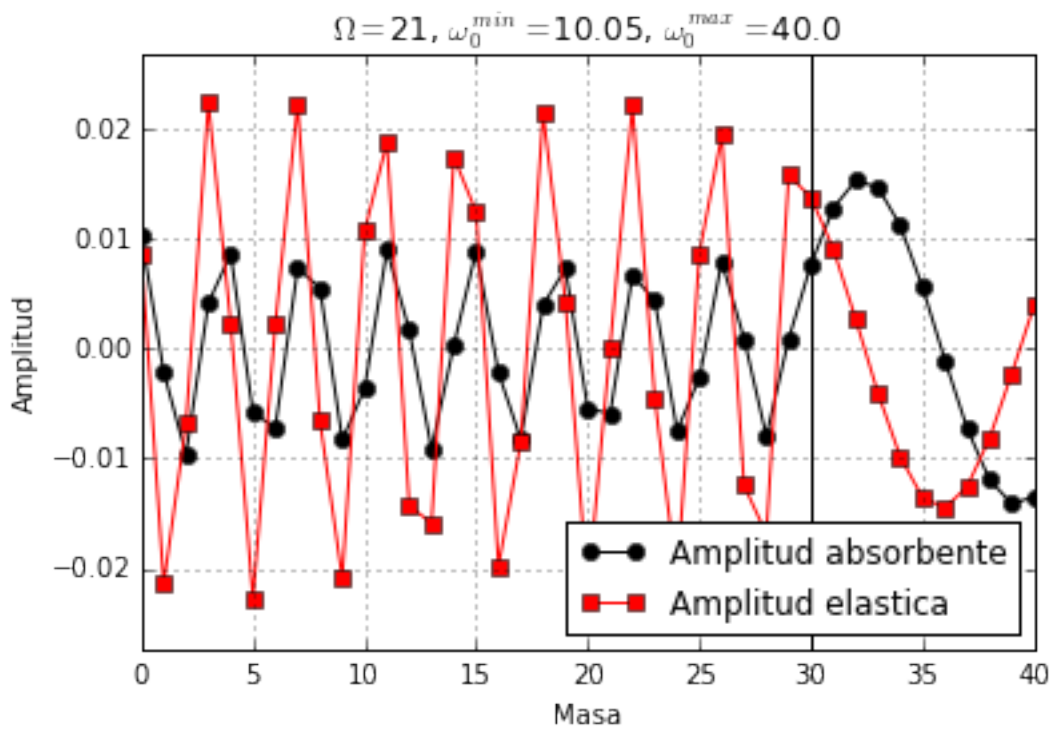
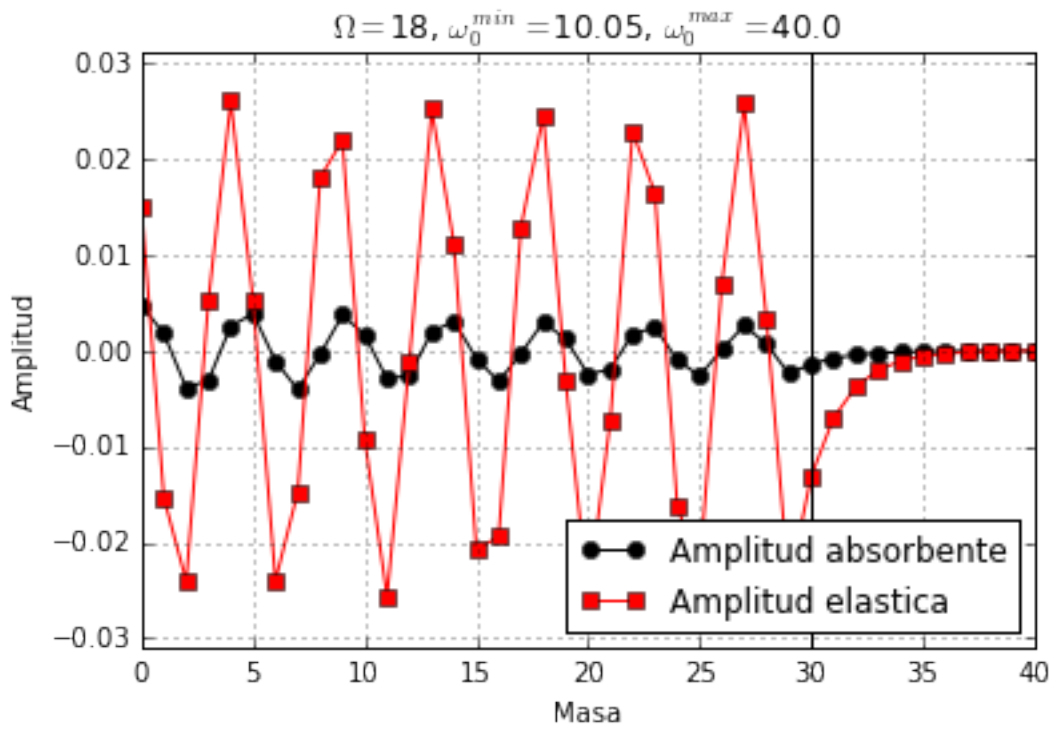
xlabel('Masa')
ylabel('Amplitud')
legend(loc='lower right')
