

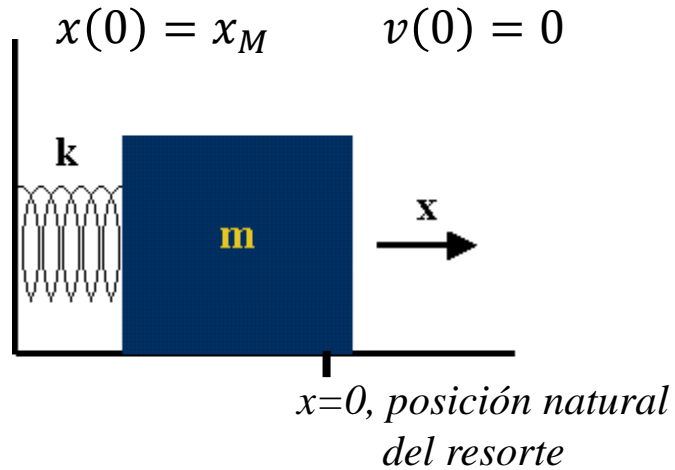
MEDICIONES DE  
Circuito RLC  
Respuesta transitoria  
Clase 11



LABORATORIO 3  
2do cuatrimestre 2020

# Oscilador armónico simple

## Resorte



Frecuencia natural  
de oscilación

$$m \ddot{x} = -kx$$

$$x = x_M \cos(\omega_0 t)$$

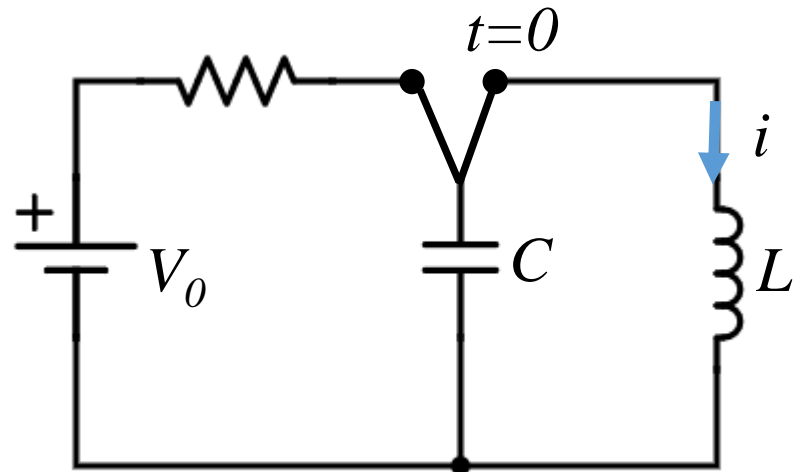
$$\omega_0 = \sqrt{k/m}$$

$$E_{mec} = E_{cin} + E_{res} = cte.$$

$$E_{mec} = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 = cte.$$

# Oscilador armónico simple

## Circuito LC



$$i(t=0)=0$$

$$V_C(t=0)=V_0$$

Frecuencia  
natural de  
oscilación

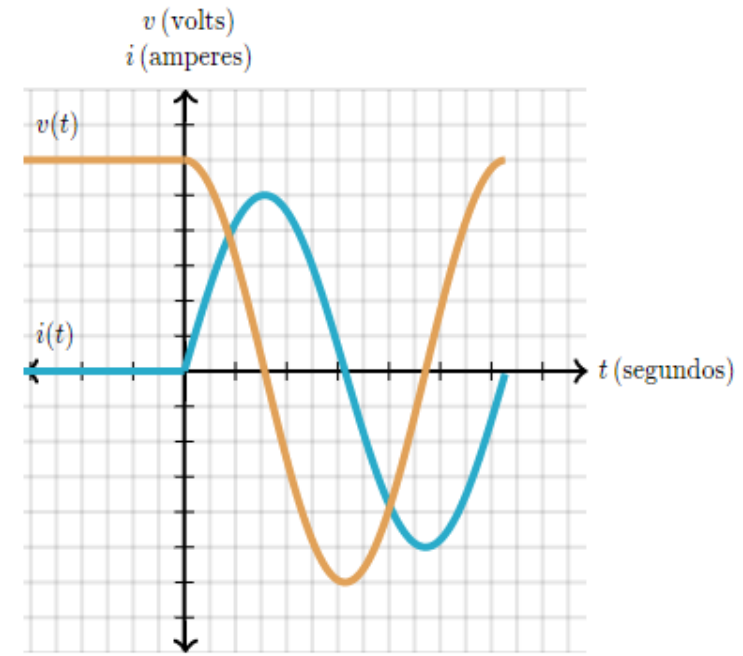
$$L \frac{di}{dt} + V_C = 0 \rightarrow L\ddot{q} + \frac{q}{C} = 0$$

$$q = q_0 \cos(\omega_0 t + \delta)$$

$$\omega_0 = \sqrt{1/LC}$$

$$E = E_C + E_L = cte.$$

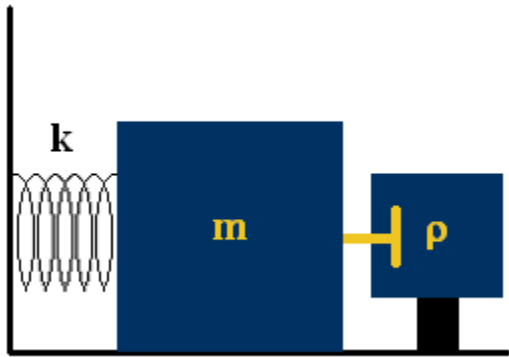
$$E = \frac{1}{2} \frac{q^2}{C} + \frac{1}{2} Li^2 = cte.$$



# Oscilador armónico amortiguado

## Resorte amortiguado

$$m\ddot{x} = -kx - \rho\dot{x}$$



$$\ddot{x} + \frac{\rho}{m}\dot{x} + \frac{k}{m}x = \ddot{x} + 2\gamma\dot{x} + \omega_0^2x = 0$$

$$x = A_1 e^{\lambda_1 t} + A_2 e^{\lambda_2 t} \quad \lambda_{1,2} = -\gamma \pm \sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2}$$

## Casos de amortiguamiento

$$\omega_0^2 > \gamma^2$$

subamortiguado

$$\omega_0^2 = \gamma^2$$

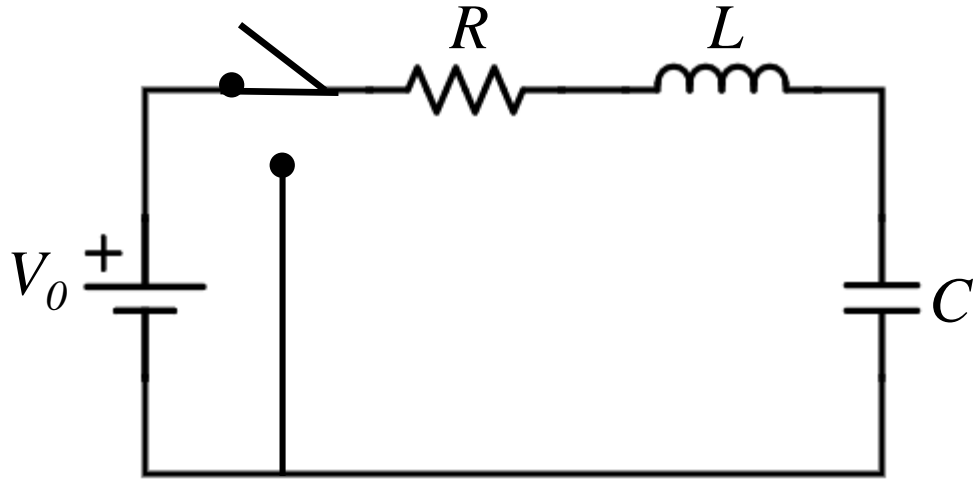
Amortiguado  
crítico

$$\omega_0^2 < \gamma^2$$

sobremortiguado

# Oscilador armónico amortiguado

## Circuito RLC serie – transitorio eléctrico



$$\gamma = \frac{R}{2L}$$

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$V_0 = Ri + L \frac{di}{dt} + \frac{1}{C} q(t)$$

