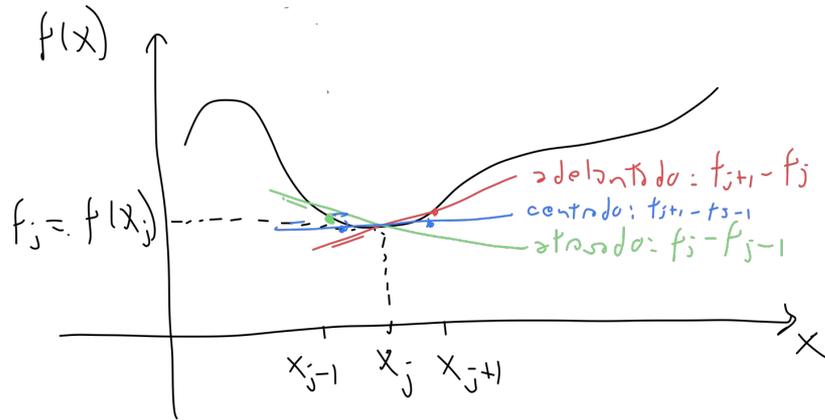


# Métodos numéricos

Pablo Dmitruk

2do cuatrimestre 2021 - DF/FCEN/UBA

# Diferencias finitas



si la grilla es regular  $x_j = j \Delta x$   
con  $\Delta x$  fijo

$$f_j = f(x_j), f_{j-1} = f(x_{j-1}), f_{j+1} = f(x_{j+1})$$

$$\text{adelantado} \quad \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j \simeq \frac{f_{j+1} - f_j}{\Delta x}$$

$$\text{atrasado} \quad \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j \simeq \frac{f_j - f_{j-1}}{\Delta x}$$

$$\text{centrado} \quad \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j \simeq \frac{f_{j+1} - f_{j-1}}{2 \Delta x}$$

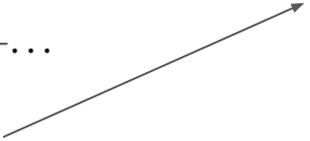
$$j = 1, 2, 3, \dots, N$$

Esto se puede obtener un poco más formalmente de hacer un desarrollo de Taylor,

error de truncamiento

$O(\Delta x)$

$$f_{j+1} = f(x_{j+1}) = f(x_j) + \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right) \Delta x + \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}\right) \frac{\Delta x^2}{2} + \dots$$



$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = \frac{f(x_{j+1}) - f(x_j)}{\Delta x} - \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \frac{\Delta x}{2} - \frac{\partial^3 f}{\partial x^3} \frac{\Delta x^2}{3!} - \dots$$

adelantado

$$f_{j-1} = f(x_{j-1}) = f(x_j) - \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right) \Delta x + \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}\right) \frac{\Delta x^2}{2} + \dots$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = \frac{f(x_j) - f(x_{j-1})}{\Delta x} - \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \frac{\Delta x}{2} + \dots$$

atrasado

restando:

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = \frac{f(x_{j+1}) - f(x_{j-1})}{2 \Delta x} + \frac{\partial^3 f}{\partial x^3} \frac{\Delta x^2}{3!} + \dots$$

centrado



$O(\Delta x^2)$

Del des. Taylor también se puede obtener la derivada segunda.

$$\text{sumando: } f_{j+1} + f_{j-1} = 2f_j + \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Delta x^2 + 2 \frac{\partial^4 f}{\partial x^4} \frac{\Delta x^4}{4!} + \dots$$

$$\left( \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \right)_j = \frac{f_{j+1} + f_{j-1} - 2f_j}{\Delta x^2} + 2 \frac{\partial^4 f}{\partial x^4} \frac{\Delta x^2}{4!} + \dots$$

$O(\Delta x^2)$

Aproximación de orden más alto o derivadas de orden superior → necesito más puntos de grilla → *stencil*

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j + F(O(\Delta x^4)) = Af_{j+2} + Bf_{j+1} + Cf_j + Df_{j-1} + Ef_{j-2}$$