w0_min = str(round(w0_cuadrado.min(),2))
w0_max = str(round(w0_cuadrado.max(),2))
title(r'\Omega = '+str(Omega)+' , '+r'\omega_0^{\min} = '+w0_min+' , '+r'\omega_0^{\max} = '+w0_max+'')

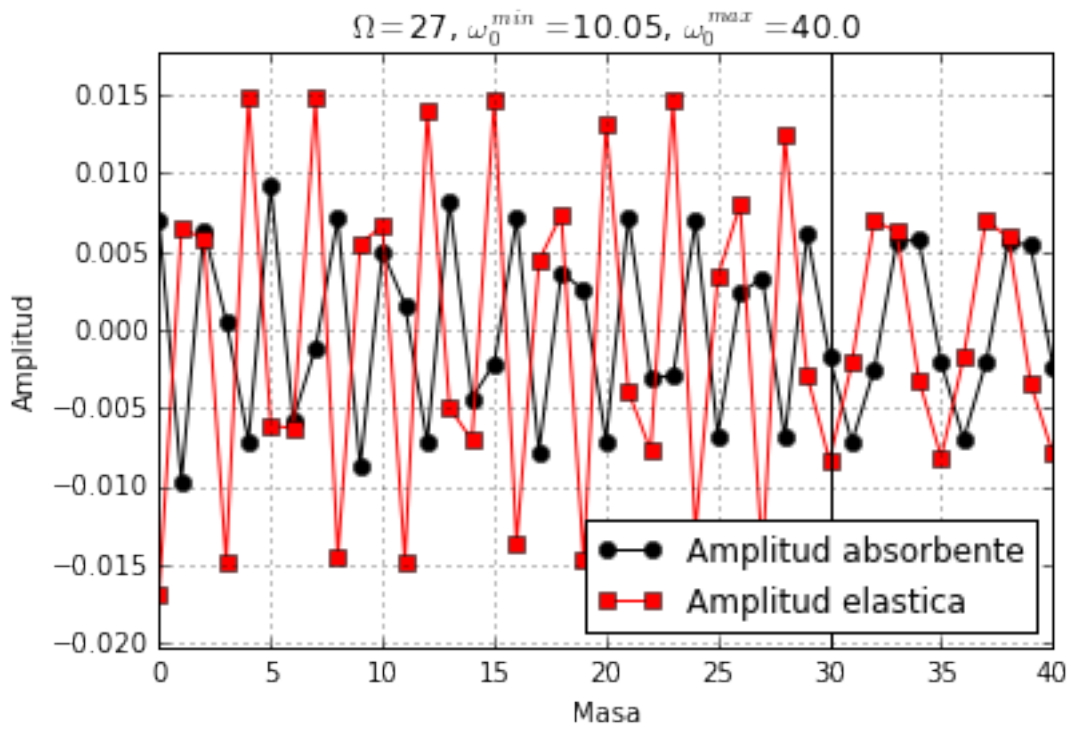
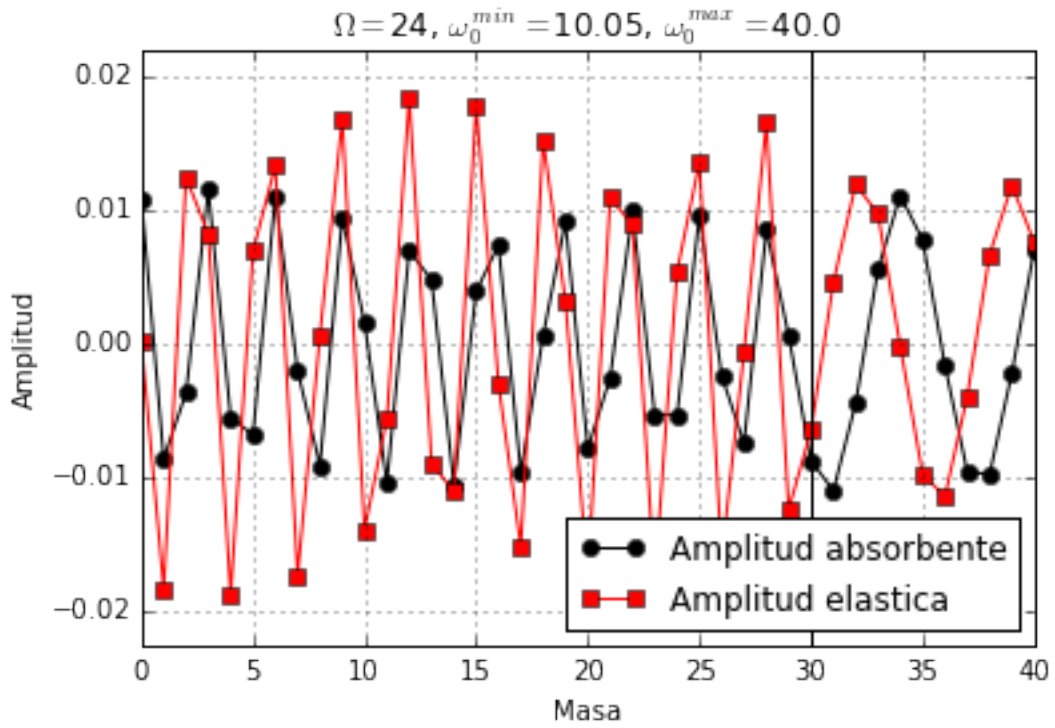
