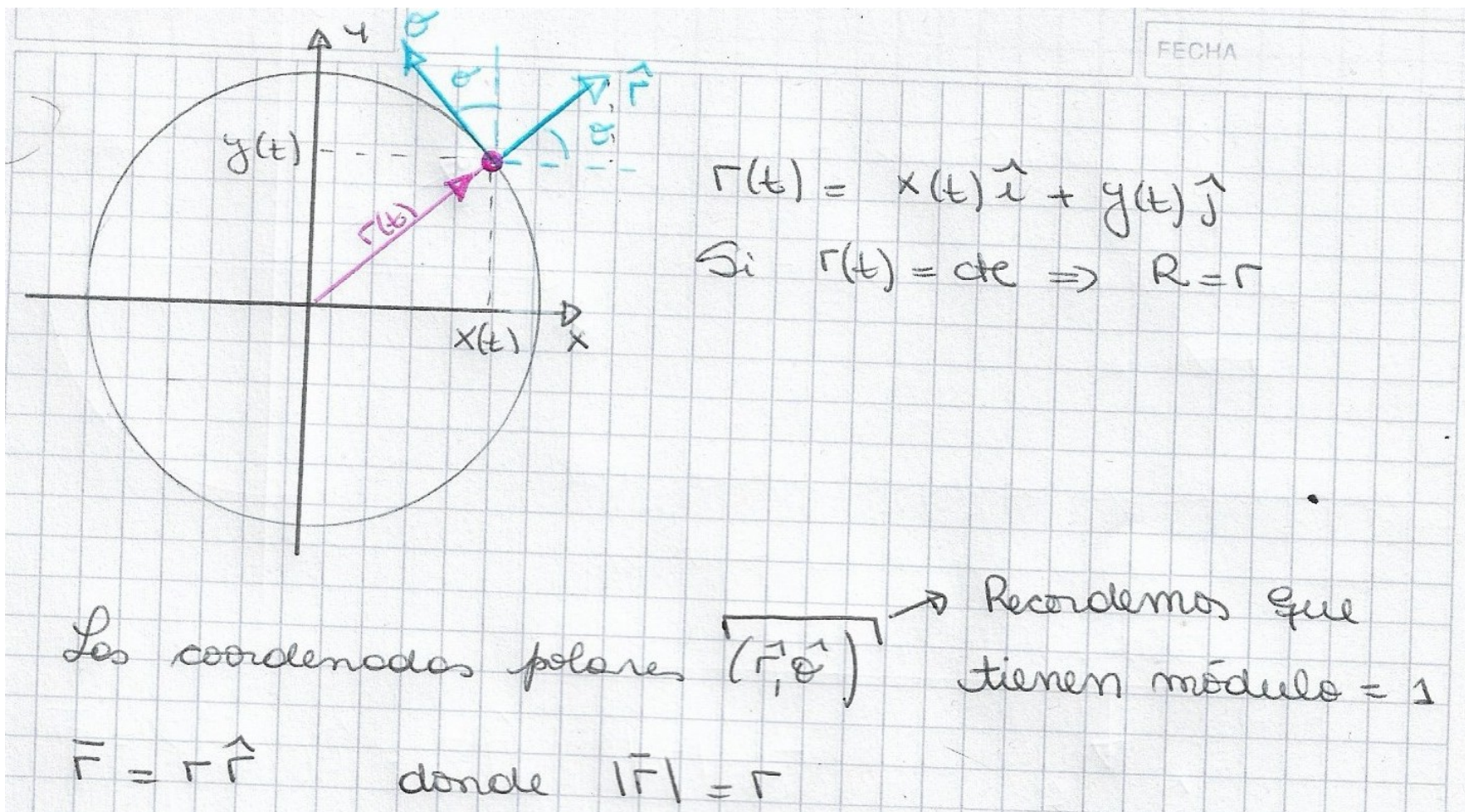


# Movimientos Circulares

- Retomamos el tema de rozamiento viscoso
- Hacemos el desarrollo matemático de coordenadas polares
- Hacemos dos ejercicios de dinámica de movimiento circular usando coordenadas polares

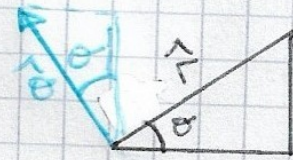
# Coordenadas Polares: Posición, velocidad y aceleración



¿Cómo escribir  $\hat{r}$  y  $\hat{\theta}$  en coordenadas polares?