$$V_0 = R\dot{q} + L\ddot{q} + \frac{1}{C} q$$

$$\frac{V_0}{L} = \ddot{q} + 2\frac{R}{2L}\dot{q} + \frac{1}{LC} q$$

Condiciones iniciales

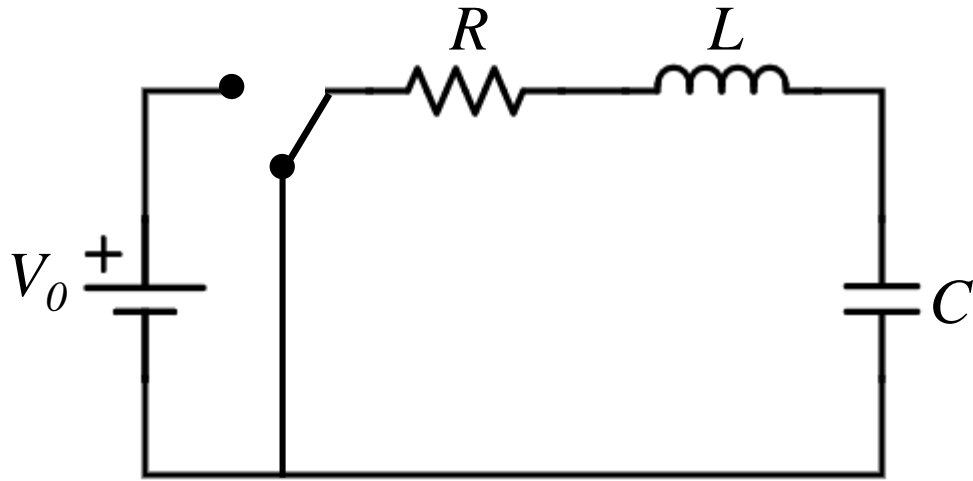
$$q(t=0) = 0$$

$$\dot{q}(t=0) = i(t=0) = 0$$

Solución particular

$$q_p(t) = V_0 C$$

# Circuito RLC serie – transitorio eléctrico



$$0 = Ri + L \frac{di}{dt} + \frac{1}{C} q(t)$$

$$0 = R\dot{q} + L\ddot{q} + \frac{1}{C} q$$

$$0 = \ddot{q} + 2\frac{R}{2L}\dot{q} + \frac{1}{LC} q$$

Condiciones iniciales

$$q(t = 0) = V_0 C \quad \dot{q}(t = 0) = i(t = 0) = 0$$

$$\gamma = \frac{R}{2L} \quad \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$\omega_0^2 > \gamma^2$$

subamortiguado

$$\omega_0^2 = \gamma^2$$

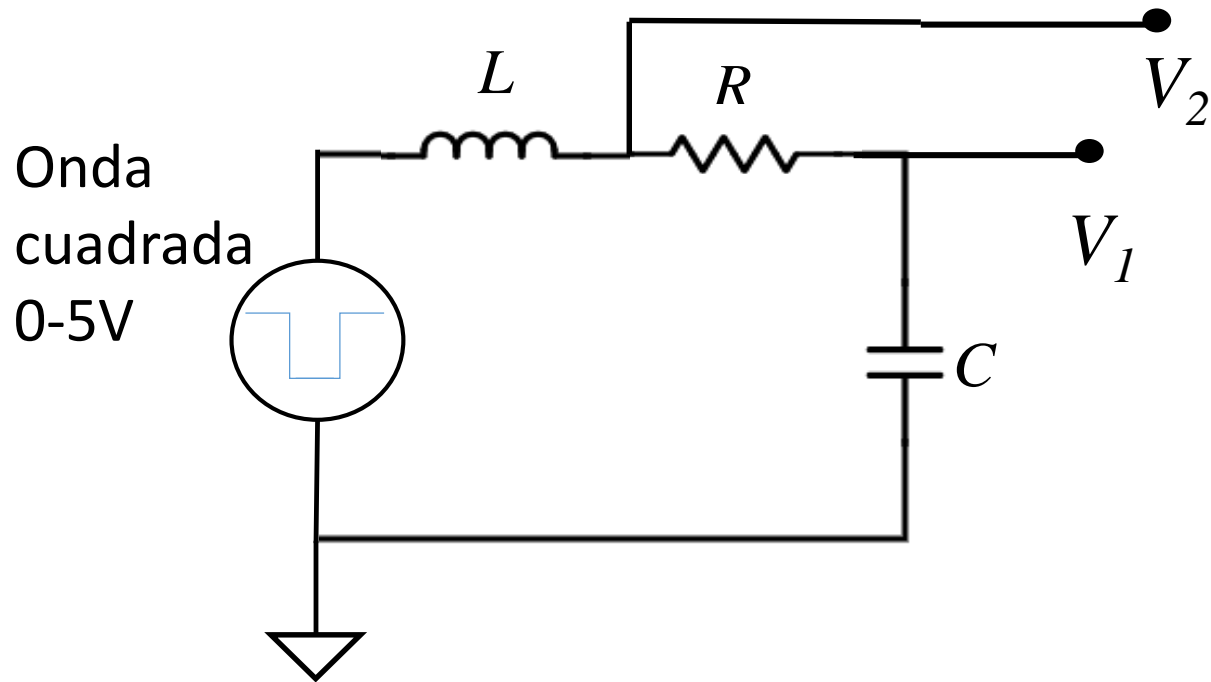
Amortiguado crítico

$$\omega_0^2 < \gamma^2$$

sobremortiguado

# Experimento propuesto

## Circuito RLC serie – transitorio eléctrico

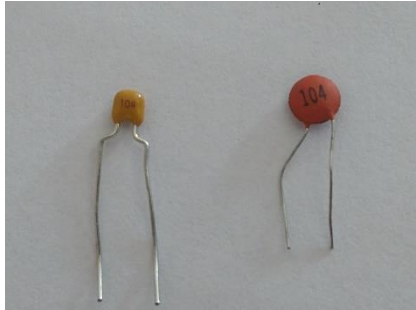


$$V_C = V_1$$

$$I = \frac{V_2 - V_1}{R}$$

# Experimento Circuito RLC serie

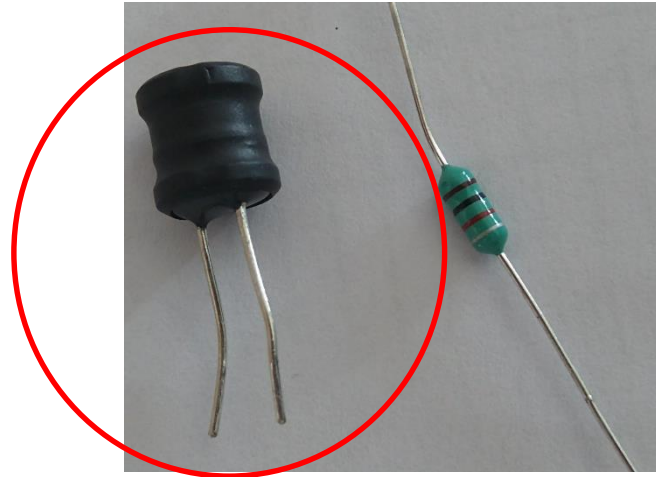
## Componentes del circuito



Capacitor  
cerámico  
104 →  $10 \cdot 10^4 \text{ pF} = 100 \text{ nF}$



Capacitor de  
poliéster



Inductancias

**INDUCTOR COLOR GUIDE**  
Result Is In  $\mu\text{H}$

4-BAND-CODE → → 270  $\mu\text{H} \pm 5\%$

COLOR	1st BAND	2nd BAND	MULTIPLIER	TOLERANCE
BLACK	0	0	1	$\pm 20\%$
BROWN	1	1	10	Military $\pm 1\%$
RED	2	2	100	Military $\pm 2\%$
ORANGE	3	3	1,000	Military $\pm 3\%$
YELLOW	4	4	10,000	Military $\pm 4\%$
GREEN	5	5		
BLUE	6	6		
VIOLET	7	7		
GREY	8	8		
WHITE	9	9		
NONE				Military $\pm 20\%$
GOLD			0.1 / Mil. Dec. Pt.	Both $\pm 5\%$
SILVER			0.01	Both $\pm 10\%$

