

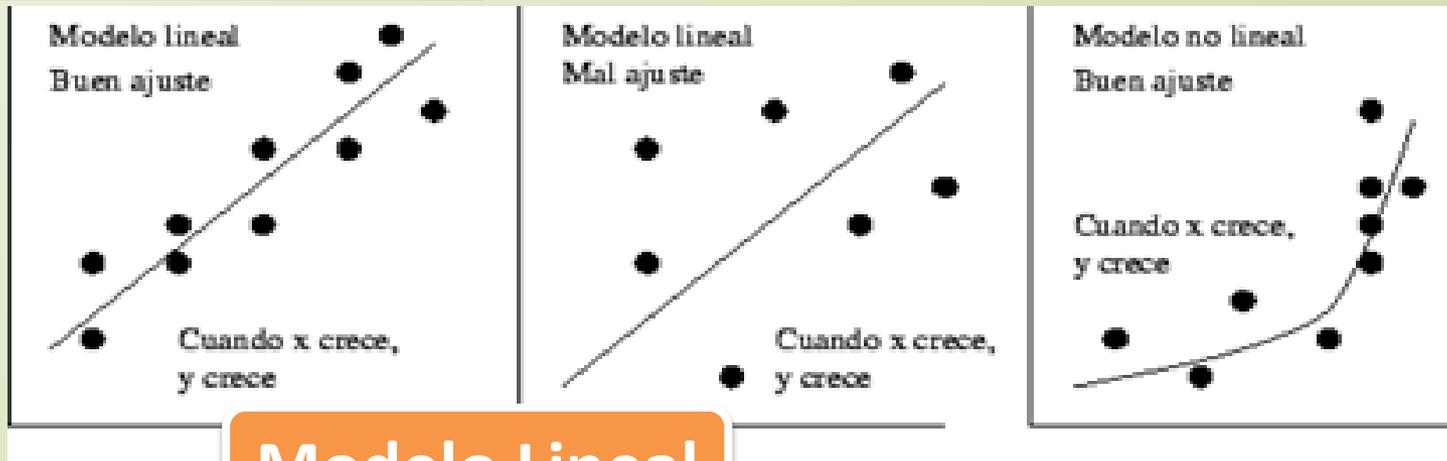
REPASO

MODELADO POR EL MÉTODO DE CUADRADOS MÍNIMOS

Relación entre dos medidas:

Empleo un **modelo** que mejor relacione las variables
(que **mejor aproxime a mis datos experimentales**)

Caso más sencillo



Modelo Lineal

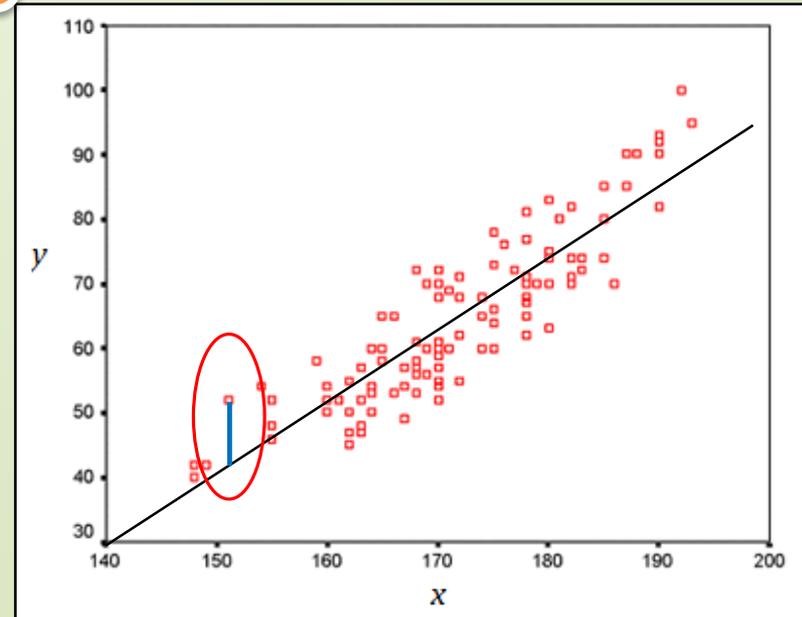
MODELADO POR EL MÉTODO DE CUADRADOS MÍNIMOS

Modelo Lineal Más sencillo

Tomamos una serie de medidas (x_i, y_i)

Partamos asumiendo que la relación es:

$$y = mx + b$$



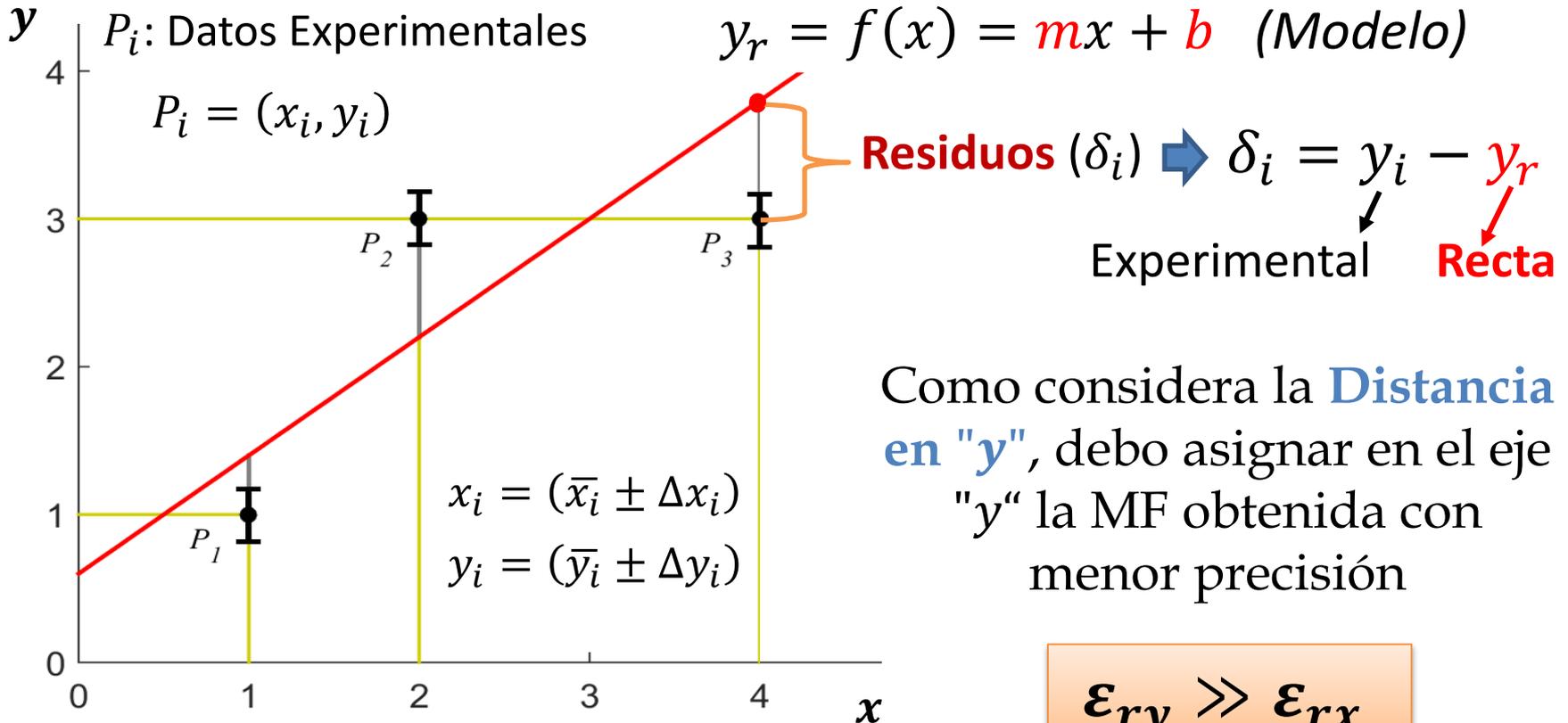
Busca encontrar los parámetros m y b que minimicen la distancia de los datos experimentales al modelo sólo en el eje “y”

REPASO

MODELADO POR EL MÉTODO DE CUADRADOS MÍNIMOS

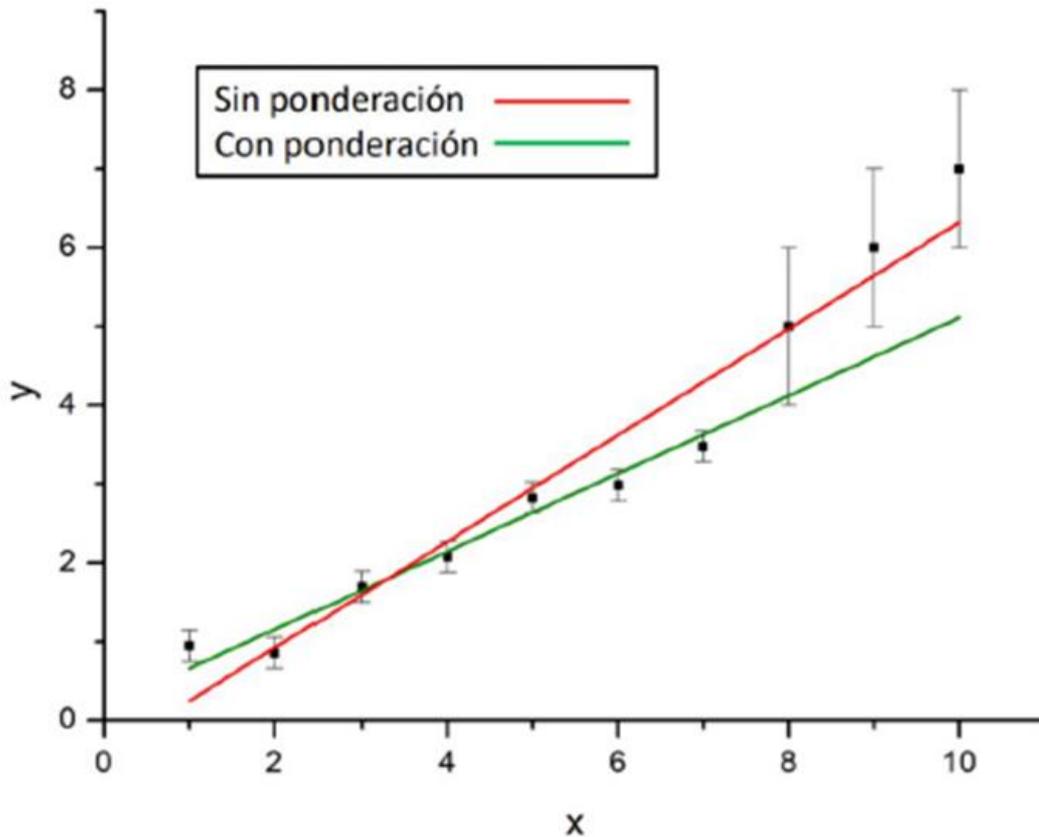
Modelo Lineal

Considerando la **Distancia en "y"**



SIN Ponderación vs CON Ponderación

Se pondera cuando las incertezas absolutas de la MF que se asigna al eje "y" tienen diferente precisión