Desarrollando  $f_{j\pm 2}$ ,  $f_{j\pm 1}$  en serie de Taylor e igualando términos del mismo orden,

$$A + B + C + D + E = 0$$

$$2\Delta x A + \Delta x B - \Delta x D - 2\Delta x E = 1$$

$$2\Delta x^2 A + \frac{\Delta x^2}{2} B + \frac{\Delta x^2}{2} + 2\Delta x^2 E = 0$$

*5 ecs con 5 inc*

$$\frac{8}{6}\Delta x^3 A + \frac{\Delta x^3}{6} B - \frac{\Delta x^3}{6} D - \frac{8}{6}\Delta x^3 E = 0$$

$$\frac{16}{24}\Delta x^4 A + \frac{\Delta x^4}{24} B - \frac{\Delta x^4}{24} D + \frac{16}{24}\Delta x^4 E = 0$$

sale:  $A = -\frac{1}{12\Delta x}$ ,  $B = \frac{8}{12\Delta x}$ ,  $C = 0$ ,  $D = -\frac{8}{12\Delta x}$ ,  $E = \frac{1}{12\Delta x}$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = \frac{-f_{j+2} + 8f_{j+1} - 8f_{j-1} + f_{j-2}}{12\Delta x} + O(\Delta x^4)$$

si quiero una derivada de orden superior hago el mismo proc.

$$\left(\frac{\partial^3 f}{\partial x^3}\right)_j + F = Af_{j+2} + Bf_{j+1} + Cf_j + Df_{j-1} + Ef_{j-2}$$

$$A + B + C + D + E = 0$$

$$2\Delta x A + \Delta x B - \Delta x D - 2\Delta x E = 0$$

$$2\Delta x^2 A + \frac{\Delta x^2}{2} B + \frac{\Delta x^2}{2} D + 2\Delta x^2 E = 0$$

$$\frac{8}{6}\Delta x^3 A + \frac{\Delta x^3}{6} B - \frac{\Delta x^3}{6} D - \frac{8}{6}\Delta x^3 E = 1$$

$$\frac{16}{24}\Delta x^4 A + \frac{\Delta x^4}{24} B - \frac{\Delta x^4}{24} D + \frac{16}{24}\Delta x^4 E = 0$$

sale:

$$A = \frac{1}{2\Delta x^3}, B = -\frac{1}{\Delta x^3}, C = 0, D = \frac{1}{\Delta x^3}, E = -\frac{1}{2\Delta x^3}$$

$$\left(\frac{\partial^3 f}{\partial x^3}\right)_j = \frac{f_{j+2} - 2f_{j+1} + 2f_{j-1} - f_{j-2}}{2\Delta x^3} + O(\Delta x^2)$$

En general, 
$$\left( \frac{\partial^m f}{\partial x^m} \right)_j = \sum_{i=j-q}^{j+p} \gamma_i f_i \quad , \quad p+q \geq m$$

Para encontrar los valores de  $\gamma_i$  se resuelve el sistema,

$$\sum_{i=j-q}^{j+p} \frac{\gamma_i}{n!} (x_i - x_j)^n = c_n \quad n = 0, 1, \dots, p+q \quad c_n = \begin{cases} 1 & n = m \\ 0 & n \neq m \end{cases}$$

se obtiene una expresión de  $O(\Delta x^{p+q-m+1})$  o  $O(\Delta x^{p+q-m+2})$

si es centrado, m par y grilla regular

ejemplo:  $m = 1, p = 0, q = 1$   $\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = \gamma_{j-1}f_{j-1} + \gamma_j f_j$

$$n = 0, \quad \gamma_{j-1} + \gamma_j = 0$$

$$n = 1, \quad -\Delta x \gamma_{j-1} = 1$$

$$\gamma_{j-1} = -\frac{1}{\Delta x}, \quad \gamma_j = \frac{1}{\Delta x}$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = \frac{f_j - f_{j-1}}{\Delta x} + O(\Delta x)$$

otro ejemplo: usando dos puntos *a izq*, por ejemplo si estoy en un *borde*,

$$m = 1, p = 0, q = 2 \quad \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = \gamma_{j-2}f_{j-2} + \gamma_{j-1}f_{j-1} + \gamma_j f_j$$



$$n = 0, \quad \gamma_{j-2} + \gamma_{j-1} + \gamma_j = 0$$

$$n = 1, \quad -2\Delta x \gamma_{j-2} - \Delta x \gamma_{j-1} = 1$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = \frac{f_{j-2} - 4f_{j-1} + 3f_j}{2\Delta x} + O(\Delta x^2)$$

$$n = 2, \quad \frac{(-2\Delta x)^2}{2} \gamma_{j-2} + \frac{(-\Delta x)^2}{2} \gamma_{j-1} = 0$$

