

# Ejercicio 6 Guía 7: Usando variables de ángulo-acción

Autor: Vladimir D. Rodríguez Chariarse

## 1. Introducción breve a la transformación a variables de ángulo-acción varios GL

La transformación es posible si  $H$  es constante y además la ecuación de Hamilton Jacobi es separable. La función generatriz que lleva a coordenadas cíclicas es la función característica de Hamilton  $W(q_i, \alpha_i)$ . La transformación de ángulo acción se da usando como nuevos momentos a las variables de acción:

$$J_i = \frac{1}{2\pi} \oint p_i dq_i \quad (1)$$

en lugar de las constante de separación  $\alpha_i$ . Para calcular las  $J_i$  es importante dibujar los diagramas de fase correspondientes al problema (utilizando las magnitudes conservadas). La función generatriz del caso separable se expresa,

$$W(\{q_k\}, \{J_k\}) = \sum_i W_i(q_i, \{J_k\})$$

el nuevo Hamiltoniano  $K = E$ :

$$K(\{J_k\}) = H\left(\left\{\frac{\partial W}{\partial q_k}\right\}, \{J_k\}\right) \quad (2)$$

Por lo que las ecuaciones de Hamilton en las nuevas coordenadas (variables de ángulo  $\theta_i$ ) y nuevos momentos (variables de acción  $J_i$ ) son:

$$\dot{J}_i = -\frac{\partial E(\{J_k\})}{\partial \theta_i} \implies J_i = \text{constante} \quad (3)$$

$$\dot{\theta} = \underbrace{\frac{\partial E(\{J_k\})}{\partial J_i}}_{\omega(J_i)} \implies \theta_i(t) = \omega_i(J)t + \theta_{i0} \quad (4)$$

Para poder resolver el problema original se debe relacionar  $\theta_i$  con  $q_i$ . Esto se hace con la generatriz de la transformación que si es del tipo  $F_2$  vale:

$$\theta_i = \frac{\partial W(\{q_k\}, \{J_k\})}{\partial J_i} \quad (5)$$

Hay que tomar en cuenta que aunque separable en coordenadas  $q_i$ , en principio puede haber dependencias cruzadas con  $J_k$  en las expresiones de los  $W_i$ .

## 1.1. Problema 6, Ángulo-Acción

Este problema se ha hecho usando muchos métodos. Ahora usaremos Ángulo-Acción, y aprovecharemos el planteo de Hamilton-Jacobi.

El Hamiltoniano es:

$$H = \frac{p_1^2}{2m} + \frac{(p_2 - kq_1)^2}{2m} \quad (6)$$

### 1.1.1. Variables de acción y frecuencias

Para calcular las variables de acción usaremos los diagramas de fase.

#### Calculo de $J_2$

Como  $q_2$  es cíclica,  $p_2$  es constante en el tiempo, su diagrama de fases son líneas de  $p_2$  constante, que cortamos (arbitrariamente) en  $q_2 = 2\pi$ , con lo que tenemos:

$$J_2 = \frac{1}{2\pi} \oint p_2 dq_2 = \int_0^{2\pi} p_2 dq_2 = p_2 = \alpha_2 \text{ constante} \quad (7)$$

#### Calculo de $J_1$

Para calcular  $J_1$  reescribimos el Hamiltoniano:

$$H = \frac{p_1^2}{2m} + k^2 \frac{(q_1 - \frac{\alpha_2}{k})^2}{2m} = E \quad (8)$$

Por lo que las curvas en el espacio de fases son elipses centradas en  $\{q_1 = \alpha_1/k, p_1 = 0\}$ . El área encerrada ( $\pi ab$ ) sólo depende de los semiejes  $a$  y  $b$ , en este caso:

$$J_1 = \frac{1}{2\pi} \oint p_1 dq_1 = \frac{1}{2\pi} \pi \underbrace{a}_{\sqrt{2mE}} \underbrace{b}_{\frac{\sqrt{2mE}}{k}} = \frac{mE}{k} \quad (9)$$

Por lo que tenemos:

$$E = \frac{kJ_1}{m} \quad (10)$$

de esta ecuación obtenemos las frecuencias de las variables de ángulo

$$\omega_1 = \frac{\partial E(J_1)}{\partial J_1} = \frac{k}{m} \quad \omega_2 = \frac{\partial E(J_1)}{\partial J_2} = 0 \quad (11)$$

Usando las ecuaciones de Hamilton en Ángulo-Acción tenemos:

$$J_1 = J_{10} \quad J_2 = J_{20} \quad \theta_1 = \theta_{10} + \frac{k}{m}t \quad \theta_2 = \theta_{20} \quad (12)$$

### 1.1.2. Variables de ángulo

Para relacionar las variables de ángulo con las coordenadas necesitamos la función generatriz  $W$ . Como en este caso la ecuación de H-J es separable en el tiempo proponemos  $S = W - \alpha_1 t$ , reemplazando en la ecuación de H-J, la función característica de Hamilton  $W$  satisface

$$\frac{1}{2m} \left( \frac{\partial W}{\partial q_1} \right) + \frac{\left( \frac{\partial W}{\partial q_1} - kq_1 \right)^2}{2m} = \alpha_1 = E \quad (13)$$

Como siempre en caso de coordenada cíclica la separación es

$$W = W_1(q_1, \alpha_i) + \alpha_2 q_2 \quad (14)$$

por lo que la ecuación que define  $W_1$  queda

$$W_1(q_1, \alpha_1, \alpha_2) = \int^{q_1} \sqrt{2m\alpha_1 - (\alpha_2 - kq'_1)^2} dq'_1 \quad (15)$$

reemplazamos las constantes  $\alpha_1 = \frac{kJ_1}{m}$  y  $\alpha_2 = J_2$  obteniendo para la función generatriz de la transformación de variables de Ángulo-Acción:

$$W(q_1, q_2, J_1, J_2) = \int^{q_1} \sqrt{2kJ_1 - (J_2 - kq'_1)^2} dq'_1 + J_2 q_2 \quad (16)$$

Como es usual no integramos, pues a veces es mas conveniente realizar las derivadas en el integrando, pues esta integral es más sencilla. Usamos ahora las ecuaciones de transformación que definen las  $\theta_i$ :

$$\theta_1 = \frac{\partial W}{\partial J_1} \quad \Longrightarrow \quad \theta_1 = \arccos \left( \frac{J_2 - kq_1}{\sqrt{2kJ_1}} \right) \quad (17)$$

$$\theta_2 = \frac{\partial W}{\partial J_2} \quad \Longrightarrow \quad \theta_2 = q_2 - \frac{1}{k} \sqrt{2kJ_1 - (J_2 - kq_1)^2} \quad (18)$$

donde se usó una tabla de integrales o las expresiones del apunte de Maxi.

Se les deja la tarea de identificar las constantes y escribir la expresión explícita para las coordenadas originales en función del tiempo.