$$\hat{r} = \cos \theta \hat{i} + \sin \theta \hat{j}$$

$$\hat{\theta} = -\sin \theta \hat{i} + \cos \theta \hat{j}$$



¿Cuánto valen  $\dot{\vec{r}}$  y  $\dot{\vec{a}}$ ?

$$\text{Si } \vec{r} = r \hat{r} \Rightarrow \dot{\vec{r}} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d(r \hat{r})}{dt} = \begin{matrix} \text{derivada} \\ \text{del producto} \end{matrix}$$

$$\dot{\vec{r}} = \frac{dr}{dt} \hat{r} + r \frac{d\hat{r}}{dt} \otimes$$

$$\dot{\vec{r}} = \dot{r} \hat{r} + r \dot{\hat{r}}$$

⊗ Hacemos esta cuenta

$$\frac{d\hat{r}}{dt} = \dot{\hat{r}} = \frac{d(\cos \theta)}{dt} \hat{i} + \frac{d(\sin \theta)}{dt} \hat{j}$$

regla de la cadena

FECHA

$$\dot{\hat{r}} = \frac{d(\cos \theta)}{dt} \cdot \frac{d\theta}{dt} \hat{i} + \frac{d(\sin \theta)}{dt} \cdot \frac{d\theta}{dt} \hat{j}$$

$$\dot{\hat{r}} = -\sin \theta \cdot \dot{\theta} \hat{i} + \cos \theta \cdot \dot{\theta} \hat{j} = \dot{\theta} (-\sin \theta \hat{i} + \cos \theta \hat{j})$$

$$\dot{\hat{r}} = \dot{\theta} \hat{\sigma}$$

cuanto vale  $\frac{d\hat{\theta}}{dt} = \dot{\hat{\theta}}$

$$\frac{d\hat{\theta}}{dt} = -\frac{d(\sin \theta)}{dt} \hat{i} + \frac{d(\cos \theta)}{dt} \hat{j}$$

$$\dot{\hat{\theta}} = -\cos \theta \dot{\theta} \hat{i} - \sin \theta \dot{\theta} \hat{j} = -\dot{\theta} (\cos \theta \hat{i} + \sin \theta \hat{j})$$

$$\dot{\hat{\theta}} = -\dot{\theta} \hat{\tau}$$

volvemos a la expresión para  $\vec{v}$

$$\vec{v} = \dot{r} \hat{r} + r \dot{\hat{r}} = \dot{r} \hat{r} + r \dot{\theta} \hat{\theta}$$

Si  $r = R = \text{cte} \Rightarrow \dot{r} = 0 \Rightarrow \boxed{\vec{v} = R \dot{\theta} \hat{\theta}}$

y  $\dot{\theta} = \frac{d\theta}{dt} = \omega = \text{velocidad angular}$

Aceleración en Polares.

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d}{dt}(\dot{r} \hat{r}) + \frac{d}{dt}(r \dot{\theta} \hat{\theta})$$

$$\vec{a} = \ddot{r} \hat{r} + \dot{r} \dot{\hat{r}} + \dot{r} (\dot{\theta} \hat{\theta}) + r \frac{d(\dot{\theta} \hat{\theta})}{dt}$$

producto  
de 3  
coses.

$$\ddot{\varphi} = \ddot{\Gamma} \hat{\Gamma} + \dot{\Gamma} \dot{\hat{\Gamma}} + \ddot{\Gamma} \ddot{\theta} \hat{\theta} + \dot{\Gamma} \ddot{\theta} \hat{\theta} + \Gamma \ddot{\theta} \dot{\hat{\theta}}$$

$$\ddot{\varphi} = \ddot{\Gamma} \hat{\Gamma} + \underbrace{\dot{\Gamma} \ddot{\theta} \hat{\theta}} + \underbrace{\ddot{\Gamma} \ddot{\theta} \hat{\theta}} + \underbrace{\Gamma \ddot{\theta} \dot{\hat{\theta}}}_{\Gamma \ddot{\theta} (-\dot{\theta} \hat{\Gamma})}$$

$$\ddot{\varphi} = (\ddot{\Gamma} - \Gamma \ddot{\theta}^2) \hat{\Gamma} + (2 \dot{\Gamma} \ddot{\theta} + \Gamma \ddot{\theta} \dot{\hat{\theta}}) \hat{\theta}$$