Residuos (δ_i) $\rightarrow \delta_i = y_i - y_r$

SIN

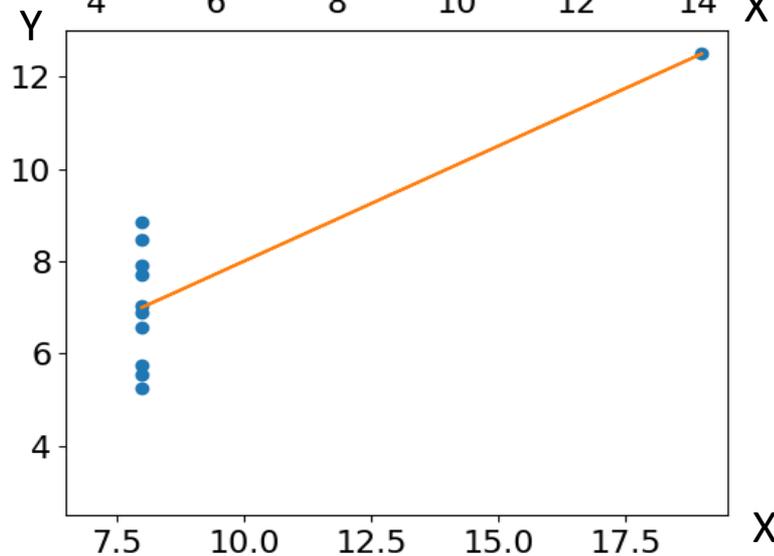
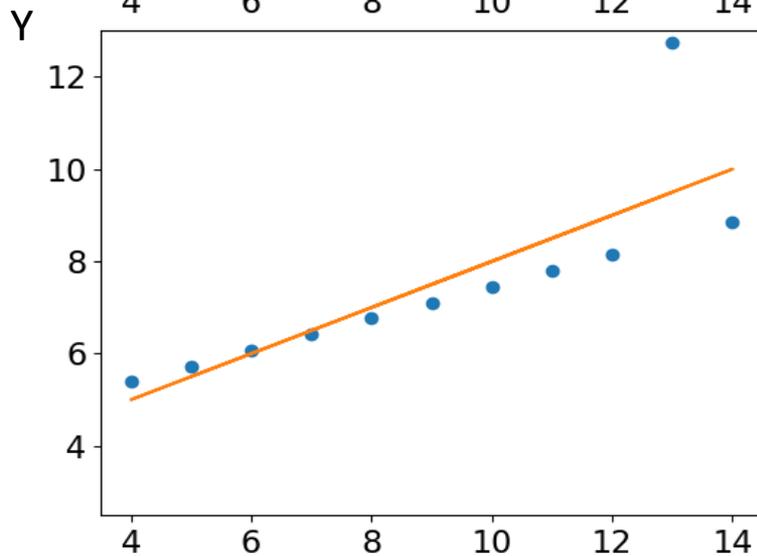
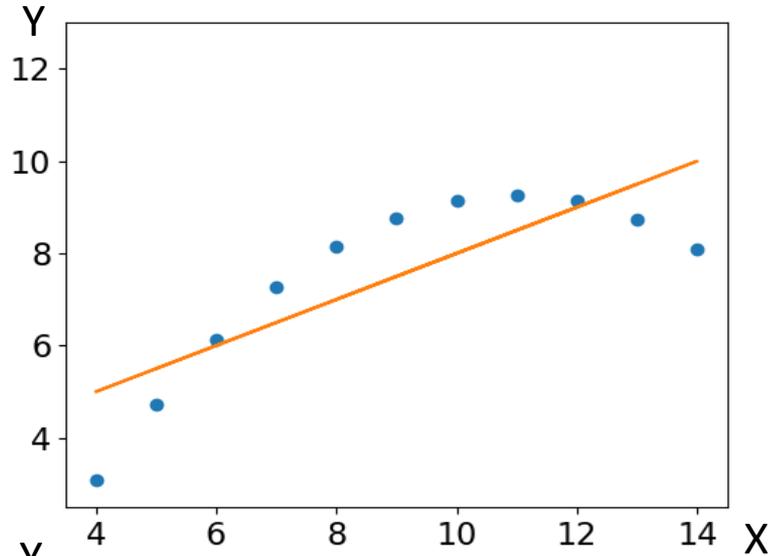
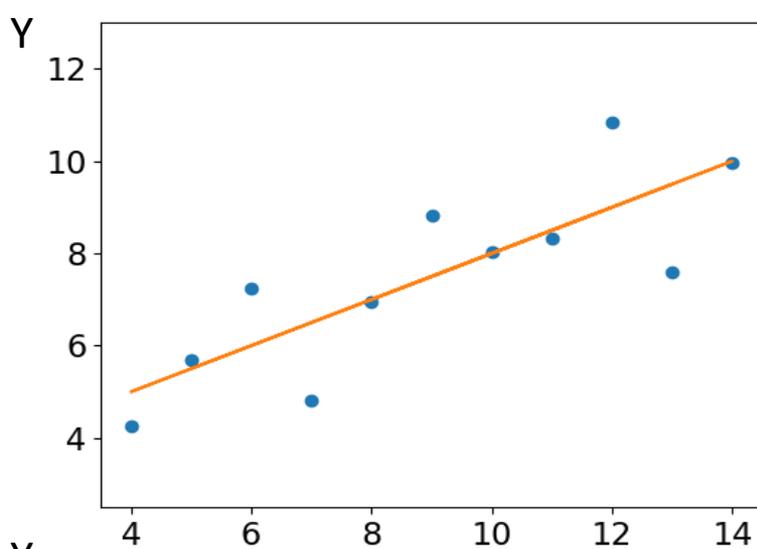
$$M = \sum_{i=1}^N [y_i - (mx_i + b)]^2$$

CON

$$\chi^2 = \sum_{i=1}^N \left[\frac{y_i - (mx_i + b)}{\Delta y_i} \right]^2$$

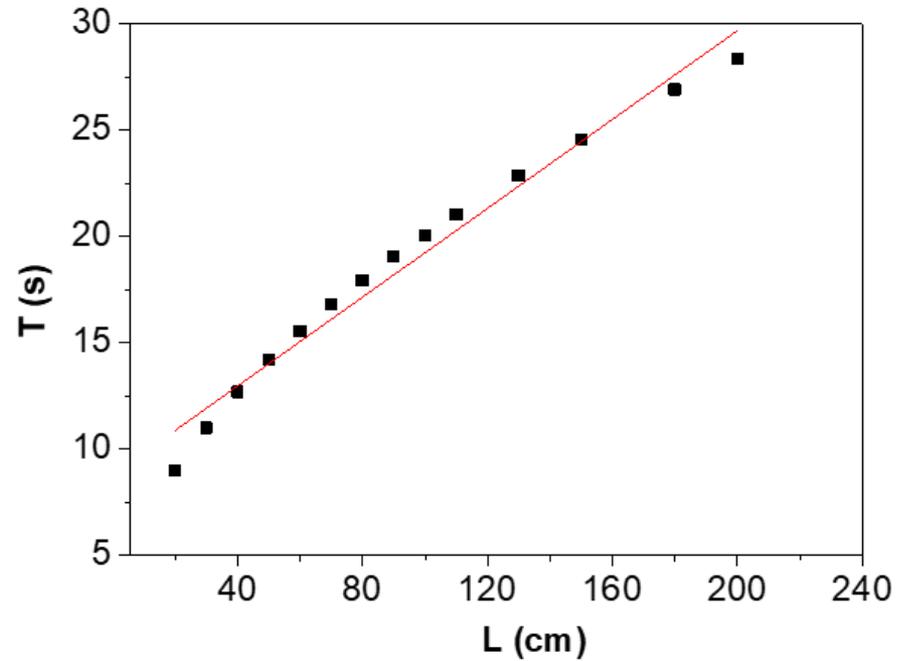
Al ponderar, considera más relevantes a las medidas más precisas

Cómo sé si el modelo es adecuado???



Está bien usar el modelo lineal en este caso?