Military Identifier → → 6.8  $\mu\text{H} \pm 10\%$   
MILITARY CODE

**2A104J**

**tensión**

1H = 50V  
2A = 100V  
2D = 200V  
2E = 250V  
2G = 400V  
2J = 630V

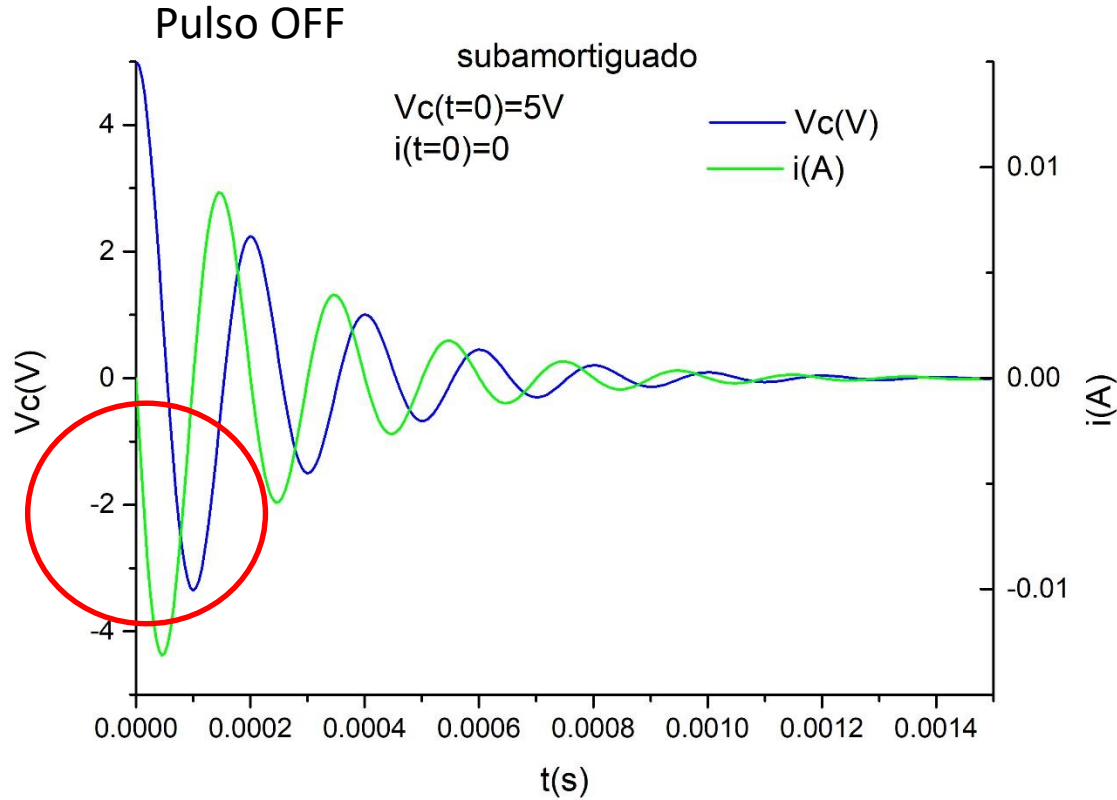
**tolerancia**

B=  $\pm 0.10 \text{ pF}$   
C=  $\pm 0.25 \text{ pF}$   
D=  $\pm 0.5 \text{ pF}$   
E=  $\pm 0.5\%$   
F=  $\pm 1\%$   
G=  $\pm 2\%$   
H=  $\pm 3\%$   
J=  $\pm 5\%$   
K=  $\pm 10\%$   
M=  $\pm 20\%$   
N=  $\pm 30\%$   
P=  $+100\%, -0\%$   
Z=  $+80\%, -20\%$

WWW.INVENTABLE.EU



# Circuito RLC serie - Transitorio Subamortiguado

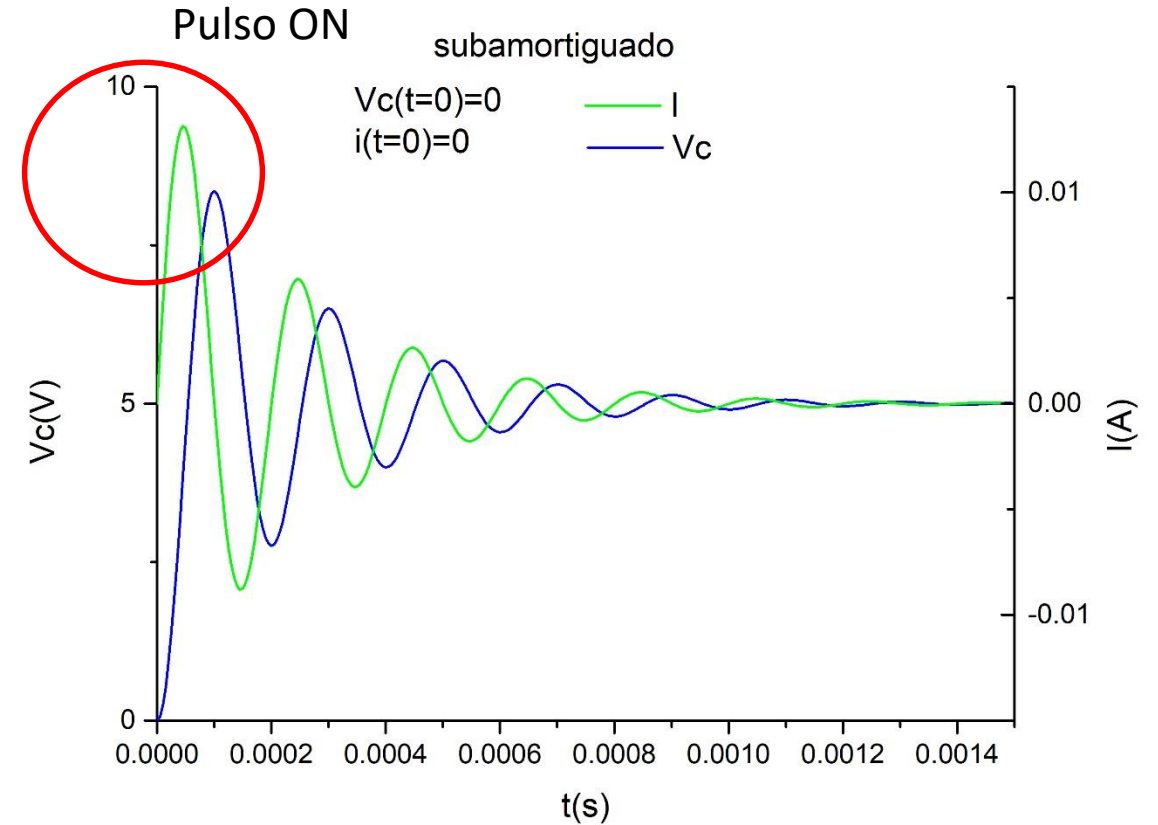


$$V_C(t) = V_0 e^{-\gamma t} \left( \cos \omega t + \frac{\gamma}{\omega} \sin \omega t \right)$$

$$i(t) = -\frac{V_0}{L\omega} e^{-\gamma t} \sin \omega t$$

$$\gamma = \frac{R}{2L}$$

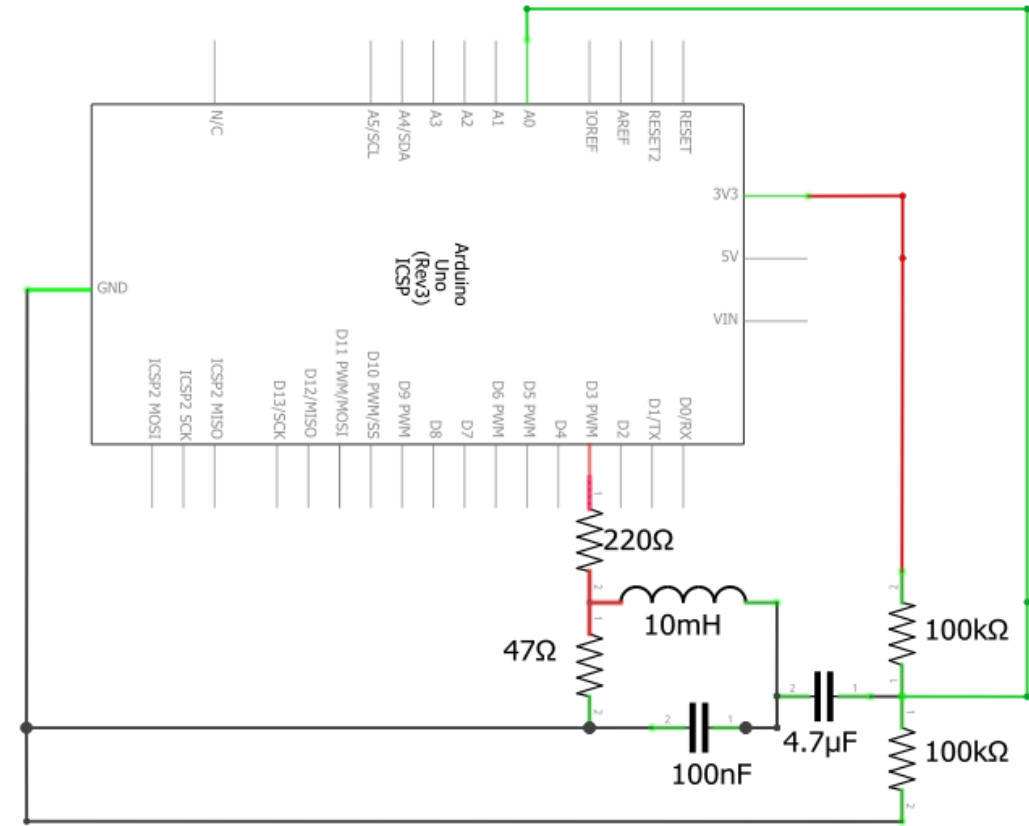
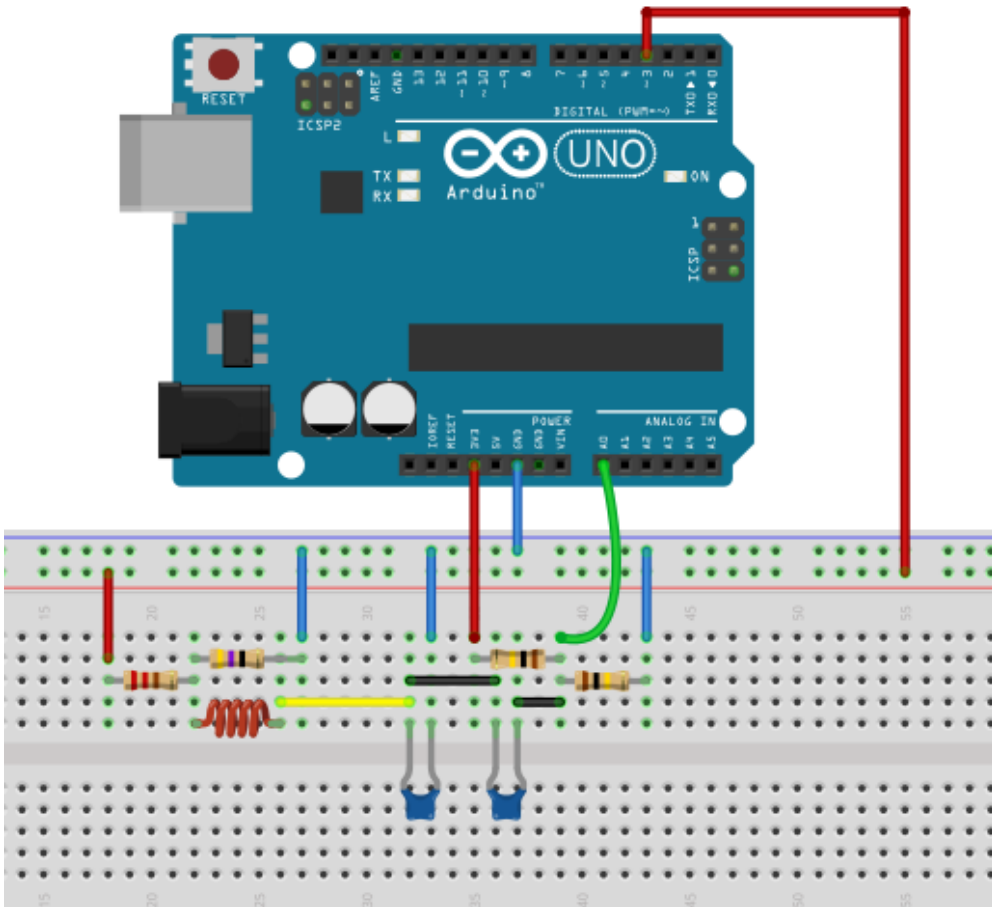
$$\omega = \sqrt{\frac{1}{LC} - \gamma^2}$$