Si  $\Gamma = R \Rightarrow \dot{\Gamma} = 0$  y  $\ddot{\Gamma} = 0$

$$\ddot{\varphi} = -R \ddot{\theta}^2 \hat{\Gamma} + R \ddot{\theta} \hat{\theta}$$

- Las componentes centrípeta (normal) y tangencial de la aceleración serán

$$\vec{a} = \underbrace{-R\dot{\theta}^2 \hat{r}} + \underbrace{R\ddot{\theta} \hat{\theta}}$$

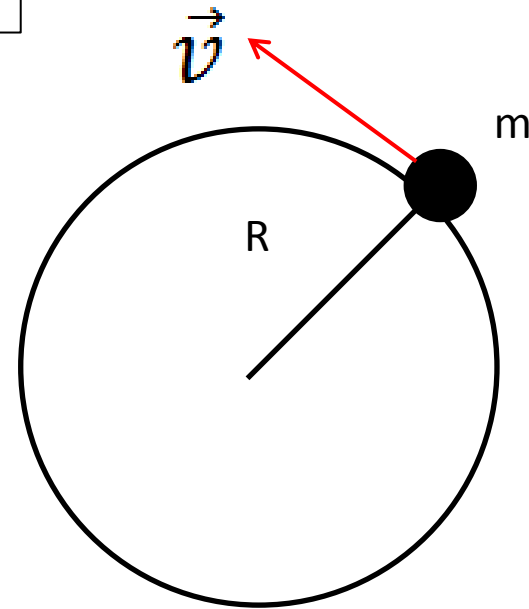
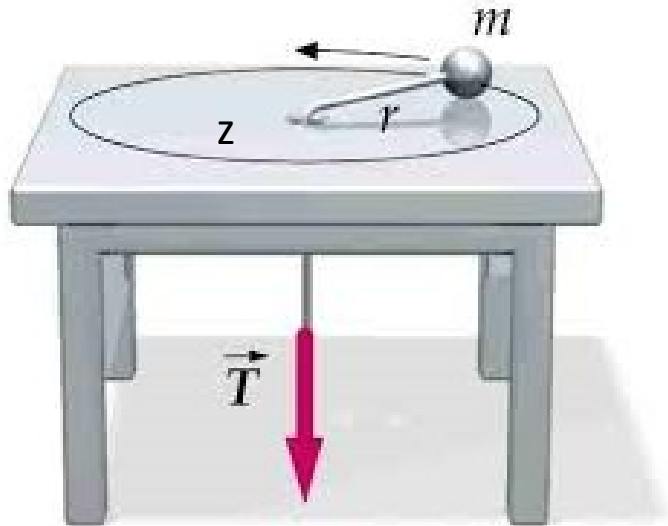
↓  
 aceleración  
 centrípeta

↘ aceleración  
 tangencial

Si  $\dot{\theta} = \omega = \text{constante}$   
 $\ddot{\theta} = 0$

$\Rightarrow \vec{a} = -R\dot{\theta}^2 \hat{r}$   
 $\vec{a} = -R\omega^2 \hat{r}$