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$



Parámetros de BONDAD

*Los Parámetros de Bondad pueden darnos una idea de la **discrepancia entre los valores observados (datos experimentales) y los esperados según el modelo de estudio***

Parámetros de BONDAD

Coeficiente de Correlación de Pearson (r)

Indica cuán fuerte es la correlación entre las variables X e Y

¿Existe algún patrón entre ellas?

$$r = \frac{\text{Cov}(x, y)}{\sqrt{\text{Var}(x)\text{Var}(y)}} = \frac{S_{xy}}{S_x S_y}$$

$$-1 \leq r \leq 1$$

Se espera que $|r| \sim 1$

$$\text{Var}(x) = S_x^2 = \frac{1}{N} \sum (x_i - \bar{x})^2$$

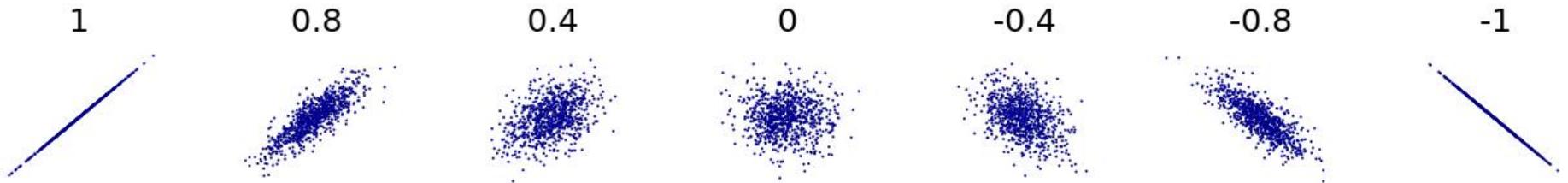
$$\text{Var}(y) = S_y^2 = \frac{1}{N} \sum (y_i - \bar{y})^2$$

$$\text{Cov}(x, y) = S_{xy} = \frac{1}{N} \sum (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})$$

Cálculo del Correlación de Pearson en Python: **corrcoef()**

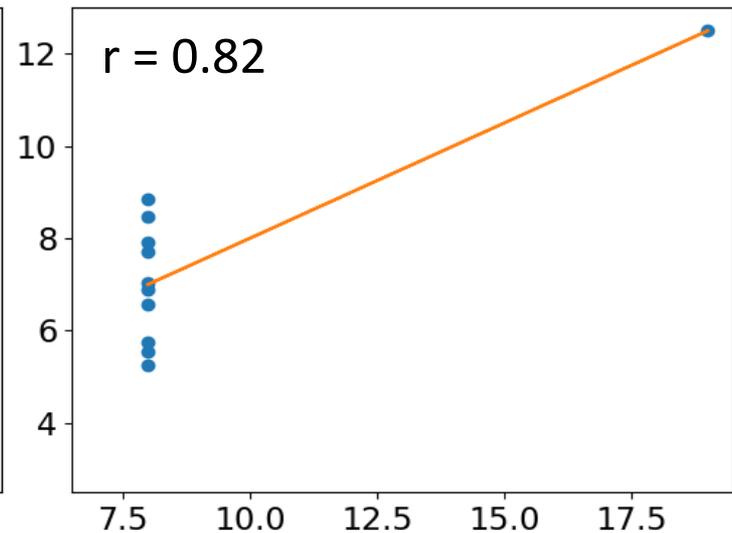
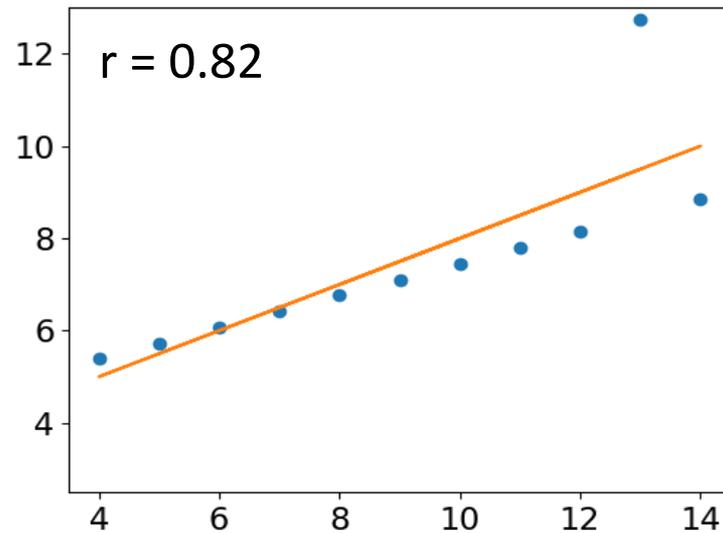
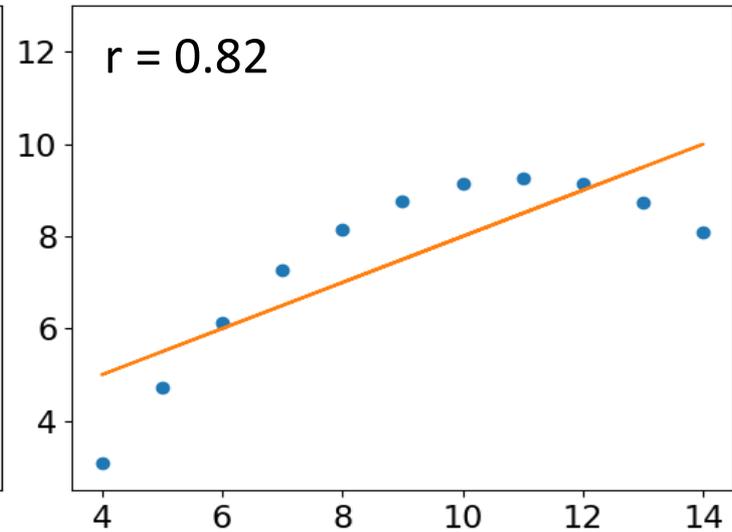
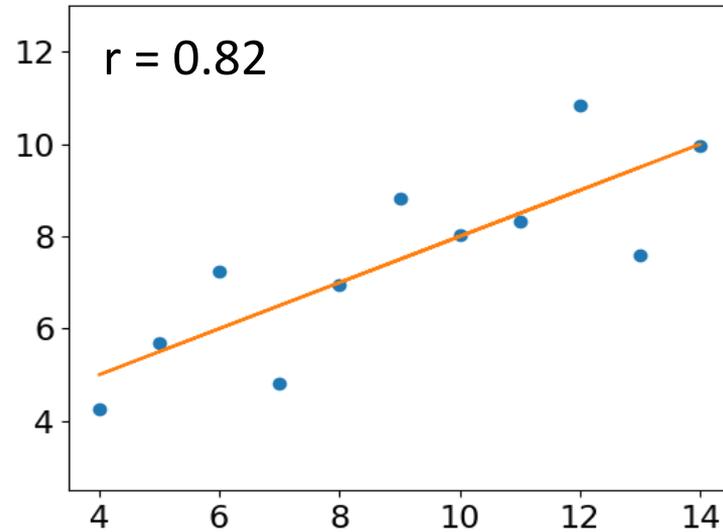
Parámetros de BONDAD

Coeficiente de Correlación de Pearson (r)



- **Si $r = 1$:** Correlación positiva perfecta. El índice refleja la dependencia total entre ambas variables, la que se denomina relación directa: cuando una de las variables aumenta, la otra variable aumenta en proporción constante.
- **Si $0 < r < 1$:** Refleja que se da una correlación positiva.
- **Si $r = 0$:** En este caso no hay una relación lineal. Aunque no significa que las variables sean independientes, puede haber relaciones no lineales entre ambas.
- **Si $-1 < r < 0$:** Indica que existe una correlación negativa.
- **Si $r = -1$:** Indica una **correlación negativa perfecta** y una dependencia total entre ambas variables lo que se conoce como "**relación inversa**", que es cuando una de las variables aumenta, la otra variable disminuye en proporción constante.

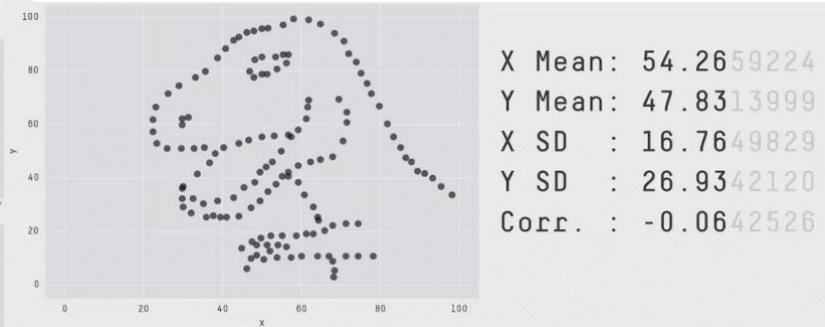
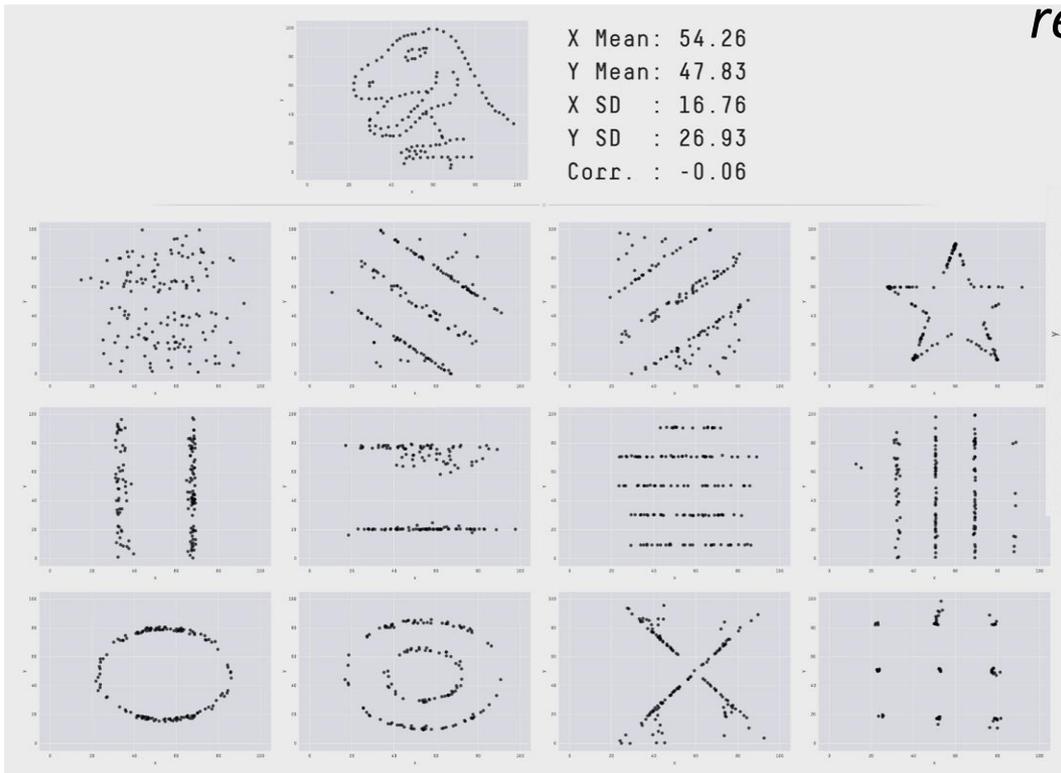
Pero **OJO!!!!** Estos casos tienen igual valor de r !!!!!!