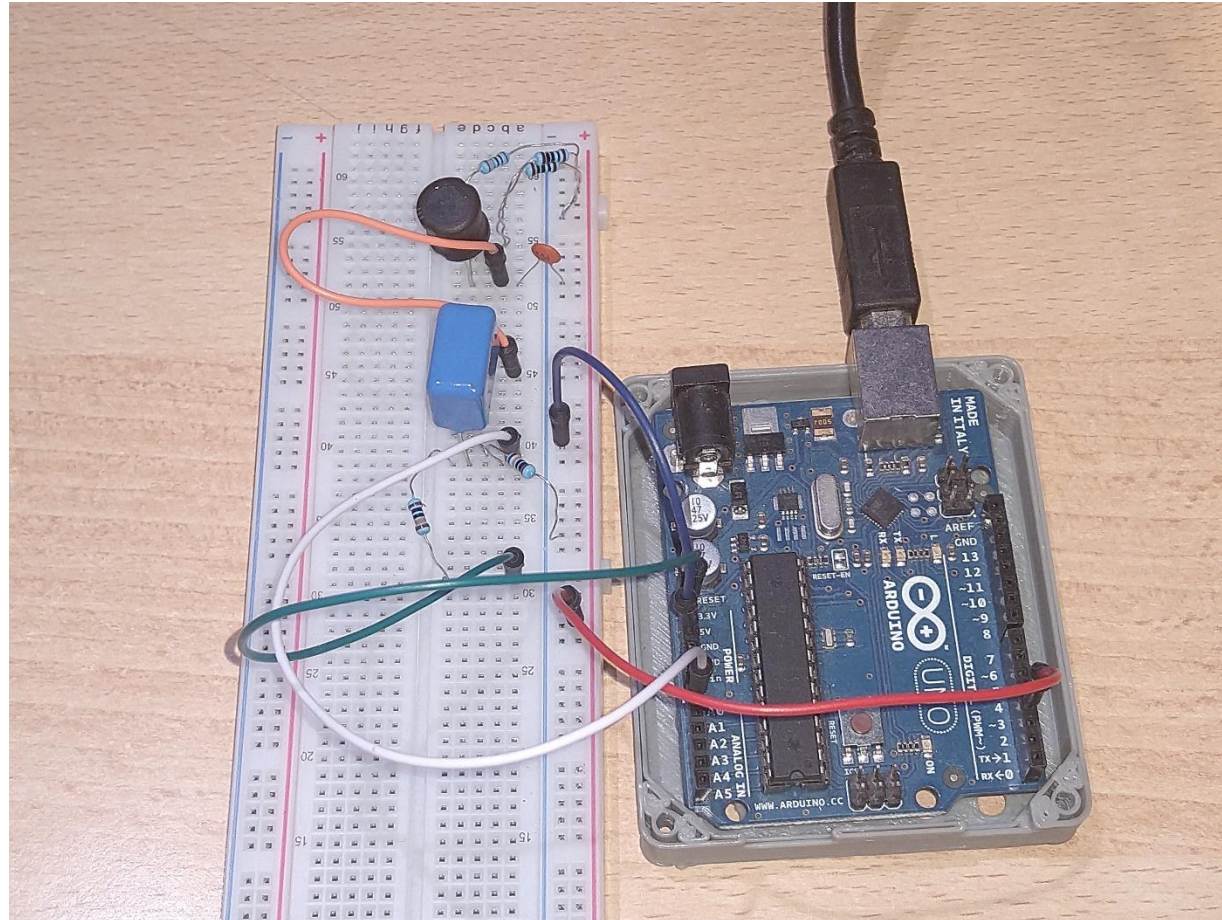
$$V_C(t) = V_0 \left( 1 - e^{-\gamma t} \left( \cos \omega t + \frac{\gamma}{\omega} \sin \omega t \right) \right)$$

$$i(t) = \frac{V_0}{L\omega} e^{-\gamma t} \sin \omega t$$

# Experimento Circuito RLC serie Transitorio Subamortiguado



# Experimento Circuito RLC serie - Montaje Transitorio Subamortiguado



# Emplear el IDE RLCtransitorio\_subamortiguado

Se registra la caída de tensión  
sobre el capacitor

Restamos la tensión de offset

Tenemos dos columnas de salida:  
tiempo y  $V_c$

Registramos y guardamos la señal  
con Serial Plot



```
RLCtransitorio_subamortiguado Arduino 1.8.13
Archivo Editar Programa Herramientas Ayuda

int Voltaje0[250];
int tiempo[250];
int out1=3; //la señal escalon la tomo del PIN 3
float V0;

void setup() {
  // put your setup code here, to run once:
  Serial.begin(57600);
  // Set the internal reference and mux.

  ADCSRA = (ADCSRA & 0xf8) | 0x03; // clear prescaler | set prescaler to /8
  ADCSRA |= 1<<ADEN; // make sure ADC is enabled
  pinMode(out1, OUTPUT);
}

void loop() {
  // put your main code here, to run repeatedly:
  //coloco la salida del pin 3 en ON
  //registro la tensión en A0 y el tiempo
  float tiempo_ini=micros();
  digitalWrite(out1, HIGH);
  for(int i=0;i<250;i++){
    Voltaje0[i] = analogRead(A0);
    tiempo[i]= micros()-tiempo_ini;
  }
  for (int i=0; i<250; i++){
    Serial.print(tiempo[i]/1000000,6); //paso el tiempo a segundos
    Serial.print(',');
    V0=Voltaje0[i]*5.0/1023-3.3/2; //resto la tensión continua del divisor colodado a la salida
    Serial.println(V0 3) ;
  }
}
```