**Problema:** Hallar la aceleración de la masa y el tiempo que tarda en dar una vuelta entera

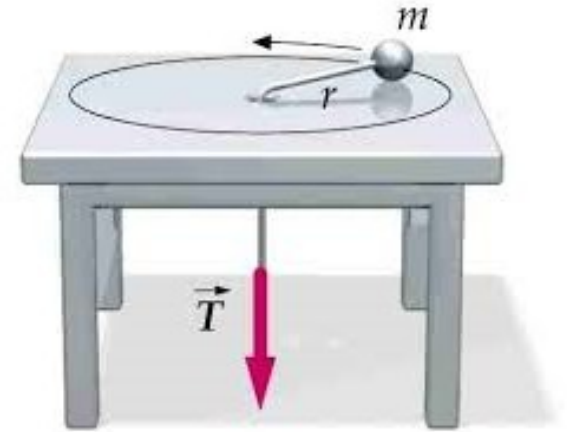
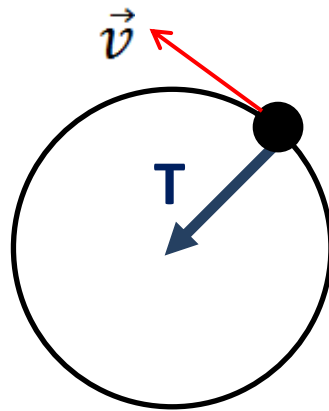
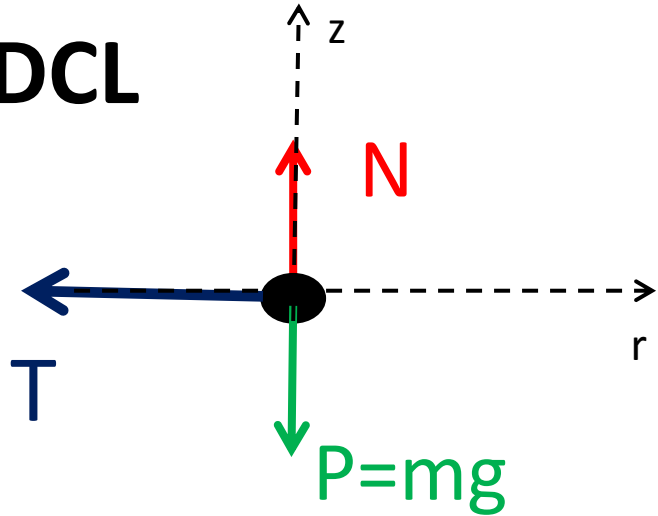


En este problema  $r$  está fijo  $\Rightarrow r=R$ .



**Problema 1:** Hallar la aceleración de la masa y el tiempo que tarda en dar una vuelta entera

DCL



Ahora escribimos la ecuación de Newton. ¿Cuántas componentes tiene?

Componente vertical  $\hat{z}$

Componentes en el plano polar  $\hat{r}, \hat{\theta}$ ,

$$\hat{r}: -T = -mR\dot{\theta}^2$$

$$\hat{z}: N - mg = 0 \Rightarrow N = mg \quad \hat{\theta}: 0 = m \cdot R \cdot \ddot{\theta}$$

$$\hat{r}: -T = m \cdot a_r = -mR\dot{\theta}^2$$

$$\hat{\theta}: 0 = m \cdot a_\theta = m \cdot R \cdot \ddot{\theta} \Rightarrow 0 = \ddot{\theta} \Rightarrow \dot{\theta} = \text{constante} = \omega$$

$$\hat{r}: -T = -mR\dot{\theta}^2 \Rightarrow T = mR\dot{\theta}^2$$

Nos falta usar un dato: la velocidad tangencial de la masa (es  $\mathbf{v}$ )

Sabemos que: 
$$\vec{v} = v\hat{\theta} = R\dot{\theta}\hat{\theta} \Rightarrow \dot{\theta} = \frac{v}{R}$$

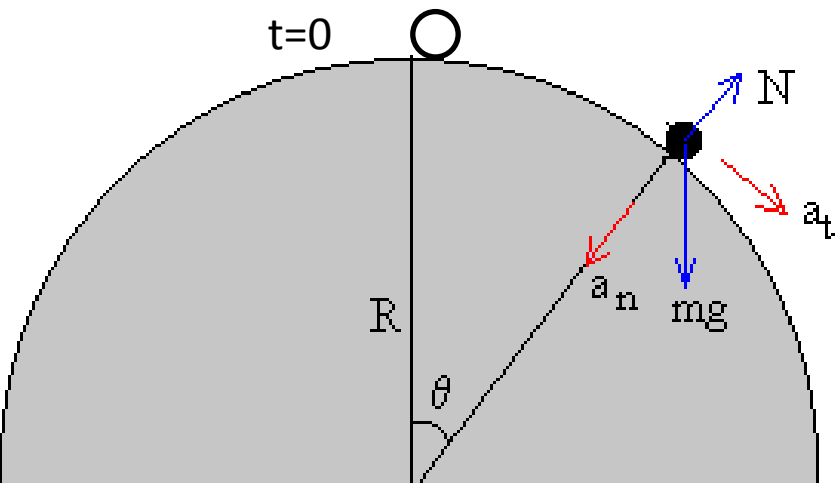
Reemplazando en la ecuación para la tensión T :

$$T = mR \left( \frac{v}{R} \right)^2 = m \frac{v^2}{R}$$

$$\Rightarrow \tau = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi R}{v}$$

**Numerador:** la longitud de la circunferencia

**Denominador:** la rapidez o velocidad



**Problema 2:** Una partícula puntual de masa  $m$  desliza sin rozamiento por un casquete esférico. Partiendo desde su punto más alto.