Estos casos tienen los MISMOS Parámetros Estadísticos!!!

Datasaurus dozen

*... pero que producen gráficos diferentes
Por eso la IMPORTANCIA de las
representaciones gráficas*

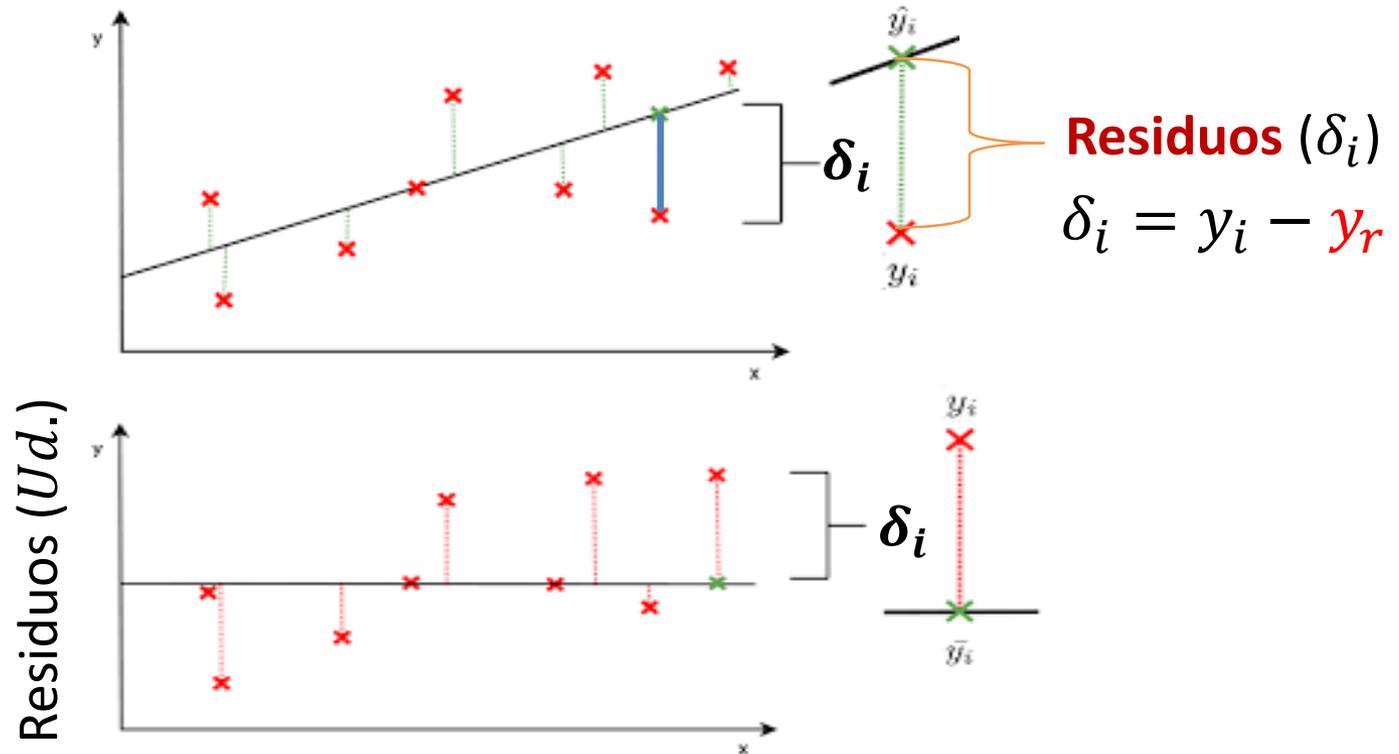


<https://www.autodesk.com/research/publications/same-stats-different-graphs>

Parámetros de BONDAD

Gráfico de Residuos

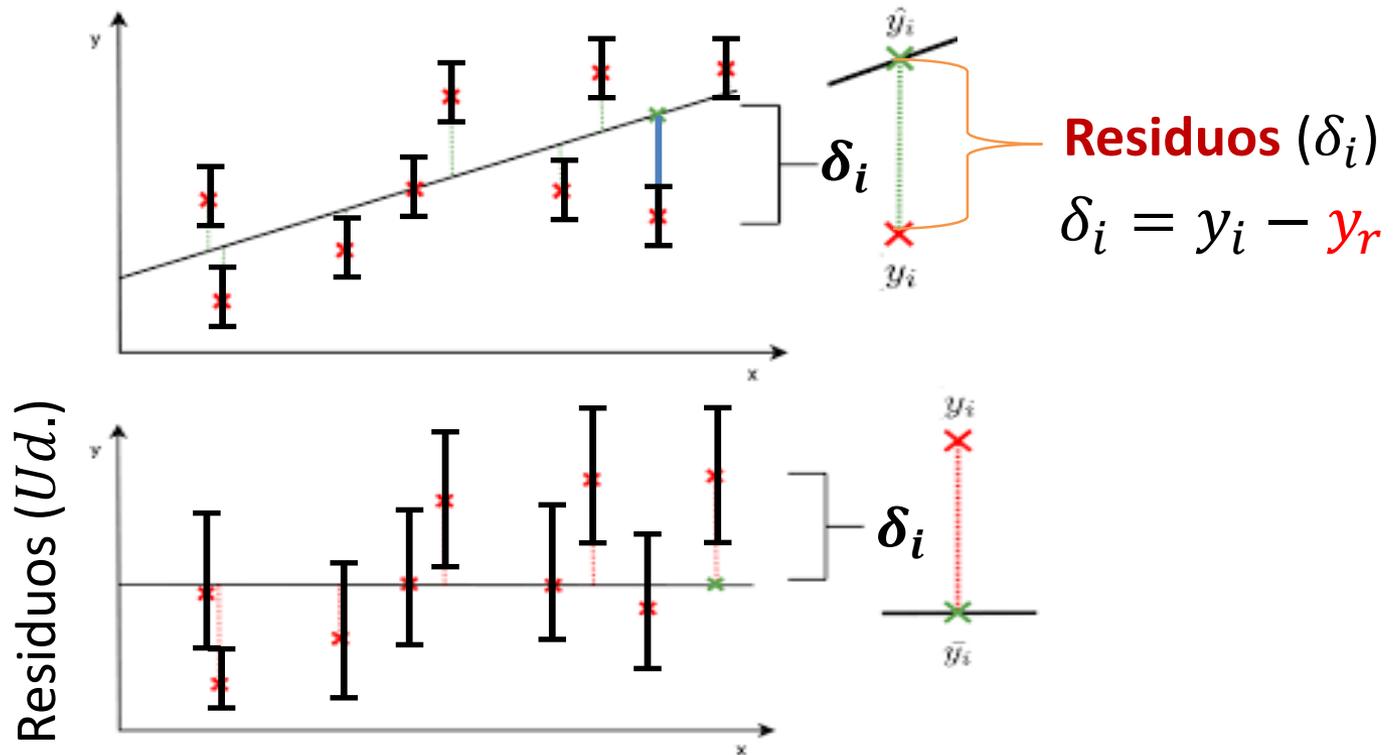
Distancia de los puntos experimentales a la recta, en "y"



Los residuos deben estar distribuidos en forma aleatoria alrededor del cero y NO DEBEN tener ESTRUCTURA

Parámetros de BONDAD

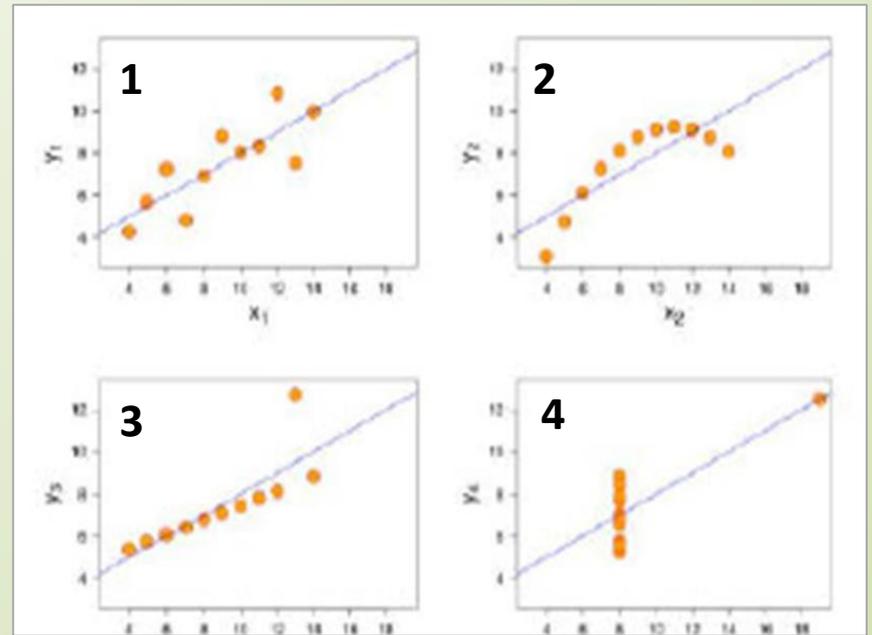
Gráfico de Residuos Siempre con incertezas



