

Forma diferencial:

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

Guía 5: Entregar ejercicio 6 el 13/06. Resolverlo para valores genéricos de los datos y reemplazar solo en los resultados finales.

• Si $\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0$ → Magnetostática. En este caso $\vec{\nabla} \times \vec{E} = 0$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{E} = -\vec{\nabla}V} \quad \boxed{\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0}$$

• Si $\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \neq 0$

$$\int_S (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \cdot d\vec{S} = \int_{\mathcal{R}(S)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \mathcal{E} \quad (\text{f.e.m.})$$

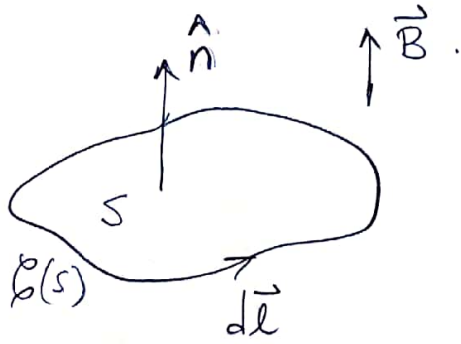
$$\int_S \left(- \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \right) \cdot d\vec{S} = - \frac{\partial}{\partial t} \underbrace{\int_S \vec{B} \cdot d\vec{S}}_{\equiv \phi \text{ (flujo magnético)}} = - \frac{\partial \phi}{\partial t}$$

Variaciones en el flujo magnético que atraviese una

espira de resistencia R , inducen sobre la espira una

$$\text{corriente } I = \frac{\mathcal{E}}{R}$$

¿En que sentido va la corriente?



$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{\partial \phi}{\partial t}$$

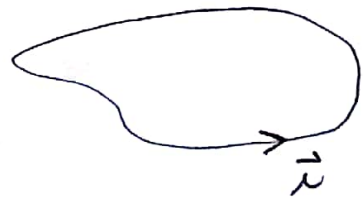
Si $\frac{\partial \phi}{\partial t} > 0 \Rightarrow \oint_S \vec{E} \cdot d\vec{l} < 0 \Rightarrow$ El campo eléctrico tiene sentido contrario a $d\vec{l}$.
 ($\epsilon < 0$)

$\vec{\lambda}$ antiparalelo a $d\vec{l}$



Si $\frac{\partial \phi}{\partial t} < 0 \Rightarrow \oint_S \vec{E} \cdot d\vec{l} > 0 \Rightarrow$ El campo eléctrico tiene mismo sentido que $d\vec{l}$.
 ($\epsilon > 0$)

$\vec{\lambda}$ paralelo a $d\vec{l}$

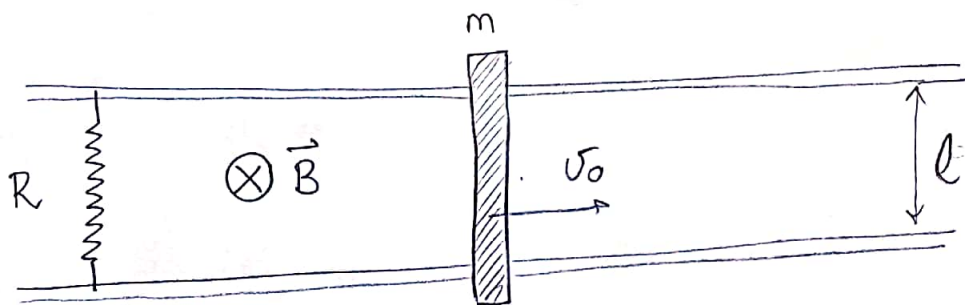


En ambos casos se induce una corriente cuyo flujo propio se opone a la variación de flujo externo
 (Ley de Lenz)

Ejemplo

(c)

Una barra metálica de masa m se desliza sin rotamiento sobre dos rieles conductores largos y paralelos, separados por una distancia l . Se conecta una resistencia R entre los extremos de los rieles. Existe un campo magnético perpendicular al plano de los rieles. uniforme.