Compilado

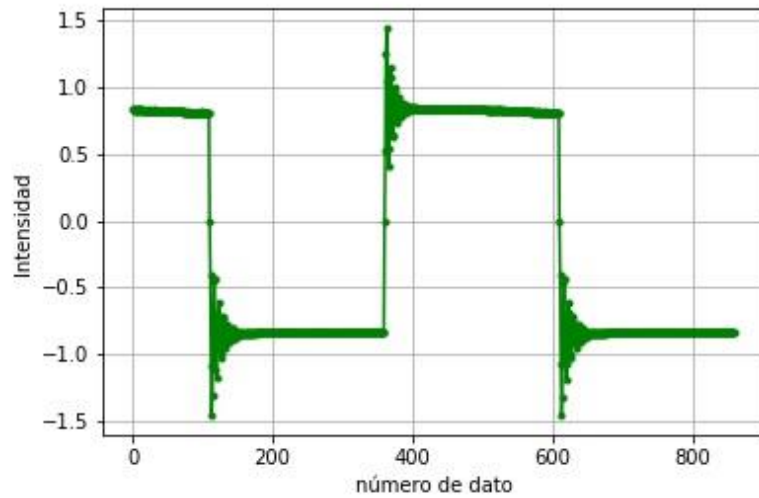
# Analizamos los datos en Python

## Script

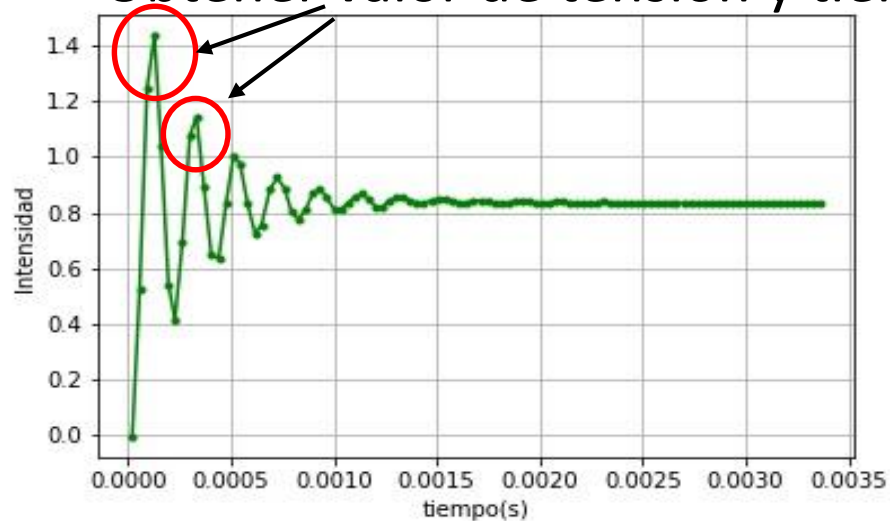
## RLCtransitoriosubamortiguado

```
editor - C:\Users\User\Desktop\Adriana\Laboratorio 3\Análisis phyton\RLCtransitorio\RLCtransitoriosubamortiguado.py
temp.py x RLCtransitoriosubamortiguado.py x
7
8 %%%
9 #Loading modules
10 import numpy as np
11 import matplotlib.pyplot as plt
12 from scipy.optimize import least_squares
13 import os
14 from IPython import get_ipython
15
16 %%%
17
18
19 #selecciono el grafico en Terminal (inline) o en ventana emergente (qt5)
20 #get_ipython().run_line_magic('matplotlib', 'inline')
21 get_ipython().run_line_magic('matplotlib', 'qt5')
22
23 #Elijo el directorio donde se encuentran los archivos que voy a analiza
24 os.chdir(r'C:\Users\User\Desktop\Adriana\Laboratorio 3\RLCtransitorio_UNO\25sept')
25
26 print("nombre del archivo completo con terminación .txt incluida")
27 file = input()
28
29 #Importing our data
30 data = np.loadtxt(file, dtype=float, delimiter = ',', skiprows= 1)
31
32
33
34 x1i = data[:,0]
35 y1i = data[:,1]
36 #construyendo un vector con número de datos
37 numdatos=np.arange(len(y1i), step=1, dtype=int)
38
39
40 #Graficando nuestros datos en función del número de dato
41 plt.ion()
42 plt.close("all")
43 plt.figure(1)
44 plt.plot(numdatos, y1i, '-g')
```





Obtener valor de tensión y tiempo



Para estimar  $\gamma$ ,  $\omega$  y amplitud inicial

Spyder (Python 3.7)

Archivo Editar Buscar Código fuente Ejecutar Depurar Terminales Proyectos Herramientas Ver Ayuda

Editor - C:\Users\User\Desktop\Adriana\Laboratorio 3\Análisis phyton\RLCtransitorio\RLCtransitoriosubamortiguado.py

temp.py x RLCtransitoriosobreamortiguado.py x Ley de ohm.py x RLCtransitoriosubamortiguado.py\* x

```

79 #definimos la función que vamos a usar para el ajuste, una función senoidal amortiguada + una constan
80
81 def cos_fit_fun_damped(parameters,time):
82     a = parameters[0]
83     omega = parameters[1]
84     offset = parameters[2]
85     phi = parameters[3]
86     alpha = parameters[4]
87     y = a * np.cos(omega * time + phi) * np.exp(-alpha*time) + offset
88     return y
89
90 def get_residuals(parameters, position_data, time_data):
91     theoretical_function = cos_fit_fun_damped(parameters,time_data )
92     residuals = np.abs(theoretical_function - position_data)
93     return residuals
94
95 #Completar con los valores estimados para la señal a partir del gráfico
96 print("Tiempo correspondiente al primer máximo ")
97 T1 = float(input())
98 print("Tiempo correspondiente al segundo máximo ")
99 T2 = float(input())
100 print("Valor de tensión del primer máximo medido ")
101 Amp1 = float(input())
102 print("Valor de tensión del segundor máximo medido ")
103 Amp2 = float(input())
104 vm = y1[90]
105
106
107 #Guess parameters
108 guess_amplitude = Amp1-vm #tomada de Los datos cargados
109 guess_omega = 2*np.pi/(T2-T1) #a partir de Los datos cargados
110 guess_offset = vm
111 guess_phi = np.pi
112 guess_alpha = -np.log((Amp2-vm)/(Amp1-vm))/(T2-T1)
113 guess_parameters = [guess_amplitude, guess_omega, guess_offset, guess_phi, guess_alpha]
114
115 print(guess_parameters)
116
#Performing the fit

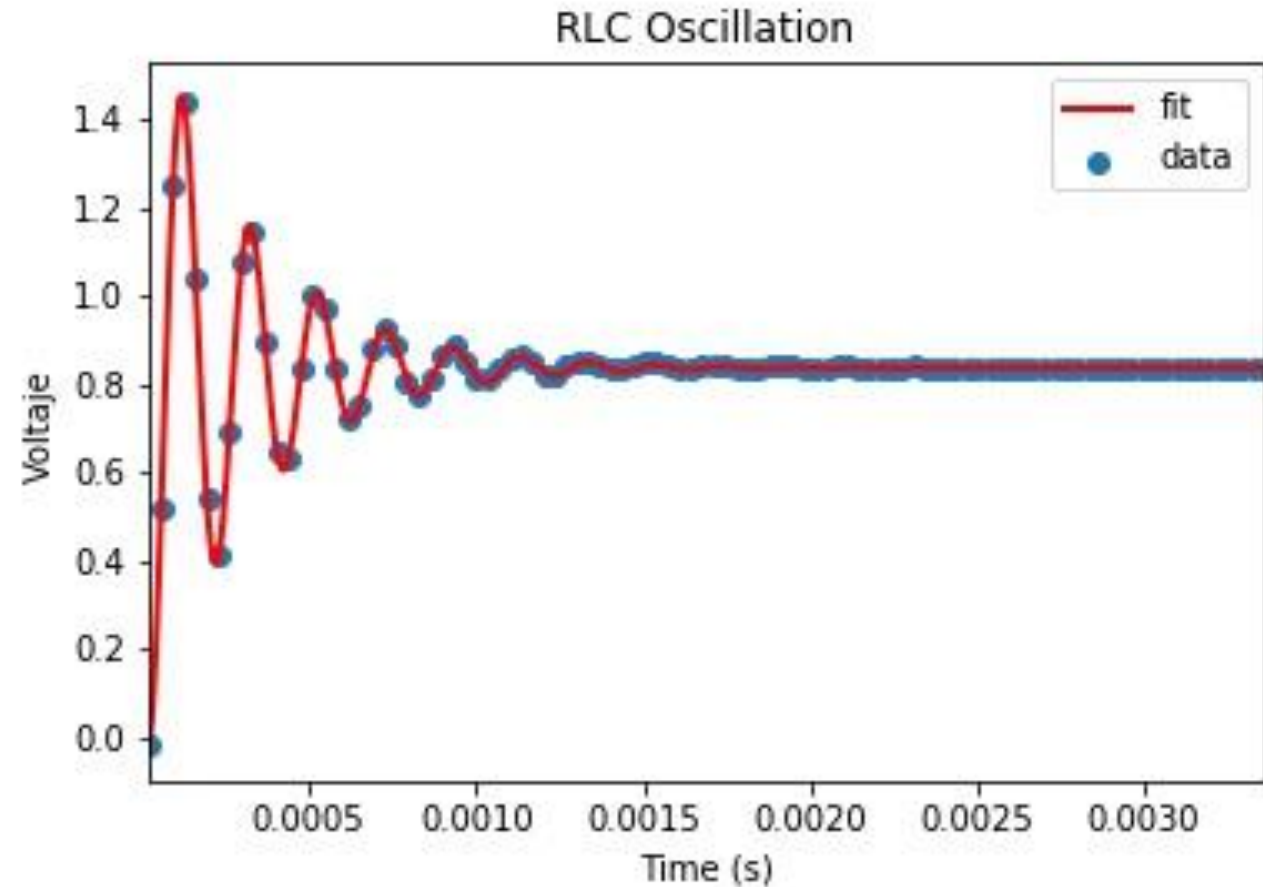
```