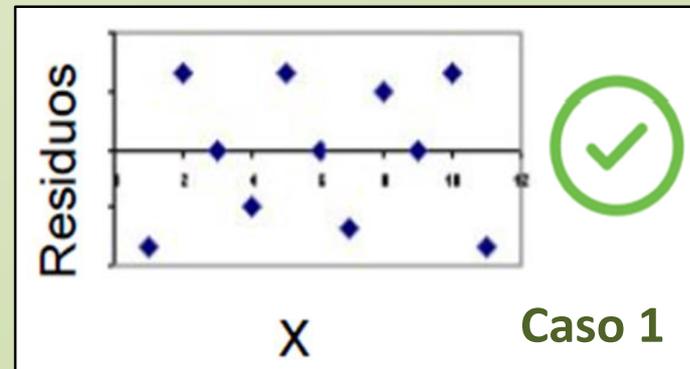
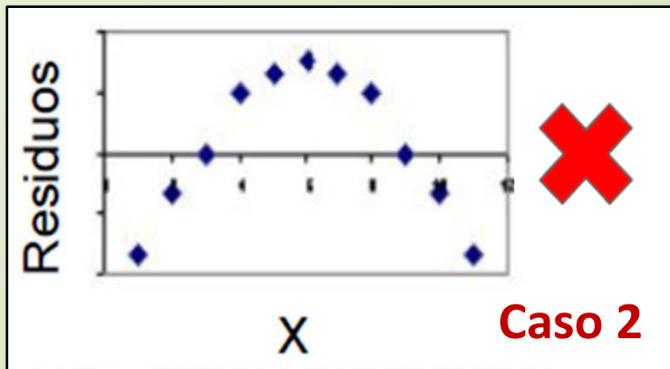
Los residuos deben estar distribuidos en forma aleatoria alrededor del cero y NO DEBEN tener ESTRUCTURA

Por esto la **NECESIDAD**
de evaluar los **RESIDUOS**

Gráfico de Residuos



En los **casos 2, 3 y 4** la distribución de los datos alrededor de la recta no es normal. **Los residuos tienen estructura**



Parámetros de BONDAD

Chi cuadrado reducido (χ_v^2)

Dimensiona cuánto difieren los datos experimentales de los del modelo. Pesa fuertemente la incerteza Δy

$$\chi^2 = \sum_1^N \left[\frac{y_i - (mx_i + b)}{\Delta y_i} \right]^2$$

Caso lineal:

$N =$ número de datos

2: los grado de libertad

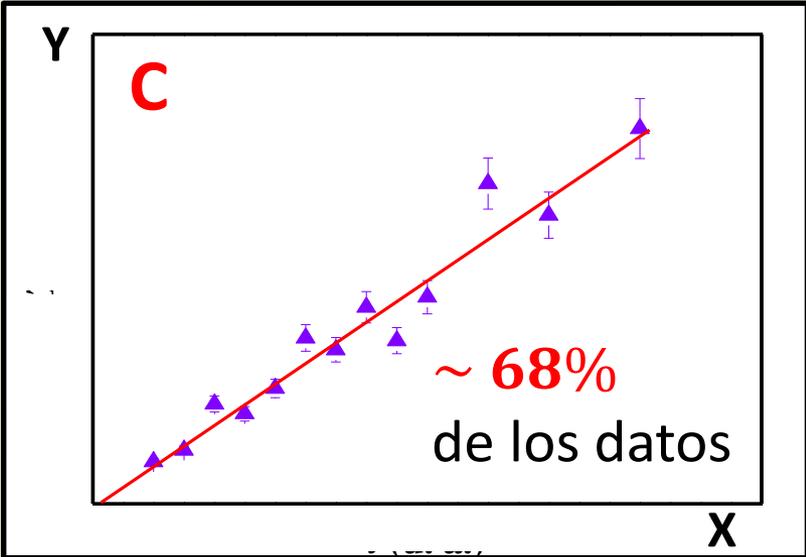
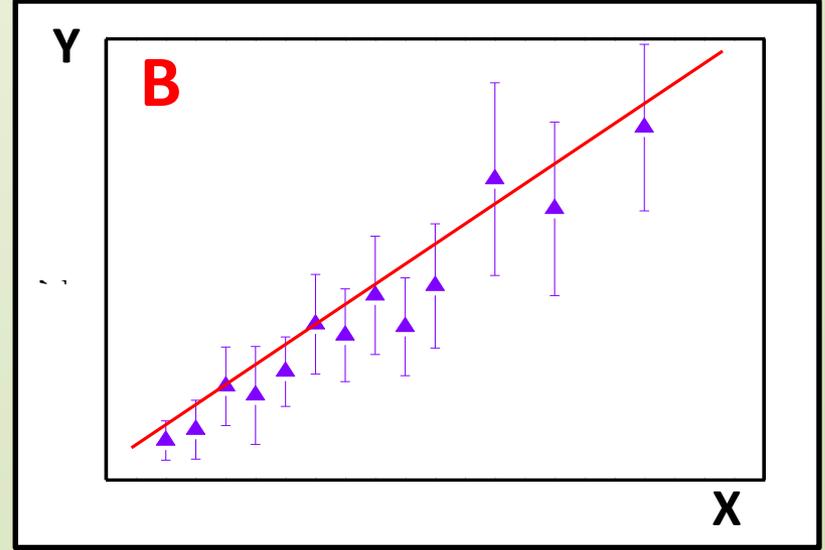
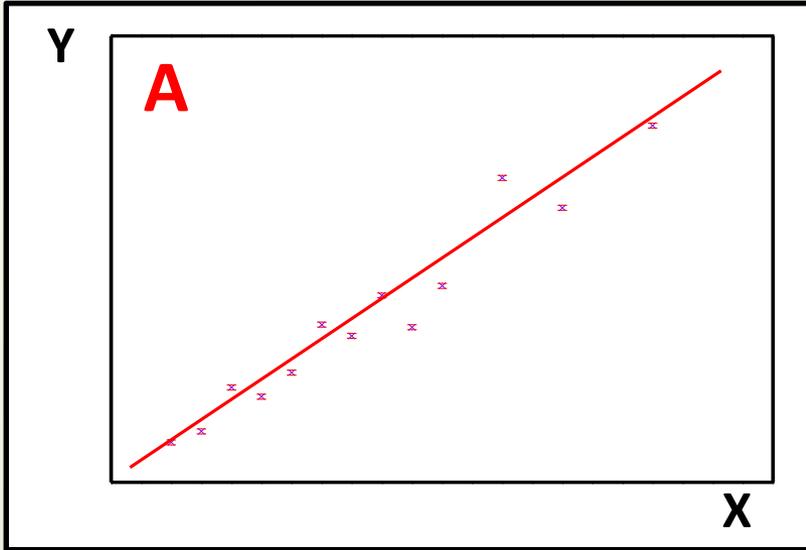
Chi cuadrado reducido $\rightarrow \chi_v^2 = \frac{\chi^2}{N - 2}$

Se espera que χ_v^2

$\chi_v^2 \sim 1$	
$\chi_v^2 \ll 1$	
$\chi_v^2 \gg 1$	

$$\chi^2 = \sum_1^N \left[\frac{y_i - (mx_i + b)}{\Delta y_i} \right]^2$$

*Dimensiona cuánto difieren los datos experimentales de los del modelo.
Pesa fuertemente la incerteza Δy*



- $\chi_v^2 \sim 1$  **C**
- $\chi_v^2 \ll 1$  **B**
- $\chi_v^2 \gg 1$  **A**

Parámetros de BONDAD

¿Qué esperamos?

Parámetros de BONDAD que nos servirán de ayuda:

**Coefficiente de
Correlación de Pearson**

r →

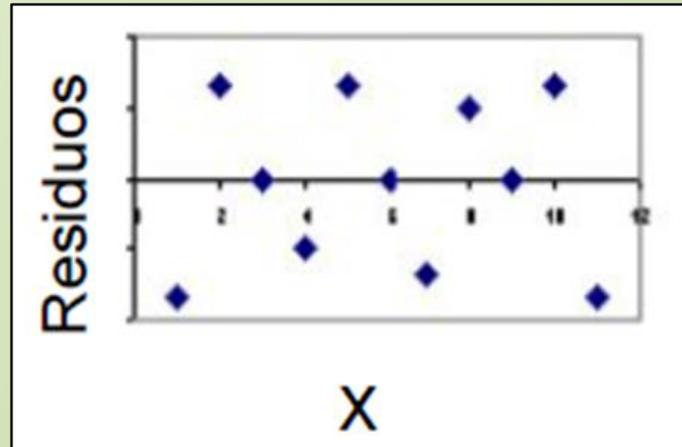
$$|r| \sim 1$$

Chi-cuadrado reducido

χ_v^2 →

$$\chi_v^2 \sim 1$$

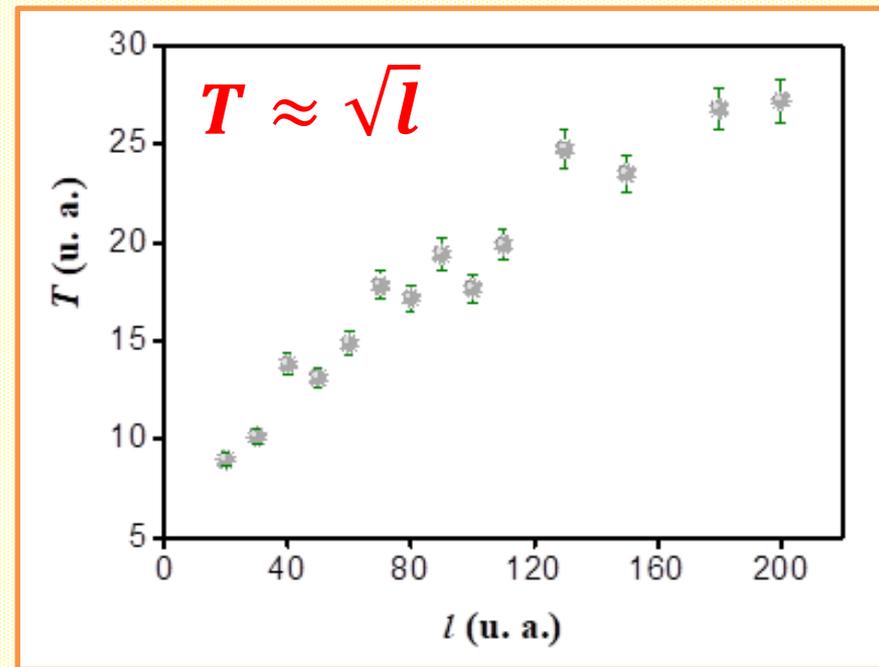
**Residuos
Sin ESTRUCTURA**



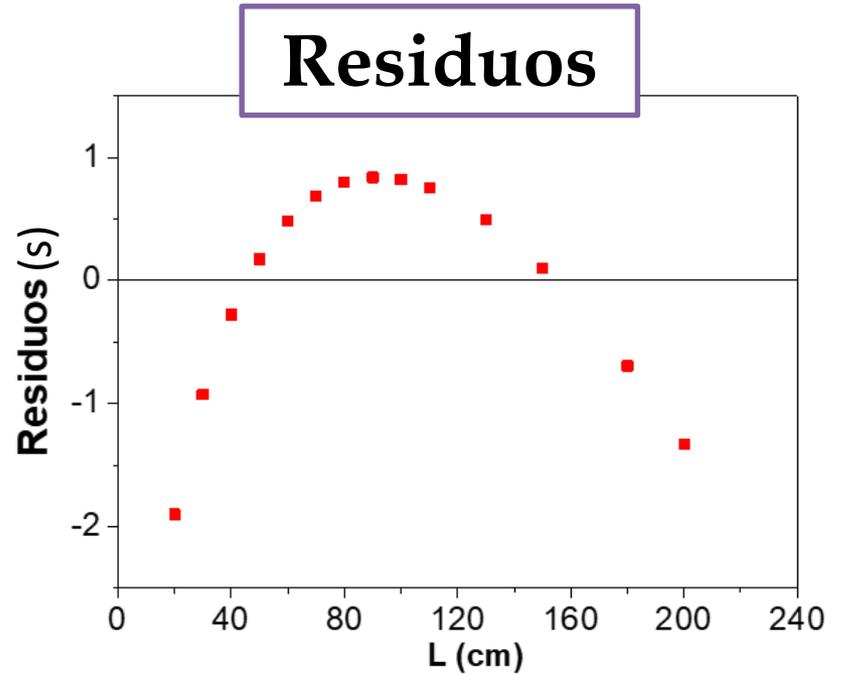
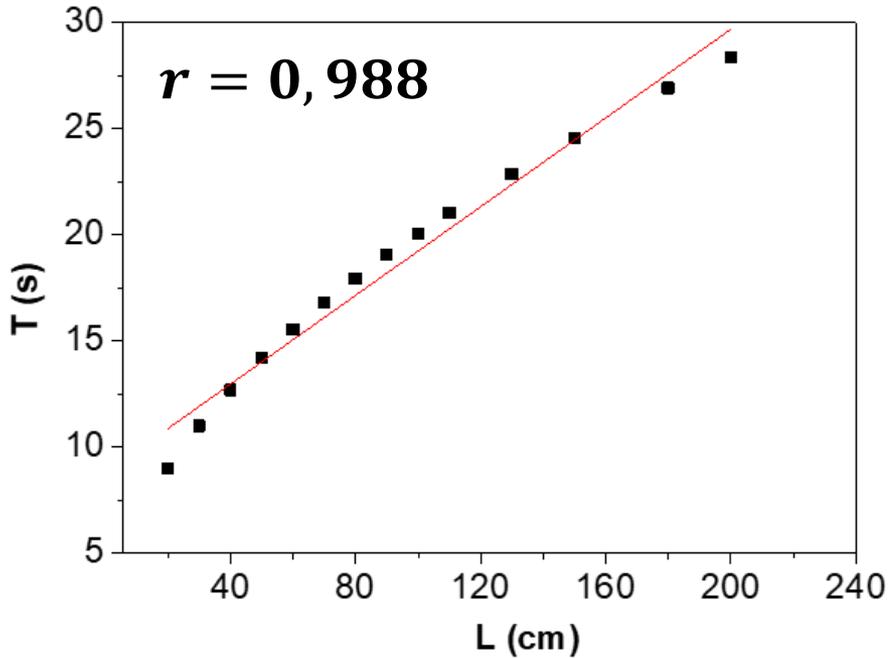
Determinar la aceleración de la gravedad g a partir de T y l de DIFERENTES Péndulos y un MODELO LINEAL DEL MÉTODO DE CUADRADOS MÍNIMOS

PERO T y l SE
RELACIONAN
LINEALMENTE??

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$



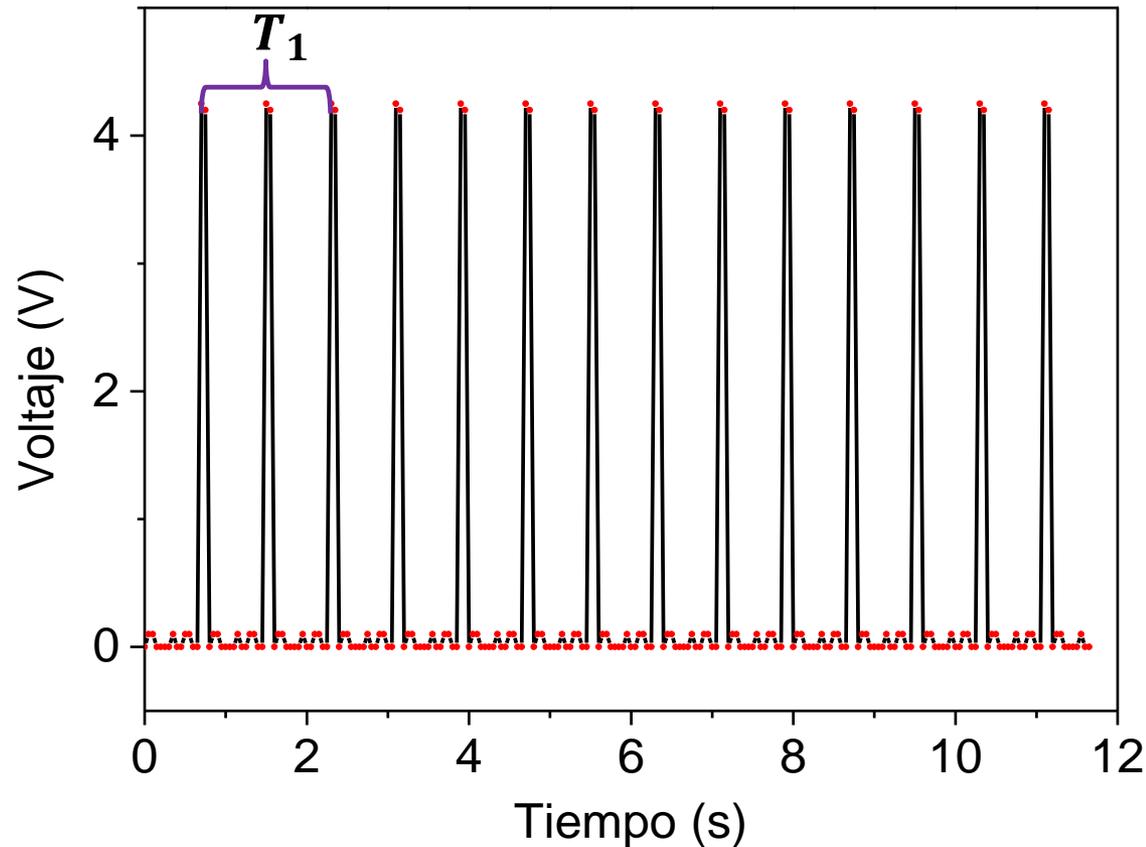
Está bien usar el modelo lineal en este caso?



NOOOOOO es lineal!!

AYUDA

¿Cuál es la incerteza absoluta de T ?