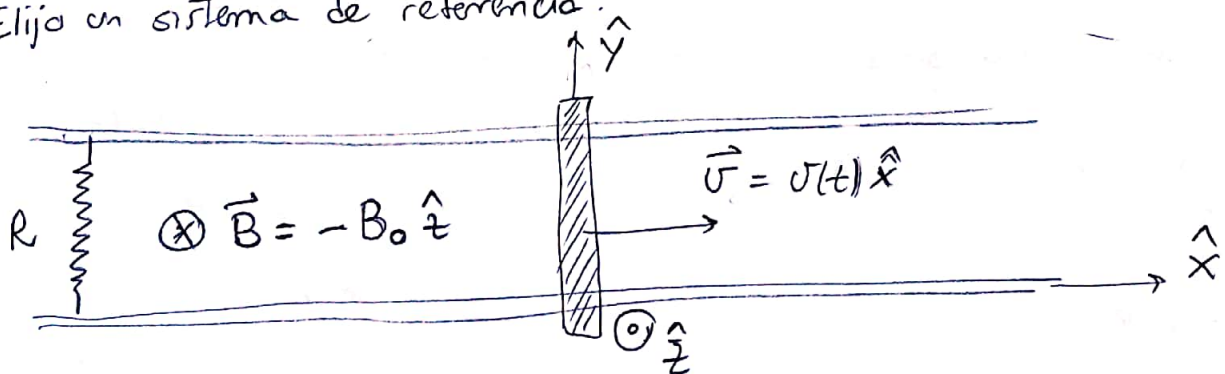


En $t=0$ la barra se mueve con velocidad v_0 .

¿Qué sucede a continuación? ¿Se para la barra?

¿Cuándo y donde? ¿Qué ocurre con la conservación de la energía?

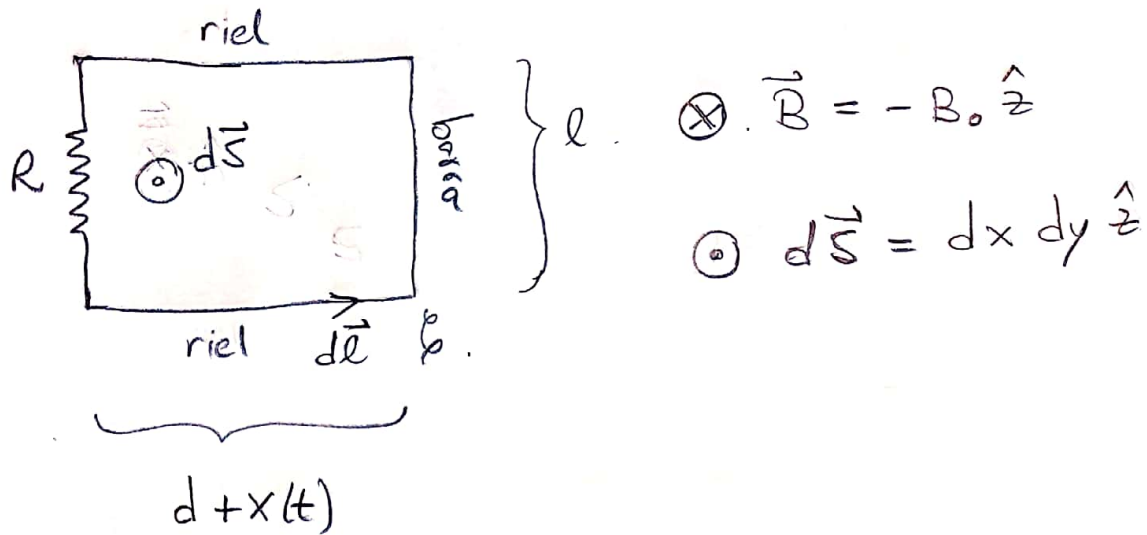
Elijo un sistema de referencia.