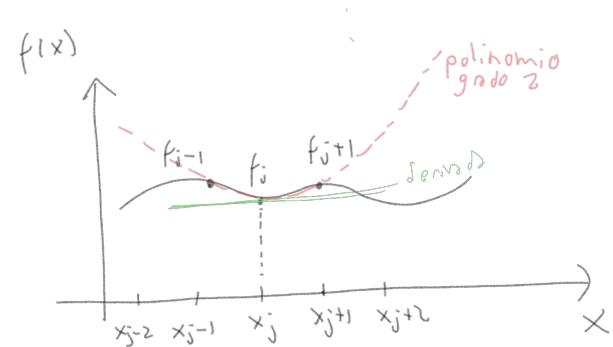
*derivada no centrada*

Otra forma de obtener estas aproximaciones a derivadas: con *polinomios de Lagrange*

la idea es buscar un polinomio que pase por los mismos puntos discretos que la función  $f(x)$  y aproximar la derivada de la función en esos puntos por la derivada del polinomio

Por ejemplo, busco un polinomio de grado 2 que pase por los puntos:  $(x_{j-1}, f_{j-1}), (x_j, f_j), (x_{j+1}, f_{j+1})$

$$\begin{aligned} P_2(x) &= f_{j+1} \frac{(x - x_{j-1})(x - x_j)}{(x_{j+1} - x_{j-1})(x_{j+1} - x_j)} \\ &+ f_j \frac{(x - x_{j-1})(x - x_{j+1})}{(x_j - x_{j+1})(x_j - x_{j-1})} \\ &+ f_{j-1} \frac{(x - x_j)(x - x_{j+1})}{(x_{j-1} - x_j)(x_{j-1} - x_{j+1})} \end{aligned}$$



$$P_2(x_j) = f(x_j), P_2(x_{j+1}) = f(x_{j+1}), P_2(x_{j-1}) = f(x_{j-1})$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j \simeq \left(\frac{\partial P_2}{\partial x}\right)_j = \frac{f_{j+1}\Delta x}{2\Delta x^2} + \frac{f_j(-\Delta x)}{\Delta x(-\Delta x)} + \frac{f_j\Delta x}{\Delta x(-\Delta x)} + \frac{f_{j-1}(-\Delta x)}{(-\Delta x)(-2\Delta x)}$$

(supusimos grilla regular, pero no es obligatorio hacerlo)

$$\Rightarrow \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = \frac{f_{j+1} - f_{j-1}}{2\Delta x}$$

Si quiero la derivada segunda, usando los puntos  $j-2, j-1, j$  construyo

$$P_2(x) = f_{j-2} \frac{(x - x_{j-1})(x - x_j)}{(x_{j-2} - x_{j-1})(x_{j-2} - x_j)} + f_j \frac{(x - x_{j-1})(x - x_{j-2})}{(x_j - x_{j-2})(x_j - x_{j-1})} + f_{j-1} \frac{(x - x_j)(x - x_{j-2})}{(x_{j-1} - x_j)(x_{j-1} - x_{j-2})}$$

$$\Rightarrow \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}\right)_j \simeq \left(\frac{\partial^2 P_2}{\partial x^2}\right)_j = \frac{f_{j-2} - 2f_{j-1} + f_j}{\Delta x^2}$$

Digresión: error de **redondeo** y error de **truncamiento**

al evaluar  $f(x_j)$  hay un error de redondeo (precisión de la máquina  $\sim 10^{-6}$ )