**TOMAMOS $N = 30$
VALORES DE T**

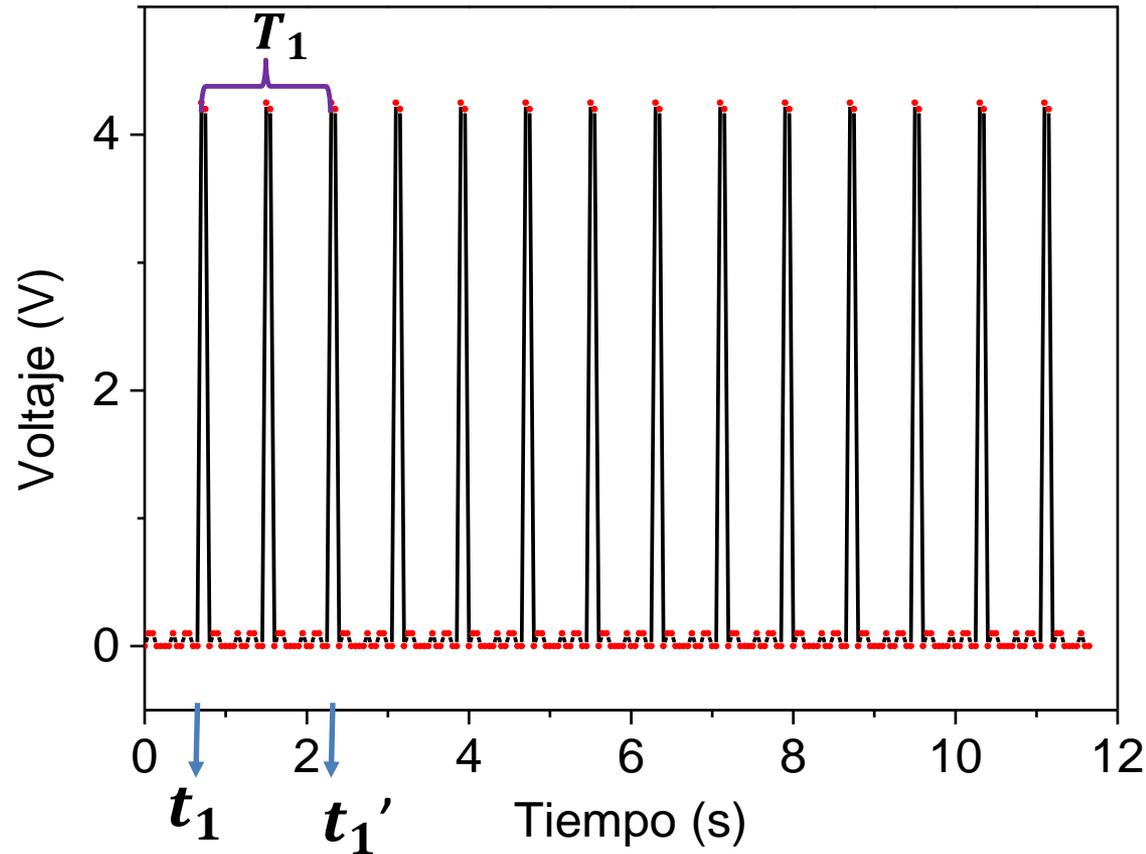


**ESTADÍSTICA
HIPÓTESIS TLC**



**CALCULO EL ERROR
ESTADÍSTICO σ_e**

¿Cuál es la incerteza absoluta de T ?



$$T_1 = t_1' - t_1$$



$$\Delta T_1 = \sqrt{\Delta t_1'^2 + \Delta t_1^2}$$

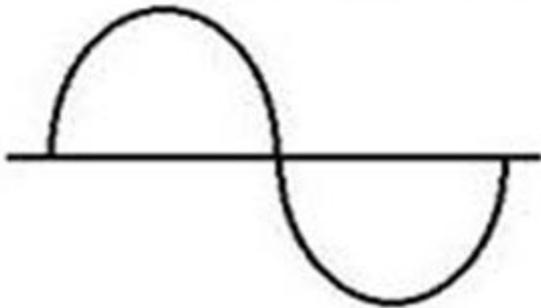


$\Delta t_1'$?? Y Δt_1 ??

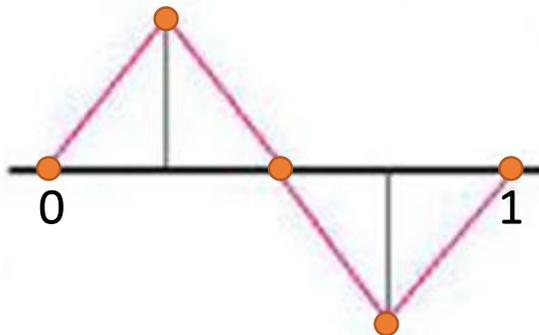
Frecuencia de Adquisición de Datos o Frecuencia de Muestreo

Es el número de muestras (datos) por unidad de tiempo.
Su unidad en el Motion DAQ 1/s o Hz

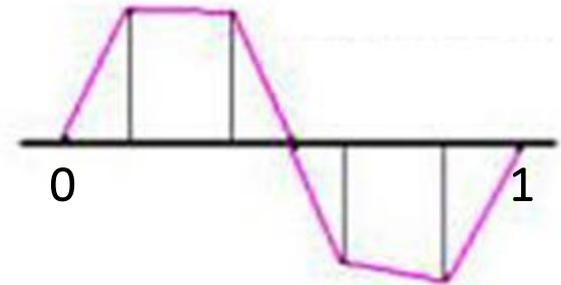
Función Teórica



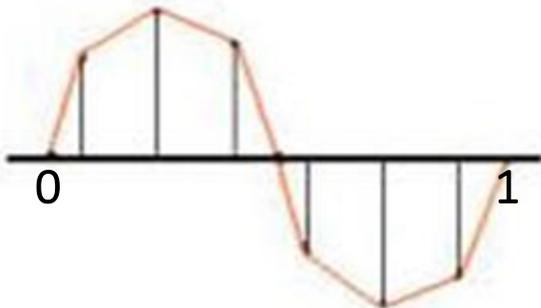
A $F = 4 \text{ Hz}$



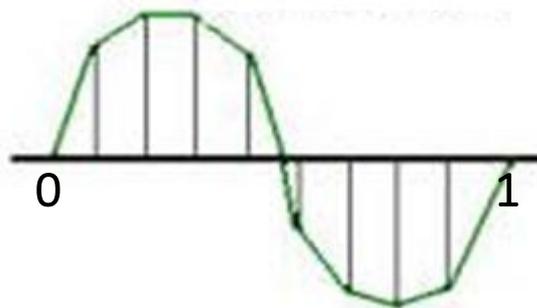
B $F = 6 \text{ Hz}$



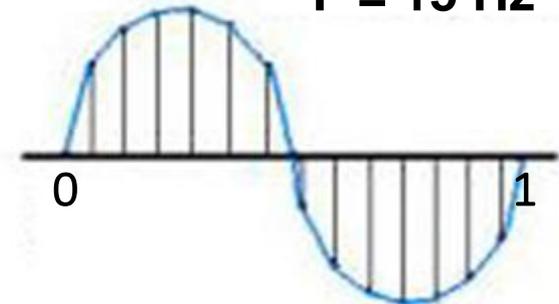
C



D



E

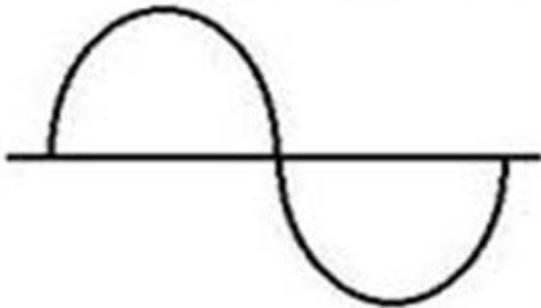


Resolución Temporal

Es la resolución en los valores del tiempo, y representa el menor paso en la escala del instrumento que puede ser observado ($1/F$).

Su unidad en el Motion DAQ es s.