Dermier

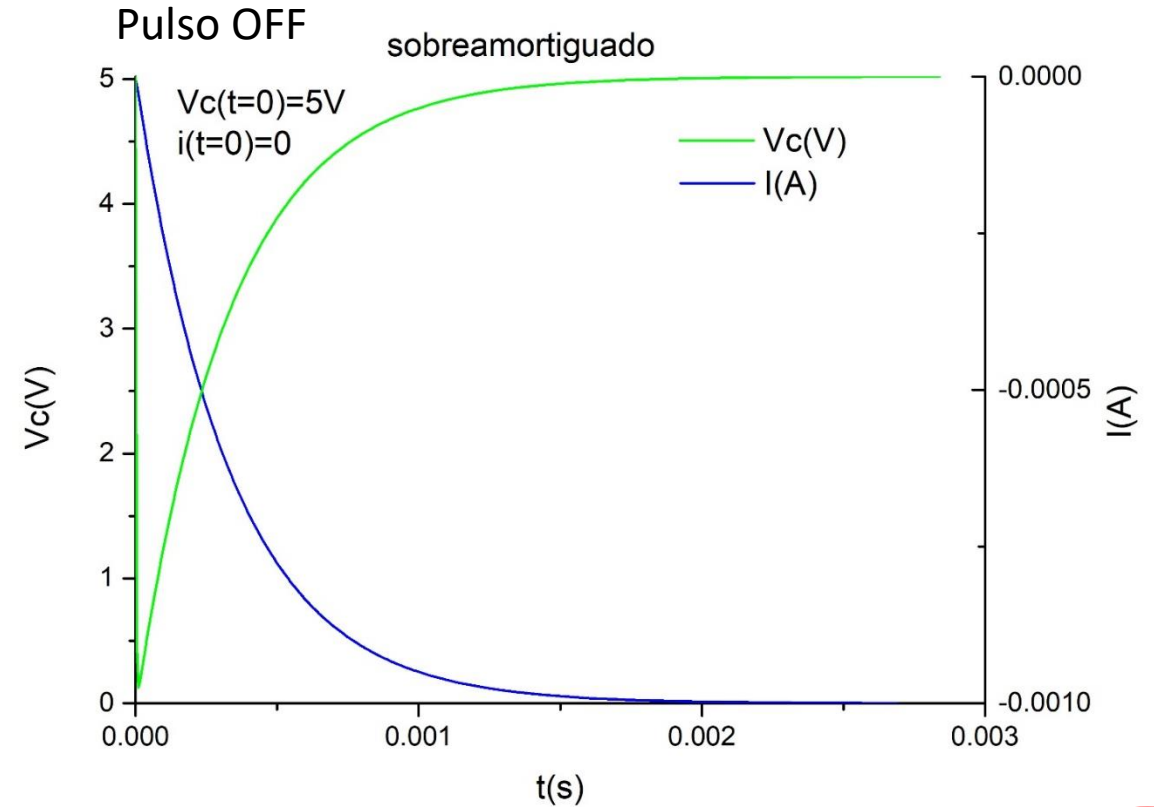
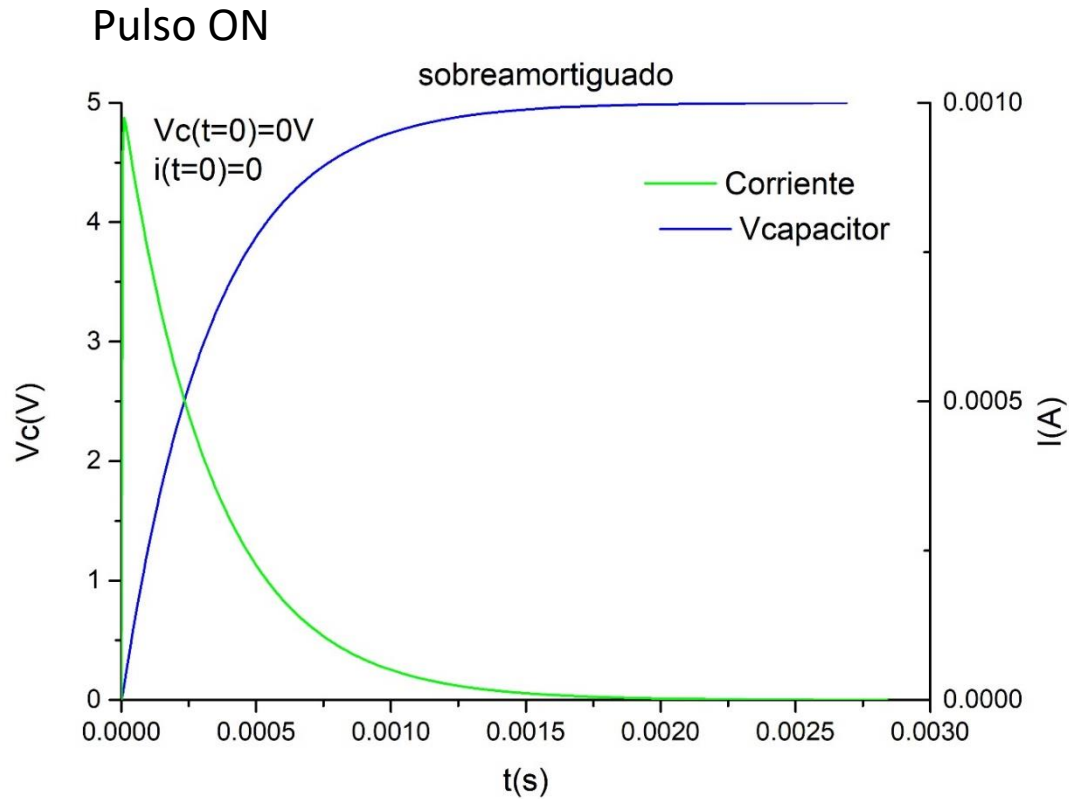
# Salida del programa

Se carga el valor de C en el script

Calculamos R y L



# Circuito RLC serie - Transitorio Sobreamortiguado



$$V_c(t) = V_0 \left( 1 - \frac{e^{-\gamma t}}{2\beta} ((-\gamma + \beta)e^{-\beta t} + (\gamma + \beta)e^{\beta t}) \right)$$

$$i(t) = \frac{V_0}{L\beta} e^{-\gamma t} \frac{(e^{\beta t} - e^{-\beta t})}{2}$$

$$\gamma = \frac{R}{2L}$$

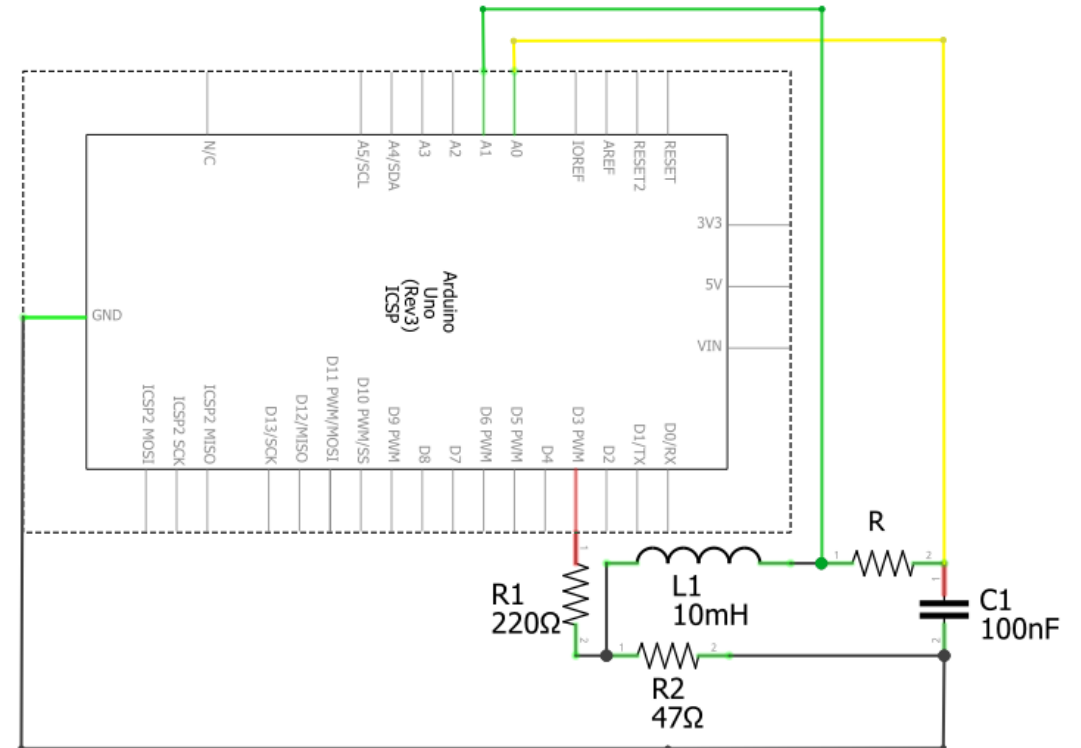
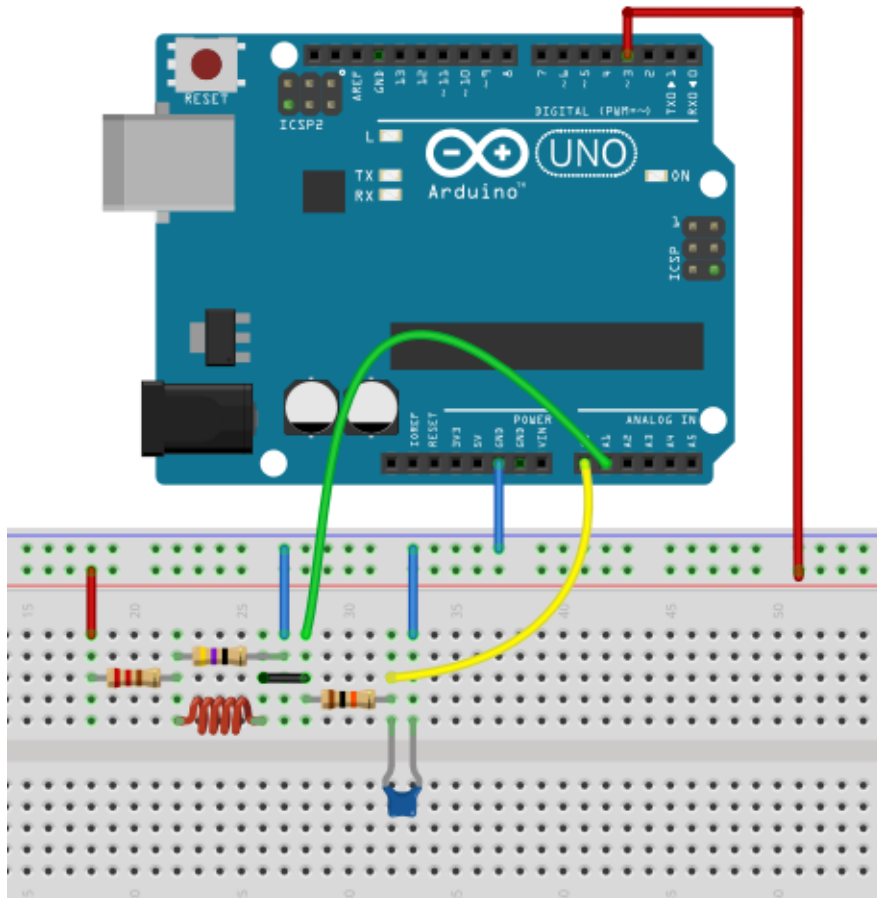
$$\beta = \sqrt{\gamma^2 - \frac{1}{LC}}$$