```

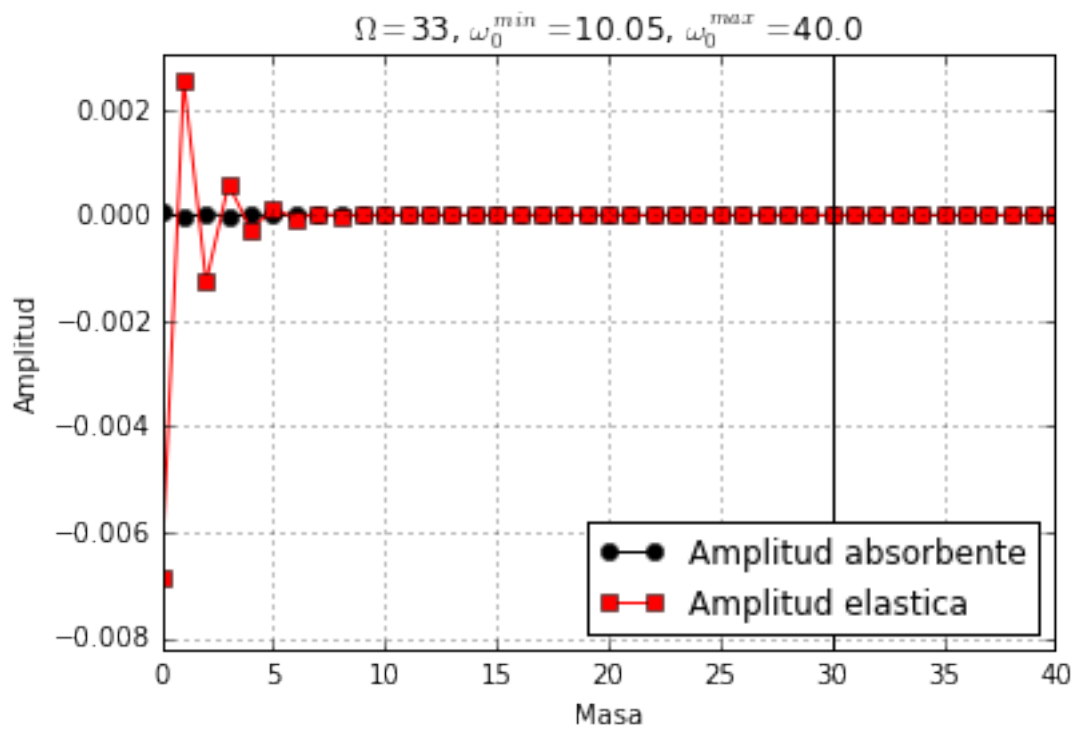
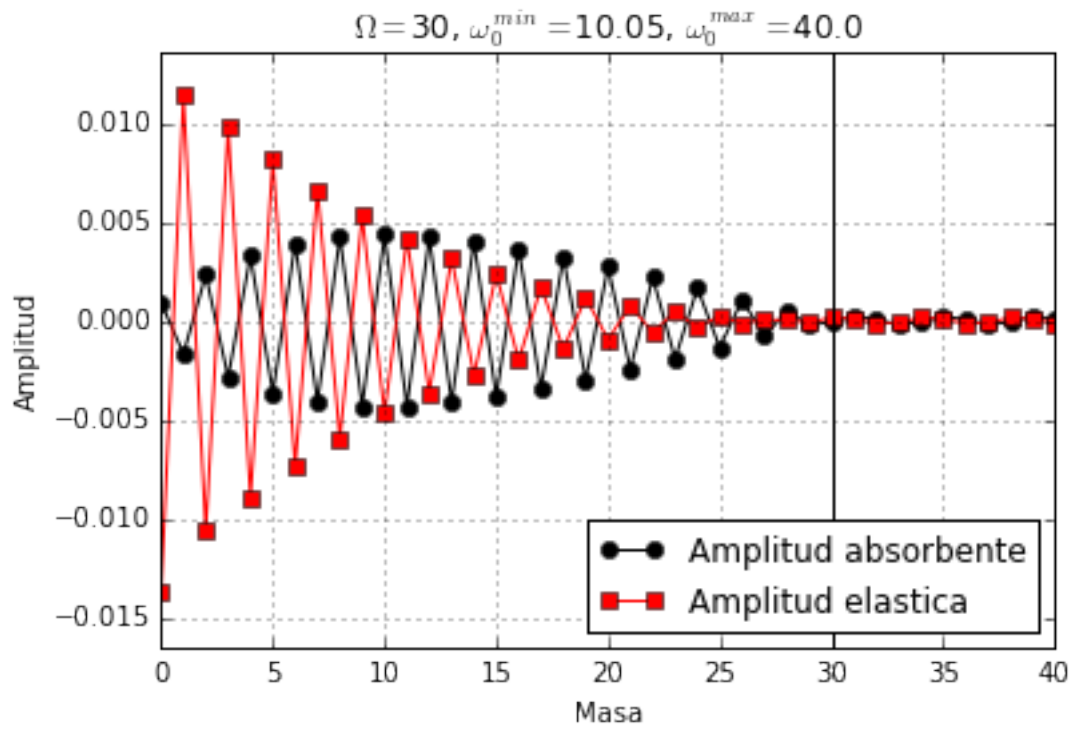


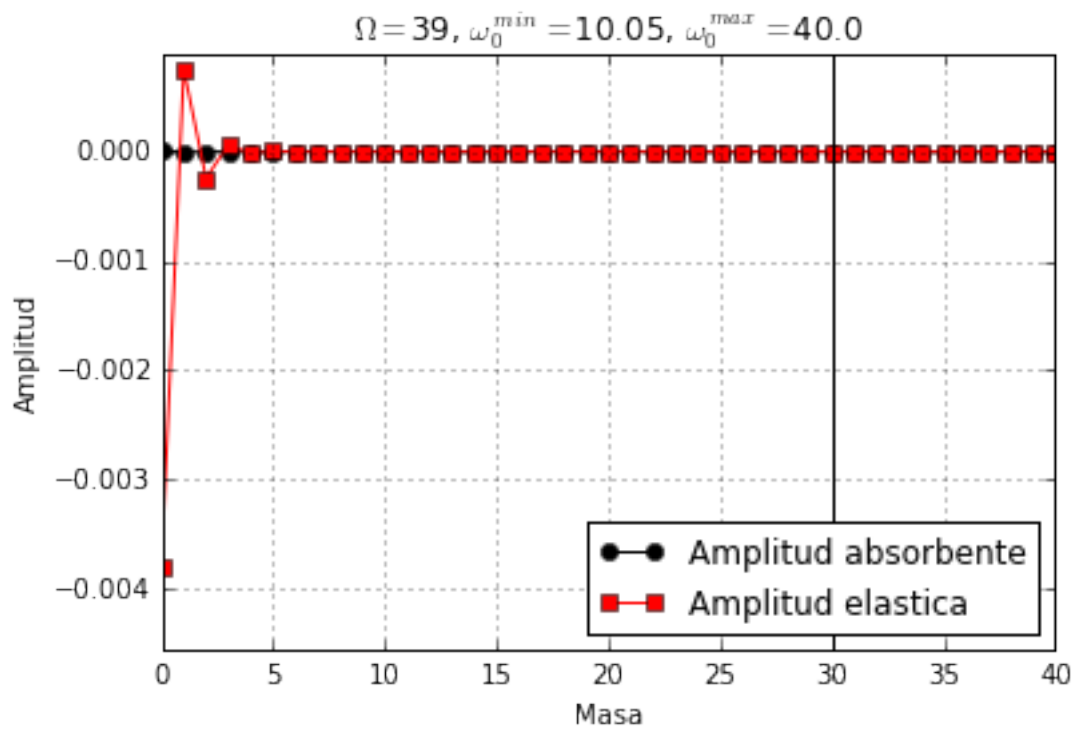