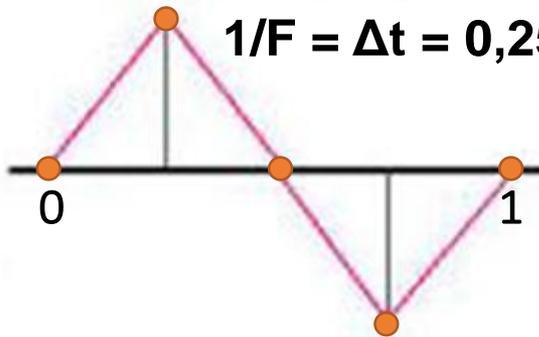
Función Teórica



A

$$F = 4 \text{ Hz}$$

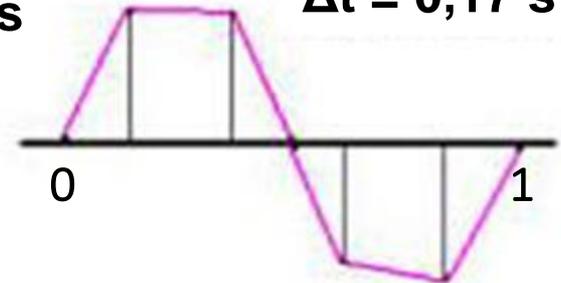
$$1/F = \Delta t = 0,25 \text{ s}$$



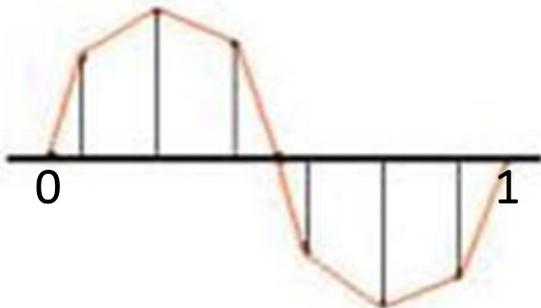
B

$$F = 6 \text{ Hz}$$

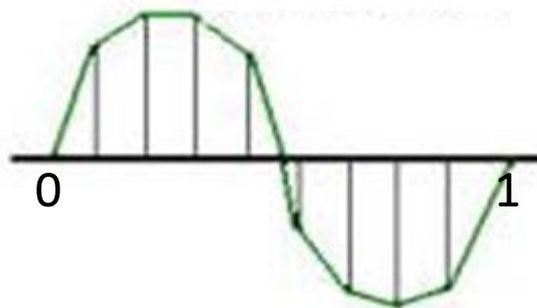
$$\Delta t = 0,17 \text{ s}$$



C



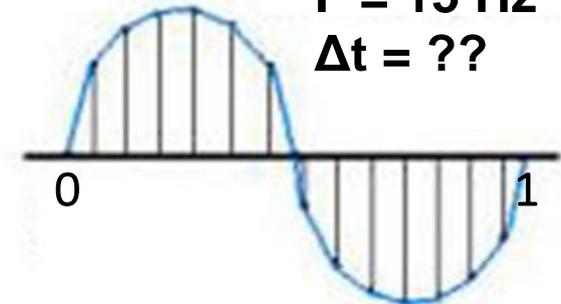
D



E

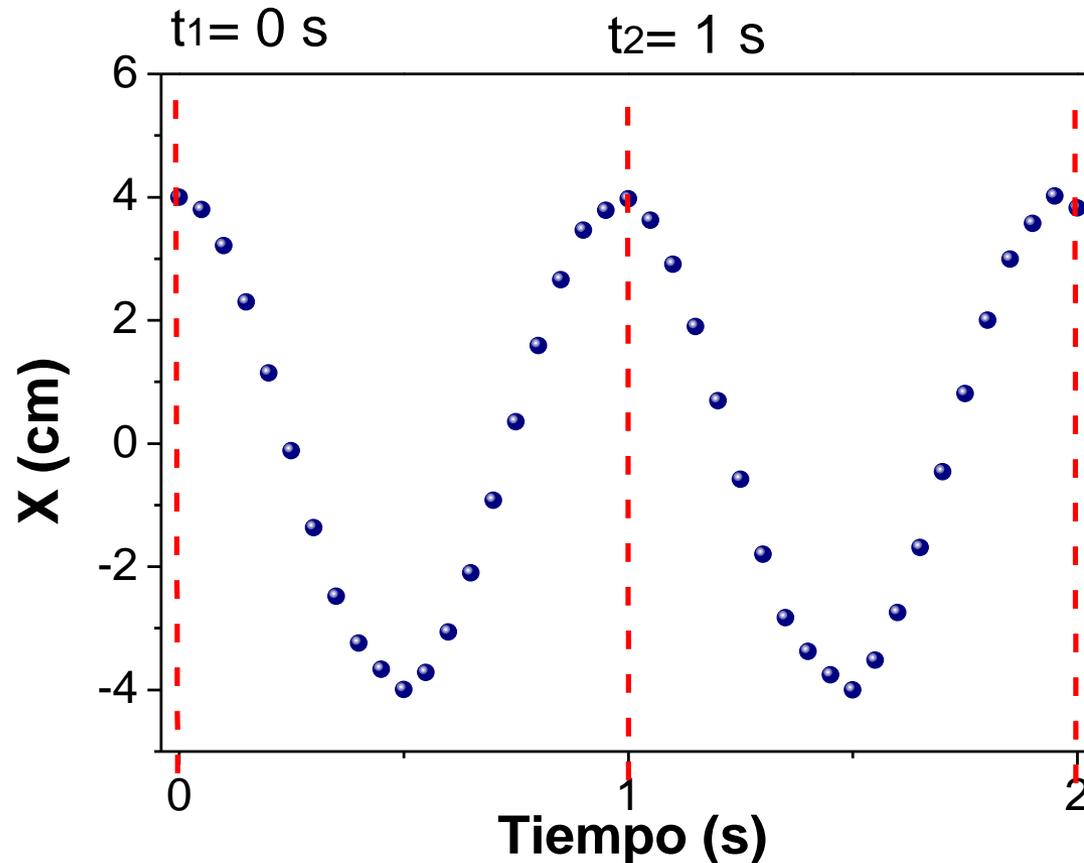
$$F = 15 \text{ Hz}$$

$$\Delta t = ??$$



Frecuencia de Muestreo y Resolución temporal

¿Con qué frecuencia de muestreo se midió este experimento?
¿Cuál es la incerteza de cada dato?



AYUDA

$$T^2 = \frac{4\pi^2}{g} l$$

\uparrow
y
 \uparrow
x

Pendiente $m = \bar{m} + \Delta m$

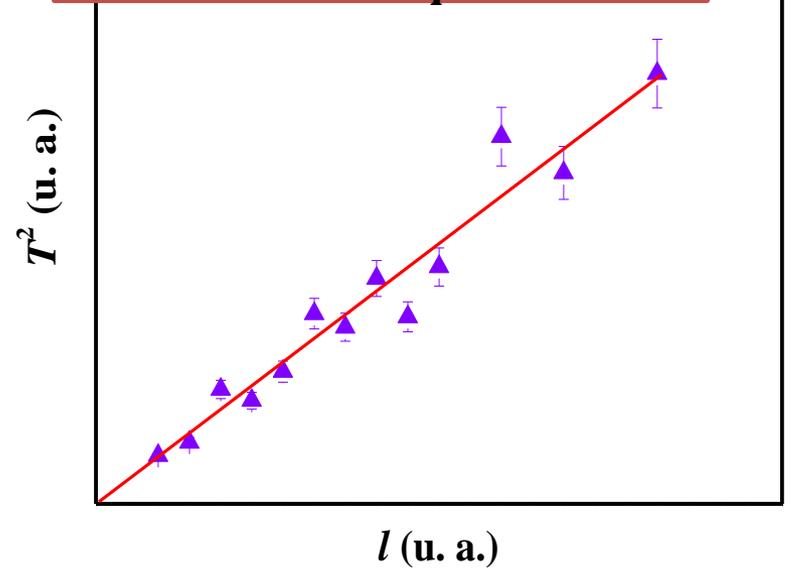
$$m = \frac{4\pi^2}{g} \rightarrow g = \frac{4\pi^2}{m}$$

$$\bar{g} = \frac{4\pi^2}{\bar{m}}$$

¿ Δg ?

Propago!!

Ejemplo Si $\epsilon_{r_{T^2}} \gg \epsilon_{rl}$



$$\Delta g = \sqrt{\left(-\frac{4\pi^2}{m^2}\right)^2 \Delta m^2 + \left(\frac{8\pi}{m}\right)^2 \Delta \pi^2}$$

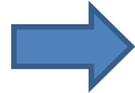
¿Puedo despreciar el término de π ?

AYUDA

¿ Si $\varepsilon_{r_{T^2}} \ll \varepsilon_{r_l}$?

SE DEBE GRAFICAR l en función de T^2

$$T^2 = \frac{4\pi^2}{g} l$$



$$l = \frac{g}{4\pi^2} T^2$$

The diagram shows the equation $l = \frac{g}{4\pi^2} T^2$ with annotations: a blue oval around the fraction $\frac{g}{4\pi^2}$, a red oval around l , and a red oval around T^2 . A red arrow points from the l oval to the label y below it. A red arrow points from the T^2 oval to the label x below it. A blue arrow points from the blue oval to the text below.

Pendiente $m = \bar{m} + \Delta m$

$$m = \frac{g}{4\pi^2} \rightarrow g = 4\pi^2 m$$

¿ Δg ?

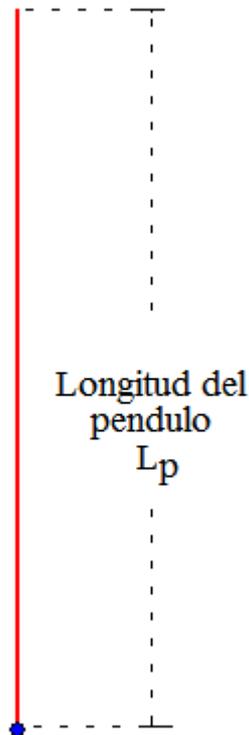
Propago!!

¿Qué significa una ordenada al origen significativamente distinta de cero?

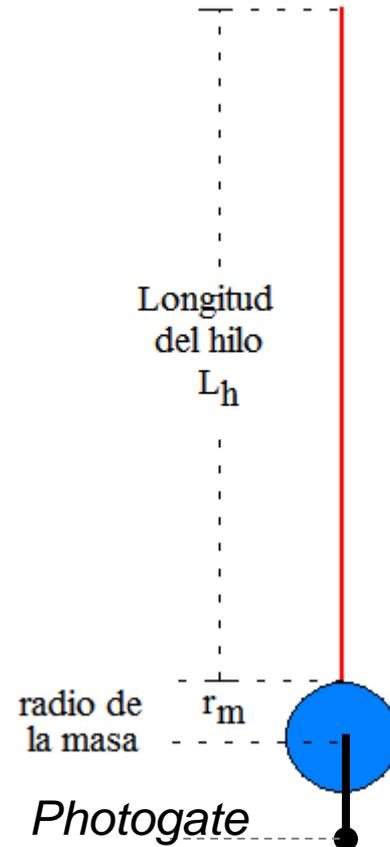
$$T = \frac{2\pi}{\sqrt{g}} \sqrt{l}$$

$$T^2 = \frac{4\pi^2}{g} l$$

Caso ideal



Caso real



¿Cómo tomamos l y dónde mide el sensor?

¿Qué significa una ordenada al origen significativamente distinta de cero?

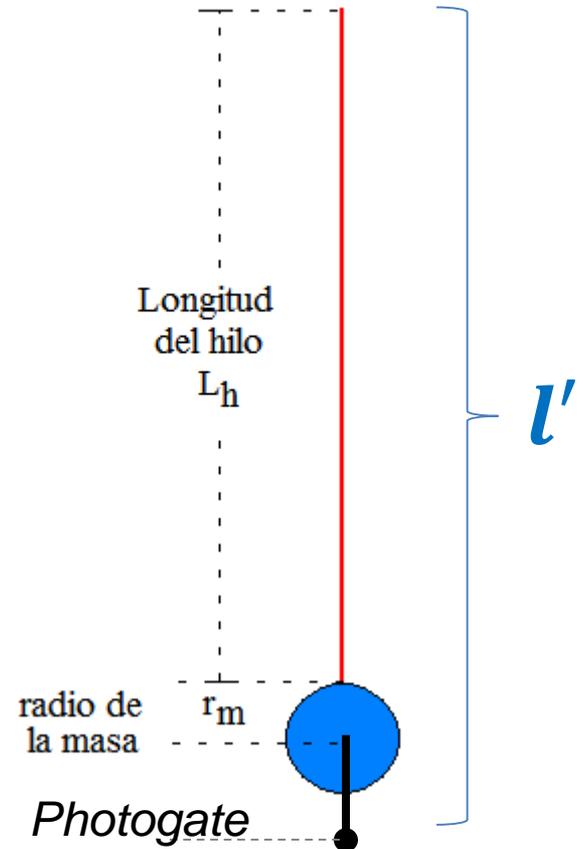
$$T = \frac{2\pi}{\sqrt{g}} \sqrt{l}$$

$$T = \frac{2\pi}{\sqrt{g}} \sqrt{l'}$$

$$T^2 = \frac{4\pi^2}{g} l$$

$$T^2 = \frac{4\pi^2}{g} l'$$

Caso real



¿Cómo tomamos l y dónde mide el sensor?

**INFORME 2: INFORME EN CAMPUS
MARTES 24 DE SEPTIEMBRE HASTA LAS 12 HS
DEL MEDIODÍA**