$$V_c(t) = \frac{V_0}{2\beta} e^{-\gamma t} ((-\gamma + \beta)e^{-\beta t} + (\gamma + \beta)e^{\beta t})$$

$$i(t) = -\frac{V_0}{L\beta} e^{-\gamma t} \frac{(e^{\beta t} - e^{-\beta t})}{2}$$



# Experimento Circuito RLC serie Transitorio Sobremortiguado



$$R = 4.7\text{k}\Omega; 10\text{k}\Omega$$

# Emplear el IDE

## RLCtransitorio\_sobreamortiguado

Se registra la caída de tensión sobre el Capacitor V0 y a la entrada de la resistencia V1

RLCtransitorio\_sobreamortiguado Arduino 1.8.13

Archivo Editar Programa Herramientas Ayuda



RLCtransitorio\_sobreamortiguado

```
int Voltaje0[150];
int Voltaje1[150];
long tiempo[150];
int out1=3; //alimento el circuito con el PIN 3
float V0;
float V1;
float V;
float t;

void setup() {
    // put your setup code here, to run once:
    Serial.begin(57600);
    // Set the internal reference and mux.

    ADCSRA = (ADCSRA & 0xf8) | 0x04; // clear prescaler | set prescaler to /16
    ADCSRA |= 1<<ADEN; // make sure ADC is enabled
    pinMode(out1,OUTPUT);
}

void loop() {
    // put your main code here, to run repeatedly:

    float tiempo_ini=micros();
    digitalWrite(out1, HIGH);
    for(int i=0;i<150;i++){
        Voltaje0[i] = analogRead(A0);
        Voltaje1[i] = analogRead(A1);
        tiempo[i]= micros()-tiempo_ini;
    }
```

# Emplear el IDE RLCtransitorio\_sobreamortiguado

Se registra la caída de tensión sobre el capacitor V0 y a la entrada de la resistencia V1

Obtenemos la caída de tensión en la resistencia V

Tenemos tres columnas de salida: tiempo, V0 y V

Registramos y guardamos la señal con Serial Plot

RLCtransitorio\_sobreamortiguado Arduino 1.8.13

Archivo Editar Programa Herramientas Ayuda

```
RLCtransitorio_sobreamortiguado

Serial.print(t, 5);
Serial.print(' ');
V0=Voltaje0[i]*5.0/1023;
V1=Voltaje1[i]*5.0/1023;
V=(V1-V0);
Serial.print(V0, 3);
Serial.print(' ');
Serial.println(V, 6);

}

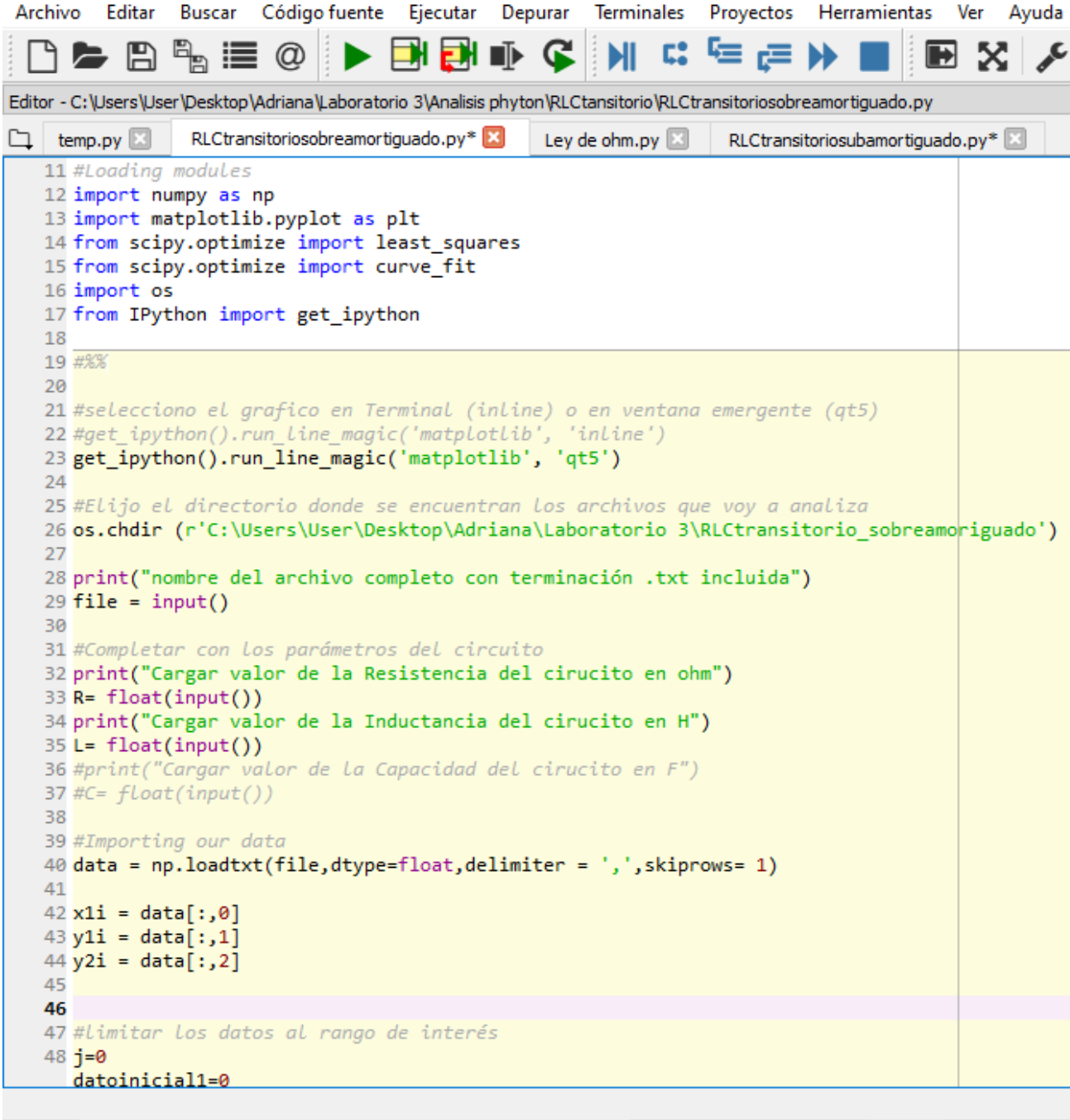
delay(500);
tiempo_ini=micros()-tiempo[149];
digitalWrite(out1, LOW);
for(int i=0; i<150; i++){
    Voltaje0[i] = analogRead(A0);
    Voltaje1[i] = analogRead(A1);
    tiempo[i]= micros()-tiempo_ini;
}
for (int i=0; i<150; i++){
    t=tiempo[i]/1000000.000000;
    Serial.print(t, 5);
    Serial.print(' ');
    V0=Voltaje0[i]*5.0/1023;
    V1=Voltaje1[i]*5.0/1023;
    V=(V1-V0);
    Serial.print(V0, 3);
    Serial.print(' ');
    Serial.println(V, 3);
}
delay(500);
```