Condiciones iniciales: $x(t=0) = 0$

$$v(t=0) = v_0$$

La resistencia \oplus los rieles \oplus la barra = espira. (D)



Flujo magnético en la espira:

$$\phi = \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = \int_0^l \int_{-d}^{x(t)} (-B_0 \hat{z}) \cdot (dx dy \hat{z}) = -B_0 \cdot \underbrace{l(d+x(t))}_{\text{Area de la espira}}$$

Fem inducido:

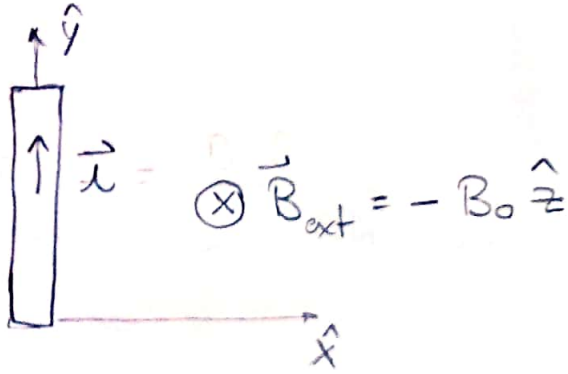
$$\boxed{\mathcal{E} = -\frac{\partial \phi}{\partial t} = +B_0 l \dot{x}(t)}$$

Inicialmente $\dot{x}(t=0) > 0$
 $\Rightarrow \mathcal{E} > 0$
 $\Rightarrow \vec{i}$ es paralelo a $d\vec{l}$

La corriente inducida $\boxed{I = \frac{\mathcal{E}}{R} = \frac{B_0 l}{R} \dot{x}(t)}$ tiende a frenar

el cambio de flujo: Induce un campo magnético en \hat{z}

Sobre la barra se induce la corriente. $\vec{x} = I y$ con \textcircled{E}



$$I = \frac{B_0 l}{R} \dot{x}(t)$$

El campo \vec{B}_{ext} ejerce una fuerza sobre la barra:

$$\vec{F} = \int d\vec{I} \times \vec{B} \quad \text{con} \quad \begin{cases} d\vec{I} = \vec{x} \cdot dl = \frac{B_0 l}{R} \dot{x}(t) dy \hat{y} \\ \vec{B} = -B_0 \hat{z} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{F} = \int_0^l \left(\frac{B_0 l}{R} \dot{x}(t) dy \hat{y} \right) \times (-B_0 \hat{z}) = - \frac{B_0^2 l^2}{R} \dot{x}(t) \hat{x}}$$

Se opone al mov.
La freno.

Newton : $\hat{x}) \vec{F} = m \ddot{x} \hat{x} \Rightarrow m \ddot{x} = - \frac{B_0^2 l^2}{R} \dot{x}$

$$v = \dot{x} \Rightarrow \dot{v} = - \frac{B_0^2 l^2}{mR} v \equiv - \frac{1}{\tau} \cdot v$$

$$\Rightarrow \boxed{v(t) = v_0 \exp\left[-\frac{t}{\tau}\right]} \quad \text{con} \quad \tau = \frac{mR}{B_0^2 l^2}$$

La velocidad se reduce asintóticamente a cero.

Integro para obtener $x(t)$:

(F)

$$\frac{dx}{dt} = v_0 \exp\left(-\frac{t}{\tau}\right) \Rightarrow x(t) = v_0 \cdot \tau \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}\right)$$

Nunca llega, pero tiende a $t \gg \tau$

$$x_{\text{final}} = v_0 \tau = \frac{v_0 m R}{B_0^2 l^2}$$

¿Que pasó con la energía cinética de la barra?

$$T = \frac{m v_0^2}{2} \rightarrow \text{Energía inicial}$$

La disipa la resistencia!

$$W = \text{Energía disipada por } R$$

$$P_R = I \cdot \mathcal{E} = \left(\frac{B_0 l}{R} \cdot \dot{x}\right) \cdot (B_0 l \dot{x}) = \frac{B_0^2 l^2 \dot{x}^2(t)}{R} = \frac{m \dot{x}^2(t)}{\tau} \frac{dw}{dt}$$

$$W = \int_0^{\infty} P_R(t) dt = \frac{m}{\tau} \int_0^{\infty} v_0^2 e^{-\frac{2t}{\tau}} dt = \frac{m v_0^2}{\tau} \left[-\frac{\tau}{2} e^{-\frac{2t}{\tau}}\right]_0^{\infty}$$

$$\Rightarrow W = \frac{m}{2} v_0^2$$

Toda la energía inicial es disipada por la resistencia.