- a) Hallar  $v(\theta)$ .
- b) Indicar en qué punto de la superficie de despega.

$$\hat{r}: N - m \cdot g \cdot \cos(\theta) = -mR\dot{\theta}^2 \quad (1)$$

$$\hat{\theta}: m \cdot g \cdot \sin(\theta) = mR\ddot{\theta} \quad (2)$$

} Las ecuaciones de Newton

Integramos la ecuación (2) usando:  $\ddot{\theta} = \frac{d\dot{\theta}}{dt} = \frac{d\dot{\theta}}{d\theta} \cdot \frac{d\theta}{dt} = \dot{\theta} \cdot \frac{d\dot{\theta}}{d\theta}$

Reemplazando esto en la ecuación (2) nos queda:  $m \cdot g \cdot \sin(\theta) = m \cdot R \dot{\theta} \frac{d\dot{\theta}}{d\theta}$

Juntamos todo lo que tiene  $\theta$  de un lado y  $\dot{\theta}$  del otro

$$\int_0^\theta g \cdot \text{sen}(\theta) d\theta = \int_0^{\dot{\theta}} R \dot{\theta} d\dot{\theta} \Rightarrow -g \cdot \text{cos}(\theta) \Big|_0^\theta = R \frac{\dot{\theta}^2}{2} \Big|_0^{\dot{\theta}}$$

$$-g[\text{cos}(\theta) - \text{cos}(0)] = R \frac{\dot{\theta}^2}{2} - R \cdot 0$$

$$\sqrt{\frac{2g}{R} [1 - \text{cos}(\theta)]} = \dot{\theta}$$

$$\rightarrow \vec{v} = R \dot{\theta} \hat{\theta}$$

b) Indicar en qué punto de la superficie de despega  $\Rightarrow N=0$

· Volvemos a la ecuación 1 con esta condición:

$$\hat{r}: N - m \cdot g \cdot \cos(\theta) = -mR\dot{\theta}^2$$

$$-m \cdot g \cdot \cos(\theta_{despegue}) = -m \cdot R \dot{\theta}_{desp.}^2$$

$$g \cdot \cos(\theta_{despegue}) = R \frac{2g}{R} [1 - \cos(\theta_d)]$$

$$\cos(\theta_d) = 2 - 2\cos(\theta_d)$$

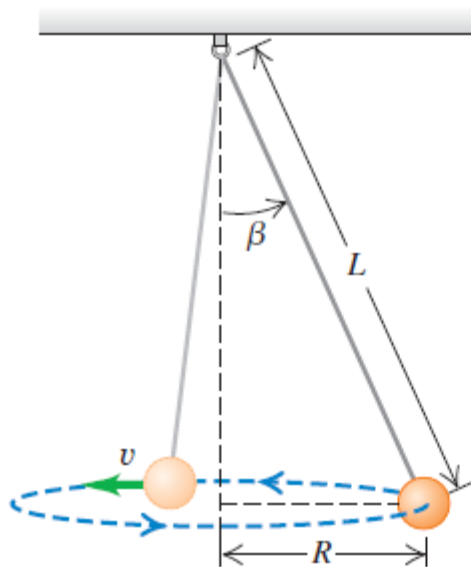
$$3\cos(\theta_d) = 2$$

$$\cos(\theta_d) = \frac{2}{3} \Rightarrow \theta_d = \arccos\left(\frac{2}{3}\right) \Rightarrow \theta_d = 48.2^\circ$$

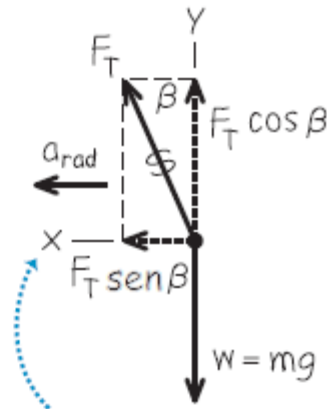
## Problema 3: Péndulo Cónico

5.32 a) La situación. b) Nuestro diagrama de cuerpo libre.

a) La situación



b) Diagrama de cuerpo libre de la lenteja



Consideramos la dirección  $+x$  hacia el centro del círculo.

Intentar escribir las ecuaciones de Newton para este sistema

[https://www.youtube.com/watch?v=VyhR1Hf1\\_OU](https://www.youtube.com/watch?v=VyhR1Hf1_OU)