

Laboratorio 4

Control PID

- 1- Un lazo de control mide una **salida del sistema** y utiliza un **actuador** para que la salida coincida con una **señal de referencia**. ¿A qué corresponden estas magnitudes en el sistema que van a utilizar en la práctica?
- 2- Un lazo de control PID tiene tres términos: Proporcional, Integral y Derivativo. Explique con sus palabras cómo se calculan estos términos.
- 3- Un controlador P (Proporcional) es sencillo, pero tiene desventajas. ¿Qué ocurre si el K_p es muy bajo? ¿Qué término conviene agregar para compensar esto?
- 4- Un controlador P (Proporcional) es sencillo, pero tiene desventajas. ¿Qué ocurre si el K_p es muy alto? ¿Qué término conviene agregar para compensar esto?
- 5- En otras palabras, ¿cuál es el efecto de agregar un término Integral o un término derivativo sobre el sistema?