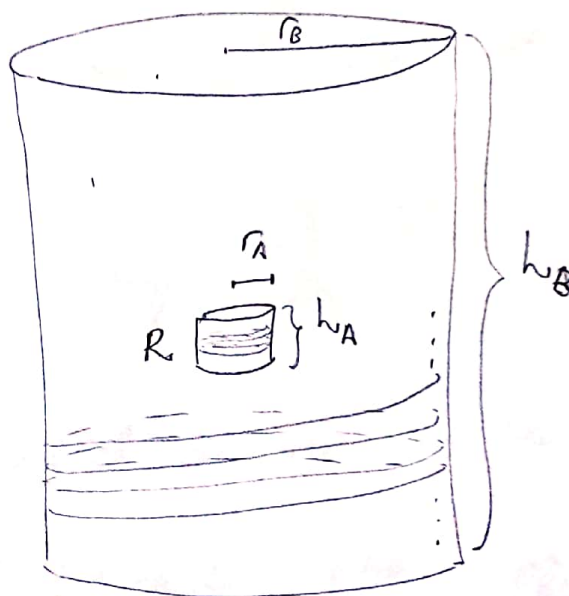
Ejemplo

(G)

Considere un solenoide radio r_B y altura h_B con n_B vueltas por unidad de longitud, por el que circula una corriente I_B .

En su centro hay otro solenoide con (r_A, h_A, n_A, I_A)

tal que $r_A \ll r_B$ y $h_A \ll h_B$.



Si la resistencia del solenoide interior vale R , halle I_A inducido como función de I_B .

Como $r_A \ll r_B$ \rightarrow puede aproximarse el campo magnético del sol. B por su valor en el eje:

$$\vec{B}_B(z) = \frac{\mu_0 I_B n_B}{z} \left\{ \frac{\frac{h_B}{z} - z}{\sqrt{(z - \frac{h_B}{z})^2 + r_B^2}} + \frac{\frac{h_B}{z} + z}{\sqrt{(z + \frac{h_B}{z})^2 + r_B^2}} \right\} \hat{z}$$

(Práctica 25/6, pag. 4)

Como $h_A \ll h_B$ \rightarrow Puedo aproximar el campo en $z=0$:

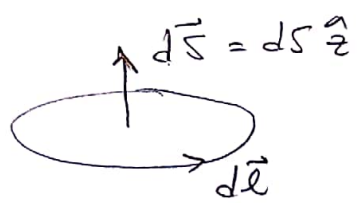
(4)

$$\vec{B}_B = \frac{\mu_0 I_B n_B h_B}{\sqrt{\left(\frac{h_B}{z}\right)^2 + r_B^2}} \hat{z}$$

Campo aproximado en la región donde se ubica el solenoide A.

El solenoide A tiene $N_A = n_A \cdot h_A$ espiras de área πr_A^2 .

El flujo magnético sobre cada espira es



$$\phi' = \int \vec{B}_B \cdot d\vec{S} = \frac{\mu_0 I_B n_B h_B}{\sqrt{\left(\frac{h_B}{z}\right)^2 + r_B^2}} \cdot \pi r_A^2$$

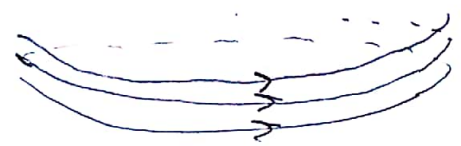
El flujo total sobre el solenoide interior completo es

$$\phi = N_A \phi' = \frac{\mu_0 I_B n_B h_B n_A h_A}{\sqrt{\left(\frac{h_B}{z}\right)^2 + r_B^2}} \pi r_A^2$$

La fem inducida sobre el solenoide interior es:

$$\mathcal{E} = - \frac{\partial \phi}{\partial t} = - \frac{\mu_0 n_B h_B n_A h_A \pi r_A^2}{\sqrt{\left(\frac{h_B}{z}\right)^2 + r_B^2}} \dot{I}_B$$

si $\dot{I}_B > 0$



$\Rightarrow \frac{\partial \phi}{\partial t} > 0 \Rightarrow$ sol interior



Busca cancelar la variación de flujo generada por el solenoide ext.

$$I_A = \frac{\mathcal{E}}{R} \Rightarrow$$

$$I_A = - \frac{\mu_0 N_B N_A \pi r_A^2}{R \sqrt{\left(\frac{N_B}{z}\right)^2 + 1}} \dot{I}_B$$

(I)