# Analizamos los datos en Python

## Script

## RLCtransitoriosobreamortiguado

Cargamos el valor nominal de L y R para estimar los parámetros para el ajuste

A screenshot of a Python IDE window. The title bar shows menu items: Archivo, Editar, Buscar, Código fuente, Ejecutar, Depurar, Terminales, Proyectos, Herramientas, Ver, Ayuda. Below the menu is a toolbar with icons for file operations and execution. The editor window has a tab bar with four tabs: temp.py, RLCtransitoriosobreamortiguado.py\*, Ley de ohm.py, and RLCtransitoriosubamortiguado.py\*. The active tab is RLCtransitoriosobreamortiguado.py\*. The code in the editor is as follows:

```
11 #Loading modules
12 import numpy as np
13 import matplotlib.pyplot as plt
14 from scipy.optimize import least_squares
15 from scipy.optimize import curve_fit
16 import os
17 from IPython import get_ipython
18
19 ###
20
21 #selecciono el grafico en Terminal (inline) o en ventana emergente (qt5)
22 #get_ipython().run_line_magic('matplotlib', 'inline')
23 get_ipython().run_line_magic('matplotlib', 'qt5')
24
25 #Elijo el directorio donde se encuentran Los archivos que voy a analiza
26 os.chdir (r'C:\Users\User\Desktop\Adriana\Laboratorio 3\RLCtransitorio_sobreamortiguado')
27
28 print("nombre del archivo completo con terminación .txt incluida")
29 file = input()
30
31 #Completar con Los parámetros del circuito
32 print("Cargar valor de la Resistencia del cirucito en ohm")
33 R= float(input())
34 print("Cargar valor de la Inductancia del cirucito en H")
35 L= float(input())
36 #print("Cargar valor de la Capacidad del cirucito en F")
37 #C= float(input())
38
39 #Importing our data
40 data = np.loadtxt(file,dtype=float,delimiter = ',',skiprows= 1)
41
42 x1i = data[:,0]
43 y1i = data[:,1]
44 y2i = data[:,2]
45
46
47 #limitar Los datos al rango de interés
48 j=0
49 datoinicial1=0
```

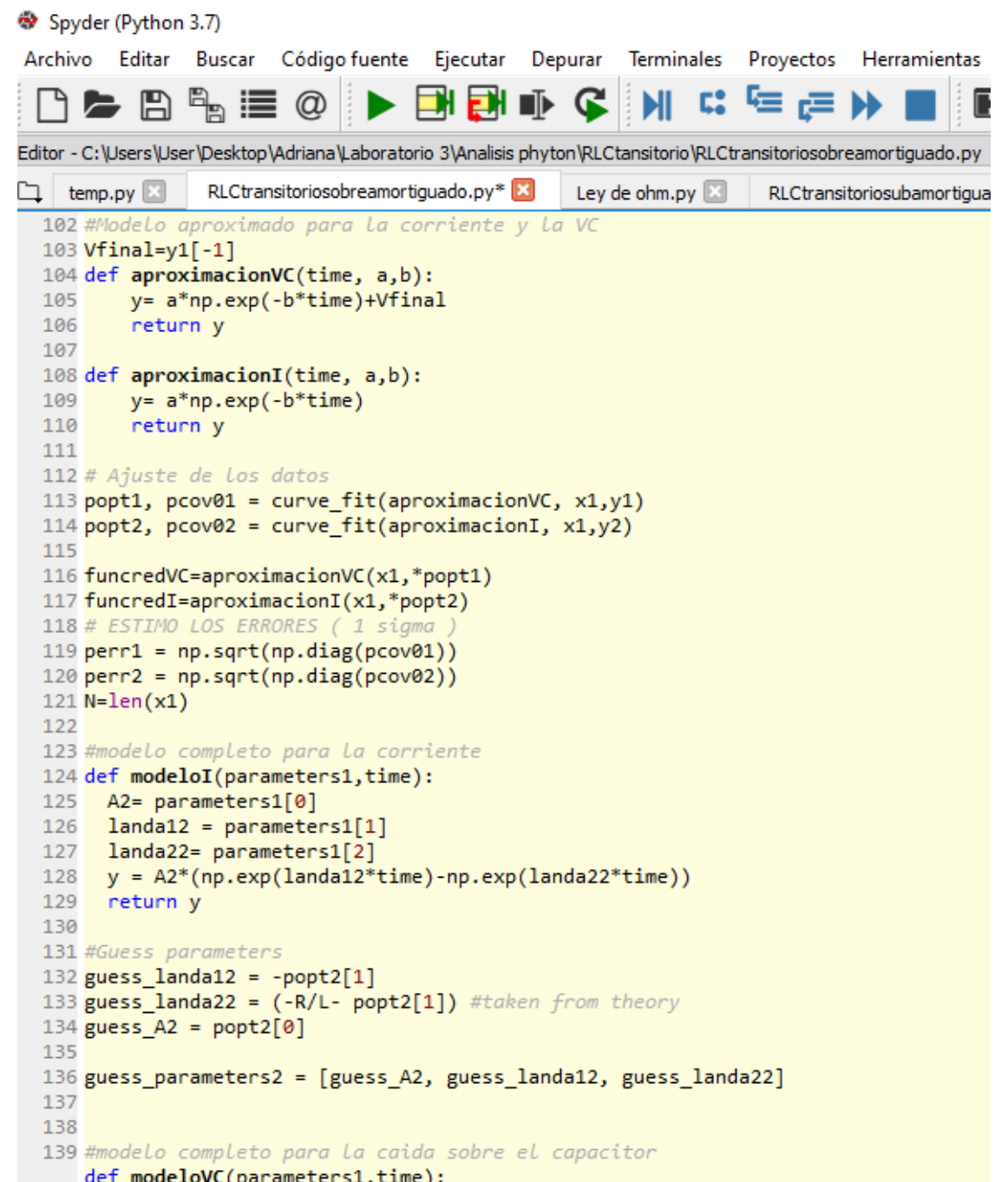
Ajustamos  $V_c$  e  $I$  con un modelo aproximado

$$V_c = a * e^{-bt} + V_{final}$$

$$i = c * e^{-dt}$$

Ajuste con modelo completo, estimando los valores de los parámetros a partir del modelo aproximado y usando  $L$  y  $R$

Calculamos  $R$ ,  $L$  y  $C$



```
Spyder (Python 3.7)
Archivo  Editar  Buscar  Código fuente  Ejecutar  Depurar  Terminales  Proyectos  Herramientas

Editor - C:\Users\User\Desktop\Adriana\Laboratorio 3\Análisis phyton\RLCtransitorio\RLCtransitoriosobreamortiguado.py

temp.py x  RLCtransitoriosobreamortiguado.py* x  Ley de ohm.py x  RLCtransitoriosubamortigua

102 #Modelo aproximado para la corriente y la VC
103 Vfinal=y1[-1]
104 def aproximacionVC(time, a,b):
105     y= a*np.exp(-b*time)+Vfinal
106     return y
107
108 def aproximacionI(time, a,b):
109     y= a*np.exp(-b*time)
110     return y
111
112 # Ajuste de Los datos
113 popt1, pcov01 = curve_fit(aproximacionVC, x1,y1)
114 popt2, pcov02 = curve_fit(aproximacionI, x1,y2)
115
116 funcnedVC=aproximacionVC(x1,*popt1)
117 funcnedI=aproximacionI(x1,*popt2)
118 # ESTIMO LOS ERRORES ( 1 sigma )
119 perr1 = np.sqrt(np.diag(pcov01))
120 perr2 = np.sqrt(np.diag(pcov02))
121 N=len(x1)
122
123 #modelo completo para la corriente
124 def modeloI(parameters1,time):
125     A2= parameters1[0]
126     landa12 = parameters1[1]
127     landa22= parameters1[2]
128     y = A2*(np.exp(landa12*time)-np.exp(landa22*time))
129     return y
130
131 #Guess parameters
132 guess_landa12 = -popt2[1]
133 guess_landa22 = (-R/L- popt2[1]) #taken from theory
134 guess_A2 = popt2[0]
135
136 guess_parameters2 = [guess_A2, guess_landa12, guess_landa22]
137
138
139 #modelo completo para la caida sobre el capacitor
140 def modeloVC(parameters1,time):
```

# Punto de control – RLC serie transitorio

- Circuito **subamortiguado** medir V capacitor  
Obtener L y R a partir del ajuste  
Comparar con los valores nominales
- Circuito **sobreamortiguado**, medir con los dos valores de R sugeridos  
Comparar modelo aproximado con modelo completo  
Comparar el comportamiento de las señales al variar R  
Obtener C, L y R a partir del ajuste  
Comparar con los valores nominales