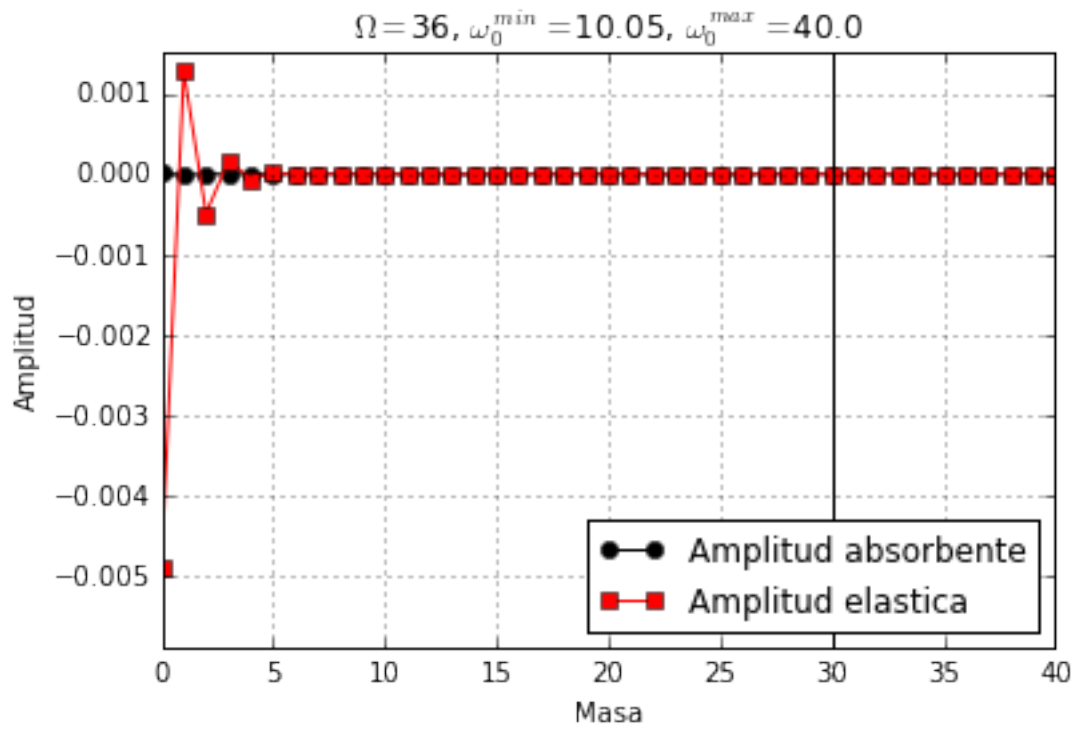












0.6 Puede explicar lo que observa en los gráficos?

Esperemos que si! :)