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = \frac{(f(x_{j+1}) + \epsilon_{j+1}) - (f(x_{j-1}) + \epsilon_{j-1})}{2 \Delta x} + \frac{\partial^3 f}{\partial x^3} \frac{\Delta x^2}{3!} + \dots$$

$$error = \frac{\epsilon_{j+1} - \epsilon_{j-1}}{2 \Delta x} + \frac{\partial^3 f}{\partial x^3} \frac{\Delta x^2}{3!} + \dots$$

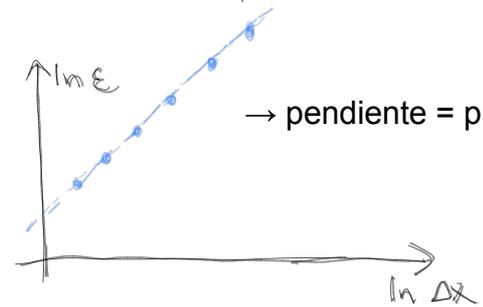
$$Si \Delta x \ll 1 \Rightarrow \frac{\epsilon_{j+1} - \epsilon_{j-1}}{2 \Delta x} > \frac{\partial^3 f}{\partial x^3} \frac{\Delta x^2}{3!}$$

y el error de redondeo puede superar al de truncamiento

El error de truncamiento es de la forma  $\varepsilon = C (\Delta x)^p$

lo que nos indica cómo se va a comportar cuando achiquemos  $\Delta x$

tomando logaritmo,  $\ln \varepsilon = p \ln \Delta x + cte$



es decir, si graficamos el error vs el espaciado de grilla en escala log-log nos daría una recta cuya pendiente nos indica el *orden de precisión* de la diferenciación numérica

Para obtener el error necesitamos la solución exacta, que se supone no la tenemos !

→ se usa alguna función de prueba para ver la “bondad” de la aproximación numérica

Otro aspecto de la aproximación → **Análisis de Fourier**

(o cuando las diferencias finitas empiezan a *teclear*)

Supongamos  $f(x)$  es un *modo Fourier* con número de onda  $k$  entero

$$f(x) = Ae^{ikx \frac{2\pi}{L}} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial x} = iAk \frac{2\pi}{L} e^{ikx \frac{2\pi}{L}} = f(x) \cdot i \cdot \frac{2\pi}{L} k \quad \text{exacto}$$

Supongamos calculamos la derivada con diferencias finitas  $O(\Delta x^2)$   $\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j \simeq \frac{f_{j+1} - f_{j-1}}{2\Delta x}$

$$\text{y usamos } f_j = f(x_j) = Ae^{ikx_j \frac{2\pi}{L}} \quad x_{j\pm 1} = x_j \pm \Delta x$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j \simeq \frac{Ae^{ikx_{j+1} \frac{2\pi}{L}} - Ae^{ikx_{j-1} \frac{2\pi}{L}}}{2\Delta x} = Ae^{ikx_j \frac{2\pi}{L}} \frac{e^{ik\Delta x \frac{2\pi}{L}} - e^{-ik\Delta x \frac{2\pi}{L}}}{2\Delta x} = f(x_j) \cdot i \cdot \sin\left(k \Delta x \frac{2\pi}{L}\right) \frac{1}{\Delta x}$$

El resultado exacto entonces es,  $\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = iw_k f(x_j)$  ,  $w_k = \frac{2\pi}{L}k$

y el aproximado por diferencias finitas es,

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_j = i\bar{w}_k(x_j) \quad , \quad \bar{w}_k = \sin\left(\frac{2\pi}{L}k\Delta x\right) \frac{1}{\Delta x} = \frac{1}{\Delta x} \left[ \frac{2\pi}{L}k\Delta x - \left(\frac{2\pi}{L}k\Delta x\right)^3 \frac{1}{3!} + \dots \right] = \frac{2\pi}{L}k \left[ 1 - \left(\frac{2\pi}{L}k\Delta x\right)^2 \frac{1}{6} + \dots \right]$$

Vemos que entre la derivada exacta y la aproximada hay un factor

$$\left[ 1 - \left(\frac{2\pi}{L}k\Delta x\right)^2 \frac{1}{6} + \dots \right]$$

Este error puede ser grande para  $k$  grandes, o sea, longitudes de onda cortas, o sea, funciones que varían mucho en distancias cortas...

